

T18SZ

Radio 18 voies proportionnelles

S.BUS 2™

2.4GHz
FASSTest
Extended System Telemetry™



MANUEL D'UTILISATION

Distribué par ARWICO AG, Brühlstrasse 10, 4107 ETTINGEN

Futaba®

CE06820 CE

TABLE DES MATIERES

☒ Définition des Symboles.....	7	☒ Dispositif de réglage S.BUS/S.BUS2	40
☒ Précautions d'emploi (Lire avant utilisation)...	7	☒ Faisceau d'interrupteurs.....	41
<hr/>			
AVANT UTILISATION.....	11	BASIC OPERATION	42
☒ Caractéristiques de la T18SZ	11	☒ Ecran "home"	42
☒ Contenu et spécifications techniques	12	☒ Procédure de liaison	43
☒ Multicoptere/spécifications robots	12	☒ Teste des gammes de votre système.....	46
☒ Accessoires.....	13	<hr/>	
☒ Emetteur	14	Procédure de réglage d'un modèle de base.....	47
☒ Antenne émetteur.....	15	Avion/Planeur.....	47
☒ Inters (SA-SH)	16	Hélicoptère.....	49
☒ Volume (LD, RD).....	17	Connexion Servos par type de modèle.....	52
☒ Trim linéaire	17	<hr/>	
☒ Trims digitaux (T1-T6)	18	MENU SYSTEME	58
☒ Batterie Life émetteur FT2F2100B V2.....	19	Affichage	59
☒ Allumez l'émetteur ON/OFF.....	21	Volume son	60
☒ Ecran tactile.....	22	Date et heure.....	61
☒ HOME/EXIT et U.MENU/MON.....	22	Calibration.....	61
☒ Verrouillage écran.....	23	Batterie.....	62
☒ Mode off RF	23	Vérification	62(→46)
☒ Contrôle affichage leds.....	24	Servos S.Bus	63
☒ Contrôle des manches	24	Informations	66
Contrôle des manches(Avion)	25	<hr/>	
Contrôle des manches (Hélicoptère).....	26	MENU LIAISON.....	67
Contrôle des manches (Multicoptère).....	27	Moniteur de servos	68
☒ Réglage des manches	28	Sélection modèle.....	69
☒ Carte SD.....	31	Type modèle.....	72
☒ Connecteur/Fiche.....	32	Inversion servos.....	74
☒ Récepteur	33	Butées.....	75
☒ Installation antenne récepteur	35	Vitesse servos	76
☒ Consignes de sécurité lors de l'installation servos .	36	Sub-trim.....	76
☒ Installation S.BUS/S.BUS2	37	Fonctions	77
☒ Exemple cablage S.BUS	38	Fail safe	79
☒ Système S.BUS2	39	Type système	80
		Réglage trims T1-T6	82
		Coupure gaz.....	83
		Autorotation	84
		Plateau cyclique (Heli).....	85
		Plateaux (Heli, excepté H-1).....	86

TABLE DES MATIERES

Alarme manche.....	88	Cambrure. FLP → PRO	136
Chronomètre	89	Direction → Aileron	137
Noms des fonctions	90	Direction → Profondeur	138
Système télémétrie	91	Papillon	139
Senseur.....	93	Trim mixage 1/2.....	141
Télémétrie	96	Snap roll (Avion)	142
Télémétrie:Recepteur [Batterie]	97	Aérofren (Avion)	143
Télémétrie:Recepteur [batt. ext.].....	98	Gyro	144
Télémétrie:Temperature	99	Profondeur.....	146
Télémétrie:senseur trs/mn.....	100	Acceleration	147
Télémétrie:Altitude.....	101	Moteur	148
Télémétrie:Altitude [Vario]	102	Empenage en "V"	149
Télémétrie:Voltage [Batterie]	103	Winglets	150
Télémétrie:Voltage [batt. ext.]	104		
Télémétrie:GPS [Distance]	105	<hr/>	
Télémétrie:GPS (vitesse).....	107	MENU MODEL (Hélicoptère)	
Télémétrie:GPS [Altitude, Vario, Position]	108	Courbe de pas	152
Télémétrie:senseur servo [Courant]	109	Courbe des gaz.....	155
Télémétrie:senseur servo [Temperature, Angle].....	110	Accélération	157
Réglage télémétrie	111	Retard gaz	158
Ecolage	112	Mixage plateau.....	159
Réglage important	115	Mixage gaz	160
réglage menu utilisateur.....	116	Pas → pointeau	161
Remise à zéro des données	117	Pas → Direction (Mixage)	162
		Gyro (Hélicoptère).....	163
		Gouvernor.....	165
		<hr/>	
MENU MODELE(fonctions communes)	118	Opérations courantes utilisées dans l'écran de	
Sélection des conditions	119	configuration de la fonction.....	167
AFR	121	☒Régale valeurs d'opérations.....	167
Dual rate	122	☒Opérations liées aux conditions de vol	167
Prog, mixage	123	☒Opérations liées au réglage fin VR.....	168
		☒Opérations liées à la vitesse du servo.....	169
		☒Opération de réglage de la courbe	170
		☒Procédé de sélection des inters.....	173
		☒Mise à jour	176
<hr/>			
MENU MODELE (Avion/Planeur/Multicoptère)			
Différentiel ailerons.....	127		
Réglage des Flaps	128		
Ail → Cambure flaps	129		
Ail → aérofren flaps.....	130		
Ail → Direction	131		
Profondeur → Cambrure	132		
Mixga cambrure.....	133		
Aérofren → Profondeur	135		

Précautions

Précautions et modifications à l'export.

1. Ce produit est conçu uniquement pour une utilisation avec des modèles radiocommandés. L'utilisation du produit décrit dans ce manuel est limitée à ces modèles.
2. Précautions export:
 - a) Lorsque ce produit est exporté, il ne peut pas être utilisé en cas d'interdiction par les lois régissant les ondes radio du pays de destination.
 - b) L'utilisation de ce produit avec d'autres que ces modèles peut être limitée par le règlement sur l'exportation et le commerce.
3. Modification, réglage et remplacement de pièces

Futaba n'est pas responsable de toute modification, adaptation ou le remplacement des pièces sur ce produit.

- Aucune partie de ce manuel ne peut être reproduite sous aucune forme sans autorisation préalable.
- Le contenu de ce manuel est sujet à modification sans préavis.
- Le contenu de ce manuel devrait être terminée, mais si il ya des pièces manquantes ou peu claire veuillez contacter votre magasin Futaba.
- Futaba n'est pas responsable de l'utilisation de ce produit par le client.
- Société et noms de produits dans ce manuel sont des marques commerciales ou des marques déposées

Pour une utilisation sûre

Veuillez respecter les précautions suivantes pour assurer une utilisation sûre de ce produit à tout moment.

Signification de marquages spéciaux:

Les parties de ce manuel sont indiquées par les marques suivantes et nécessitent une attention particulière du point de vue de la sécurité.

⚠ DANGER - Procédures qui peuvent conduire à des conditions dangereuses et causer la mort / blessures graves, si elles ne sont pas effectuées correctement.

⚠ AVERTISSEMENT - Procédures qui peuvent conduire à une situation dangereuse ou causer la mort ou blessures graves à l'utilisateur si elles ne sont pas effectuées correctement, où la probabilité de blessure superficielle ou des dommages physiques sont élevés

⚠ PRUDENCE - Procédures où le risque de blessures graves à l'utilisateur est faible, mais il y a un danger de blessure ou de dommage physique, si ne sont pas effectuées correctement.

⊘ = Interdit ⓘ = Obligatoire

AVERTISSEMENT: Toujours garder les composants électriques hors de portée des enfants.

Précaution de vol

⚠ AVERTISSEMENT

⊘ **Ne saisissez jamais l'émetteur par l'antenne pendant le vol.**

■ La puissance de l'émetteur peut baisser de manière importante.

⊘ **Assurez-vous toujours que tous les mouvements de manches fonctionnent correctement avec tous les servos avant le vol. Aussi, assurez-vous que tous les interrupteurs, etc. fonctionnent correctement. Si il y a des difficultés, ne pas utiliser le système jusqu'à ce que tout fonctionne correctement.**

⊘ **Ne jamais voler dans le mode "contrôle de portée".**

■ Dans ce mode dédiée au test de portée, la puissance de sortie de l'émetteur est réduite et peut provoquer un crash.

⊘ **Pendant le fonctionnement, ne touchez jamais ou approcher l'émetteur avec un autre émetteur, un téléphone portable ou autres appareils sans fil.**

■ Cela peut provoquer un mauvais fonctionnement.

⊘ **Ne jamais voler un jour de pluie, lorsque le vent est fort, et la nuit.** ■ L'eau pourrait conduire à l'échec ou la fonctionnalité inappropriée et un mauvais contrôle de l'avion qui pourrait conduire à un accident.

⊘ **Ne jamais éteindre l'émetteur pendant le vol ou lorsque le moteur est en marche.**

■ Opération deviendra impossible et l'avion va se planter. Même si l'interrupteur de mise sous tension, l'exploitation ne commencera pas avant l'émission et le récepteur traitement interne est terminée.

⊘ **Ne pas démarrer le moteur avec la radio autour du cou.**

■ La courroie de cou peut se prendre dans l'hélice en rotation, rotor, etc., et provoquer une blessure grave.

⊘ **Ne pas voler quand vos facultés sont affaiblies physiquement qui pourrait poser un danger pour vous-même ou les autres.**

⊘ **Ne pas voler dans les endroits suivants:**

■ Près ou au-dessus des gens.

■ Près de maisons, des écoles, des hôpitaux ou autres endroits où le public se rassemble.

■ Près de lignes à haute tension, les structures élevées, ou de communication.

⊘ **Ne restez pas debout lors des réglages de l'émetteur sur le terrain pendant les préparatifs de vol.** ■ L'émission peut se renverser, les manches peuvent se déplacer et l'hélice ou le rotor peut tourner de façon inattendue et causer des blessures.

⊘ **Ne pas toucher le moteur, ou un ampli de FET pendant et immédiatement après usage.**

■ Ces éléments peuvent devenir chauds pendant l'utilisation.

ⓘ **Pour plus de sécurité, volez de sorte que votre modèle soit visible en tout temps.**

■ Voler derrière des bâtiments ou d'autres grandes structures ne fera pas seulement perdre de vue l'avion, mais également de dégrader la performance de liaison RF et causer une perte de contrôle.

ⓘ **Du point de vue de la sécurité, toujours régler la fonction "Fail Safe".**

■ En particulier, régler les gaz au ralenti. Pour un hélicoptère, régler les gaz pour maintenir un vol stationnaire.

ⓘ **Lorsque vous vous déplacez dans les menus, toujours revenir de l'écran de configuration à l'écran d'accueil afin de valider les informations.**

■ Une entrée non validée pendant un vol est extrêmement dangereux.

ⓘ **Toujours vérifier la capacité restante des batteries de l'émission et du récepteur avant chaque séance de vol.**

■ La capacité de la batterie faible peut entraîner une perte de contrôle et un accident.

ⓘ **Toujours vérifier le fonctionnement de chaque élément et effectuer un test de portée avant chaque séance de vol. Aussi, lorsque vous utilisez la fonction "moniteur", vérifier le fonctionnement de l'enseignant et l'émission de l'élève.**

ⓘ **Avant d'allumer l'émission:**

1. **Toujours déplacer la position du manche des gaz à la position minimum (ralenti).**

2. **Allumez d'abord l'émission, puis le récepteur.**

ⓘ **Lorsque vous éteignez l'émission. Après que le moteur soit arrêté (état dans lequel il ne tournera pas à nouveau):**

1. **Eteignez le récepteur.**

2. **Eteignez l'émission.**

■ Si l'interrupteur on/off est mis dans l'ordre inverse, l'hélice peut tourner de façon inattendue et causer une blessure grave.

■ Toujours observer l'ordre ci-dessus lors de la création de la fonction Fail Safe.

■ Gaz au minimum: Direction dans laquelle le moteur fonctionne à la vitesse la plus lente ou arrêté.

ⓘ **Lors du réglage de l'émission, arrêter le moteur, sauf lorsque cela est nécessaire. Dans le cas d'un moteur, débrancher le câblage pour lui permettre de continuer à fonctionner. Assurez-vous que l'appareil est fixe et qu'il ne viendra pas en contact avec quelque chose ou quelqu'un. Assurez-vous que le moteur ne tourne pas avant de faire des réglages.**

■ Une rotation inattendue à grande vitesse du moteur peut causer des blessures graves.

Batterie et chargeur - Précautions d'utilisation

⚠ DANGER

⊘ **Ne pas recharger une batterie qui est endommagée, détériorée, une fuite d'électrolyte, ou humide.**

⊘ **Ne pas utiliser le chargeur dans des applications autres que celles prévues.**

⊘ **Ne pas laisser la batterie ou un chargeur devenir humide.**

■ Ne pas utiliser le chargeur, quand vos mains sont mouillées. Ne pas utiliser le chargeur dans des endroits humides.

⊘ **Ne pas court-circuiter la batterie.**

⊘ **Ne pas souder ou réparer, déformer, modifier ou démonter le chargeur de batterie et la batterie.**

⊘ **Ne laissez pas tomber la batterie dans le feu ou l'amener près d'une flamme.**

⊘ **Ne pas charger la batterie ou la stocker en lumière directe du soleil ou d'autres endroits chauds.**

⊘ **Ne pas charger la batterie si elle est couverte par un objet car elle peut devenir très chaude.**

⊘ **Ne pas utiliser la batterie dans un environnement combustible.**

■ Le gaz peut causer une explosion ou un incendie.

⚠ **Toujours charger la batterie avant chaque vol.**

■ Si la batterie se vide pendant le vol, l'avion va se planter.

⚠ **Rechargez la batterie ni-mh avec le chargeur dédié fourni avec l'ensemble.**

■ Charger la batterie au dessus de la valeur spécifiée peut provoquer un incendie, une combustion, la rupture ou une fuite de liquide. Lorsque la charge rapide, ne charge pas la batterie ci-dessus à 1C.

■ Ne pas charger la batterie pendant la conduite d'un véhicule.

⚠ **Lorsque vous utilisez la batterie en option, débrancher la batterie de l'émetteur et la charger avec le chargeur de batterie LBC-4E5 spécial LIFE vendu séparément.**

⊘ **Lorsque vous utilisez la batterie en option, ne pas brancher le chargeur au connecteur de l'équilibrage et le connecteur d'alimentation en même temps.**

■ Cela provoque un incendie, une combustion, une rupture ou une fuite de liquide.

⚠ **Insérez le cordon d'alimentation fermement dans la prise jusqu'à sa base.**

⚠ **Toujours utiliser le chargeur avec une tension d'alimentation adaptée.**

■ Utilisez le chargeur spécial en le connectant à une prise adéquate de puissance.

⚠ **Si la batterie devrait couler dans vos yeux, ne vous frottez pas les yeux, mais les laver immédiatement avec de l'eau claire et se faire soigner par un médecin.**

■ Le liquide peut causer la cécité.

⚠ AVERTISSEMENTS

⊘ **Ne touchez pas le chargeur et la batterie, pendant la charge.**

■ Cela peut entraîner des brûlures.

⊘ **Ne pas utiliser un chargeur ou une batterie qui a été endommagé.**

⊘ **Ne pas toucher les composants internes du chargeur..**

■ Cela pourrait provoquer un choc électrique ou une brûlure.

⊘ **Si des anomalies telles que de la fumée ou une décoloration sont notées avec le chargeur et la batterie, retirez la batterie de l'émetteur ou du chargeur et débranchez le cordon d'alimentation et ne pas utiliser le chargeur.**

■ L'utilisation continue peut entraîner un incendie, la combustion, la production de chaleur, ou une rupture.

⊘ **Ne soumettez pas les batteries à l'impact.**

■ Cela peut provoquer un incendie, la combustion, la production de chaleur, une rupture ou une fuite de liquide.

⊘ **Ne pas charger à plusieurs reprises une batterie niMh à l'état de décharge profonde.**

■ L'effet mémoire de la batterie sera de raccourcir sensiblement la durée de vie de la batterie, même si elle est rechargée.

⚠ **Utiliser et stocker la batterie et le chargeur dans un endroit sûr, loin des enfants.**

■ Cela peut provoquer un choc électrique ou des blessures. ⚠ **Si la batterie fuit ou génère une odeur anormale, déplacer immédiatement dans un endroit sûr pour l'élimination.**

■ Ne pas le faire peut provoquer une combustion.

■ Ne pas le faire peut provoquer une combustion.

⚠ **Si le liquide de la batterie est en contact avec la peau ou les vêtements, rincez immédiatement la zone avec de l'eau claire.**

■ Consulter un médecin. Le liquide peut causer des dommages de la peau.

⚠ **Après le temps de charge écoulé, débrancher le chargeur de la prise.**

⚠ **Lors du recyclage ou du stockage de la batterie, isoler les bornes en les couvrant avec du ruban adhésif.**

■ Court-circuit des bornes peut provoquer une combustion, une production de chaleur ou de rupture.

SD Card (Commercial Product)

*Lire le mode d'emploi fourni avec la carte SD pour plus de détails.

⚠ Attention

- ⊘ Ne jamais démonter ou de modifier la carte SD.
- ⊘ Ne pliez pas déraisonnablement, tomber, ou placer des objets lourds sur la carte SD.
- ⊘ Si de la fumée ou une odeur anormale émane de la carte, éteignez immédiatement l'émetteur.

⚠ Prudence

- ⚠ La carte SD est un dispositif électronique, faire attention à l'électricité statique.
 - L'électricité statique peut provoquer un problème.
- ⊘ Ne pas utiliser la carte SD à proximité de postes de radio et de télévision, des équipements audio, moteurs et autres équipements qui génèrent du bruit.⊠
 - Cela peut entraîner un fonctionnement erroné.
- ⊘ Ne rangez pas la carte SD dans les endroits suivants:
 - ⊠ Trop humide
 - Lorsque la différence de température est sévère
 - Très poussiéreux
 - Lorsque la carte sera exposé aux chocs et vibrations
 - Enceintes près et d'autres dispositifs magnétiques
- ⊘ Ne pas insérer de corps étrangers dans le slot de

⊘ Ne pas utiliser la carte SD si exposée à l'eau, aux produits chimiques, pétrole, ou autres liquides.

- Cela pourrait provoquer un incendie ou un court-circuit.

l'émetteur.⊠

- Cela peut causer des problèmes.

⊘ Ne pas exposer la carte aux chocs et vibrations et ne pas retirer la carte de l'emplacement lorsque des données sont écrites ou lues.⊠

- Les données peuvent être perdues ou endommagées.

● Les données enregistrées

Les données enregistrées sur la carte SD ne peuvent pas être compensées indépendamment du contenu ou la cause de la panne ou de l'obstruction.

Futaba ne procède pas à la restauration des données ou du travail de récupération.

Stockage et élimination - Précautions

⚠ DANGER

⊘ Gardez l'équipement, les batteries, les avions, etc. loin des enfants.

⚠ PRUDENCE

⊘ Ne stockez pas les appareils dans les lieux suivants:

- Où il fait extrêmement chaud (40° ou plus) ou froid (-10 °C ou moins)
- Lorsque l'équipement est exposé directement au soleil
- Lorsque l'humidité est élevée
- Où la vibration est répandue

· Où il est très poussiéreux

· Lorsque l'appareil peut être exposé à de la vapeur et de la chaleur

⚠ Lorsque l'appareil n'est pas utilisé pendant une longue période, retirez la batterie de l'émetteur et des avions et les stocker dans un endroit sec où la température est comprise entre 0 et 30 °C .

Autres précautions

⚠ PRUDENCE

⊘ Ne pas exposer directement les pièces en plastique au carburant, huile, gaz d'échappement, etc. ■ Si laissé dans un tel environnement, le plastique peut être attaqué et endommagé.

■ Les parties métalliques peuvent se corroder, toujours les garder propres.

⚠ Joignez-vous à la FFAM

■ La fédération FFAM fournit des lignes directrices et à la protection de la responsabilité en cas de besoin.

⚠ Utilisez toujours des produits Futaba: émetteur, récepteur, servo, batterie, etc.

■ Futaba n'est pas responsable des dommages subis par une combinaison avec d'autres produits que Futaba. Utilisez les pièces indiquées dans le manuel d'instruction et le catalogue.

Avant utilisation

Caractéristiques

Système FASSTest

L'émetteur de la T18SZ a adopté le système de communication bidirectionnel "FASSTest". Les données provenant du récepteur peuvent être vérifiées sur votre émetteur. Le FASSTest a un maximum de 18 voies (16 voies linéaires + 2 tout ou rien) en 2.4GHz.

Ecran couleur tactile LCD

La T18SZ dispose d'un écran tactile de 4,3 pouces HVGA Couleur avec rétroéclairage LCD. L'écran est transreflectif, ce qui permet à la fois la visibilité intérieure et extérieure.

Système S.BUS2

En utilisant le système S.Bus2, plusieurs servos, gyroscopes et capteurs télémétriques peuvent être facilement installés avec un minimum de câbles.

Types de modèle

Multicoptère 8 plateaux sont disponibles pour les hélicoptères. 7 types d'ailes et 3 types d'empennage sont disponibles pour les avions et planeurs. Les fonctions et les mixages nécessaires pour chaque type de modèle sont réglés par avance en usine.

Batterie LiFe

La T18SZ est alimentée par une batterie de 6,6 V / 2100 mAh Lithium Ferrite.

Carte SD (Non incluse)

Les données des modèles peuvent être enregistrées sur une carte SD (SD: 32Mo-2GB SDHC: 4 Go-32GB). Lorsque les fichiers du logiciels de l'émetteur de la T18SZ sont libres, le logiciel peut être mis à jour.

Bouton "Edit"

Deux boutons d'édition sont fournis, et l'écran peut "retournées" rapidement à l'écran d'accueil pendant le fonctionnement. Les opérations de réglage peuvent être effectuées facilement en combinant ce bouton avec un capteur tactile.

Fonction vibration

Sélectionne une fonction qui alerte l'opérateur de différentes alarmes en faisant vibrer l'émetteur en plus d'un avertisseur sonore.

Fonction vocale

Une fonction est équipée qui permet au système de fournir des données de télémétrie de façon audible. Cette fonction peut également être utilisée avec des écouteurs disponibles dans le commerce.

Contenu et caractéristiques techniques

(Spécifications et notes sont sujets à changement sans préavis.)

Votre T18SZ comprend les composants suivants:

- Emetteur T18SZ
- Récepteur R7008SB
- Batterie Life et chargeur
- Inter
- Mini tournevis

* Le contenu est dépendent du type de l'ensemble.

Emetteur T18SZ

(2 manches, 18 voies, FASSTest-2.4G)

Fréquence de transmission: 2.4GHz

Système: FASSTest18CH, FASSTest12CH, FASST MULT, FASST 7CH, T-FHSS, S-FHSS

Alimentation: 6.6V LiFe

Récepteur R7008SB

(FASSTest-2.4G, antenne double diversité, S.BUS/S.BUS2)

Puissance requise: 3.7V~7.4V batterie ou ESC, etc. (*1)

Dimensions: 24.9 x 47.3 x 14.3 mm

Poids:10.9g

(*1) Lors de l'utilisation d'un variateur, la capacité de sortie régulée doit répondre à votre demande d'utilisation.

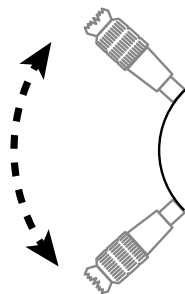
Remarque: La batterie de l'émetteur de T18SZ n'est pas connecté lors de la première mise en route. Veuillez brancher le connecteur de la batterie avant de l'utiliser.

Multicoptère/Robots

Précautions manche des gaz

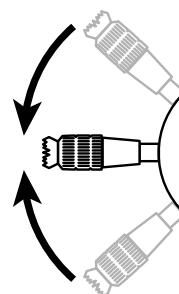
Type crantage (Général)

Le manche ne retourne pas au centre



Type retour au centre (Multicoptère/Robots)

Le manche des gaz revient au centre avec l'aide d'un ressort



⚠ ATTENTION

Vous ne pouvez pas utiliser la manette des gaz de type auto-neutre pour un avion, hélicoptère, et certains multi-hélicoptère.

C'est très dangereux si le moteur ne revient pas au ralenti.

Il est nécessaire de changer pour le type "crantage" si vous l'utilisez pour un avion ou un hélicoptère.

Accessoires



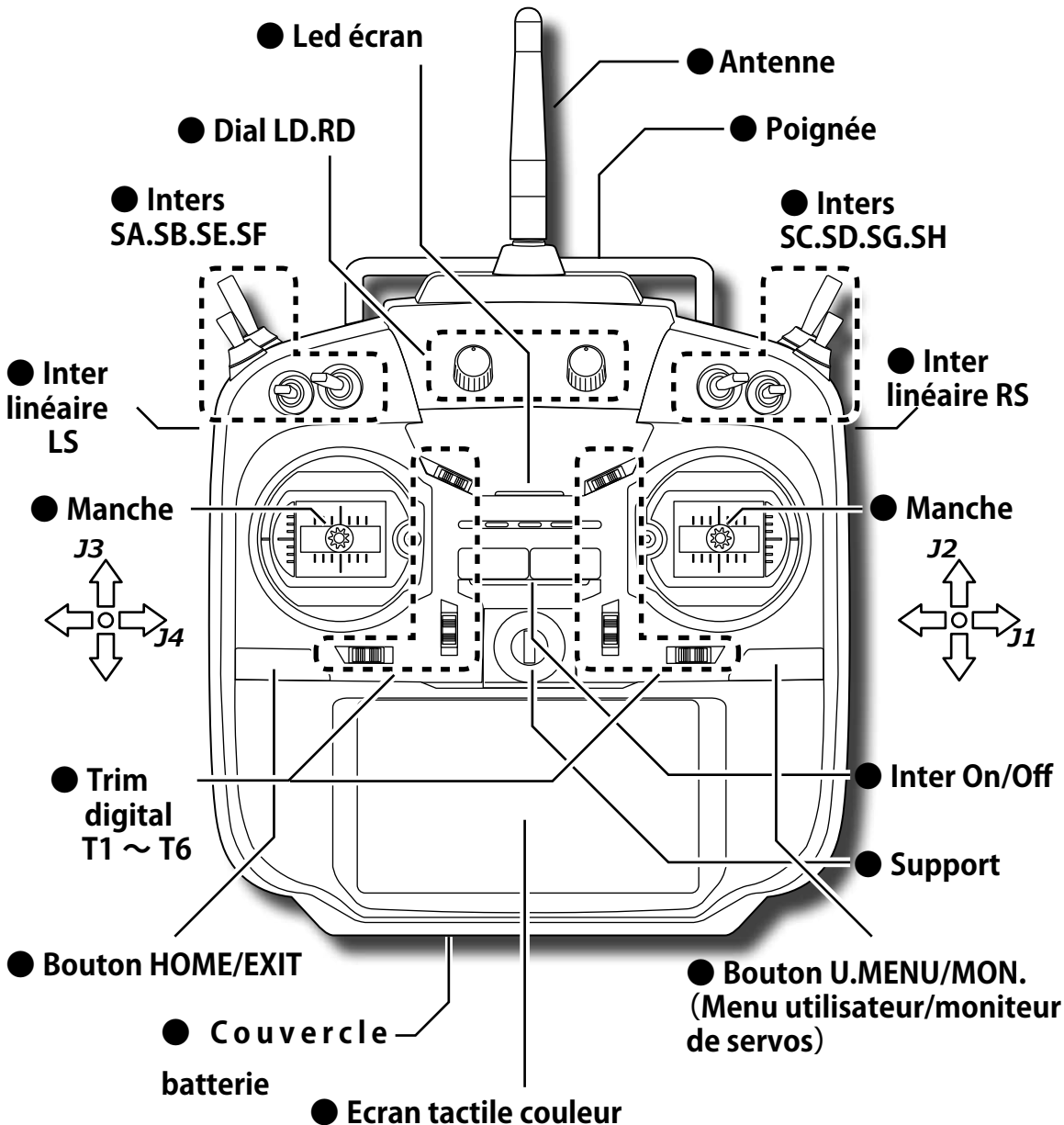
Les accessoires supplémentaires suivants sont disponibles auprès de votre revendeur:

- Batterie émetteur LiFe (2,100mAh) peut facilement être changée avec une nouvelle capacité plus importante pour des sessions de vol prolongées.
- Cordon écolage - en option il peut être utilisé pour aider un pilote débutant à apprendre à voler aisément en plaçant le moniteur sur un émetteur séparé. Notez que l'émetteur de la T18SZ peut être relié à un autre système de T18SZ, ainsi que pour d'autres modèles d'émetteurs Futaba. L'émetteur T18SZ utilise l'un des trois types de fiches de câble conforme à l'émetteur connecté. (Reportez-vous à la description dans les instructions de la fonction écolage).
- Servos - Il existe différents types de servos. Veuillez choisir parmi les servos Futaba adapté à votre modèle. Si vous utilisez un système S.BUS, vous devrez choisir des servos S.BUS. Un servo analogique ne peut pas être utilisé si vous êtes en "Mode FASSTest12CH".
- Capteurs de télémétrie - Veuillez acheter des capteurs en option, afin d'utiliser le système de communication bidirectionnel et acquérir les informations d'un modèle très haut dans le ciel.

[Capteur de température: SBS-01T / TE] [capteur d'altitude: SBS-01A] [RPM type aimant du capteur: SBS-01RM] [capteur RPM type optique: SBS-01RO] [RPM capteur type moteur brushless: SBS-01RB] [capteur GPS: SBS-01G] [capteur de tension: SBS-01V] [capteur de servo S.BUS: SBS-01S]

- Sangle tour de cou - une dragonne peut être connecté à votre T18SZ pour la rendre plus facile à l'utiliser et améliorer votre précision de vol sans supporter le poids de l'émetteur.
- Cordon HUB Y , les extensions de servo, HUB, etc - extensions Futaba d'origine, y compris une version robuste avec un fil plus gros, sont disponibles pour aider dans des modèles plus grands et autres installations.
- Gyros - une variété de gyroscopes Futaba est disponible pour vos avions ou hélicoptères.
- Gouvernor - pour l'utilisation de l'hélicoptère. Ajuste automatiquement la position du servo de gaz pour maintenir une vitesse de rotation constante indépendamment du pas, de la charge, météo, etc.
- Récepteurs - différents modèles de récepteurs Futaba peuvent être achetés pour une utilisation dans d'autres modèles. (Récepteurs pour FASSTest et FASST, T-FHSS, types S-FHSS sont disponibles.)
- SBD-2, décodeur S.BUS -Le SBD-2 est un convertisseur pour l'utilisation de servos conventionnels (autre qu'un servo S.BUS) avec le système S.BUS / S.Bus2. Le SMD-2 se connecte à la sortie du récepteur d'un système S.BUS / S.Bus2 et huit servos peut être utilisés. SBD-2 peut changer la sortie CH en choisissant parmi 9 groupes en utilisant un inter rotatif. SBD-2 peut utiliser la batterie EXT (pour les servos).

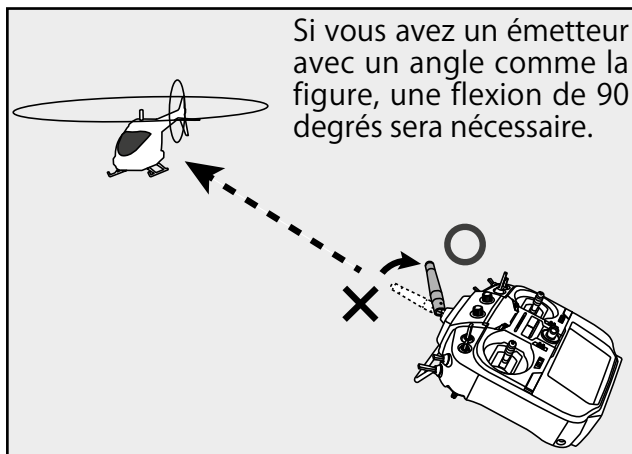
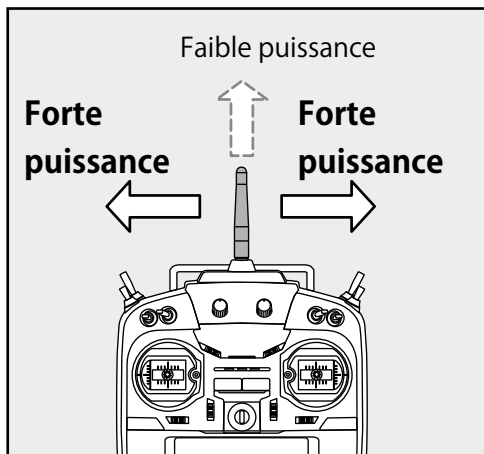
T18SZ



Les panneaux présentés dans ce manuel peuvent varier, en fonction de votre type de modèle. Les affichages sur l'écran peuvent également varier en raison de mises à jour de version ou autres changements.

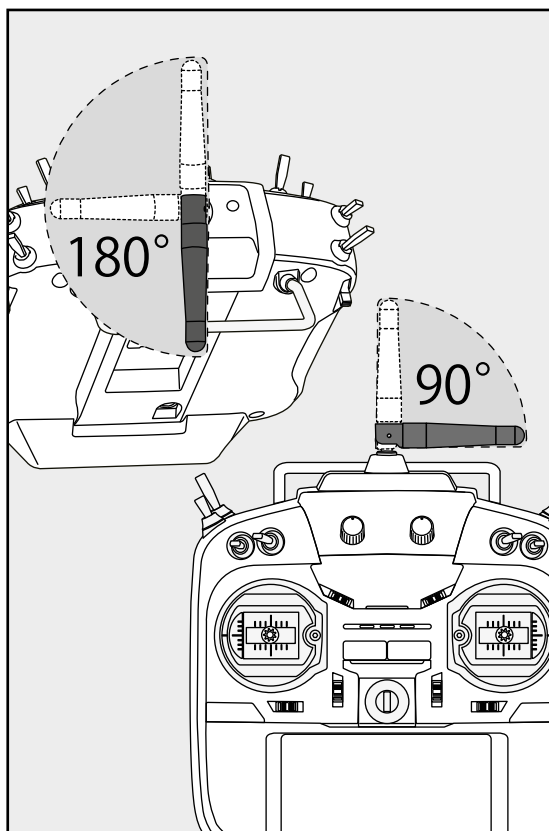
Antenne émetteur

Comme pour toutes les transmissions de fréquence radio, la zone de plus forte transmission du signal est comprise sur les côtés de l'antenne de l'émetteur. En tant que tel, l'antenne ne doit pas être dirigée directement sur le modèle. Si votre style de pilotage crée cette situation, déplacer l'antenne pour corriger cette situation.



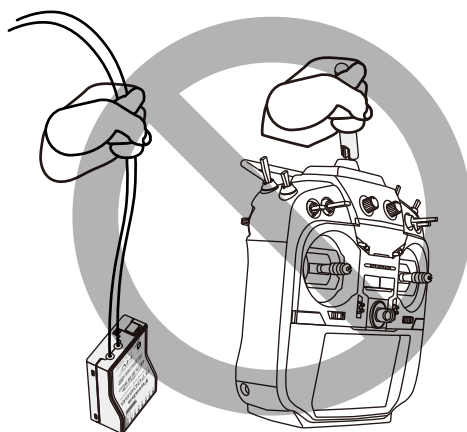
Rotation de l'antenne

L'antenne peut être tournée de 180 degrés et 90 degrés. Forcer l'antenne plus loin peut l'endommager. L'antenne n'est pas amovible.

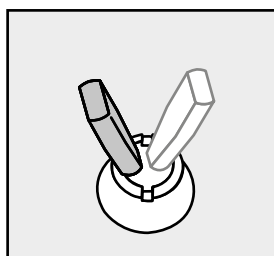
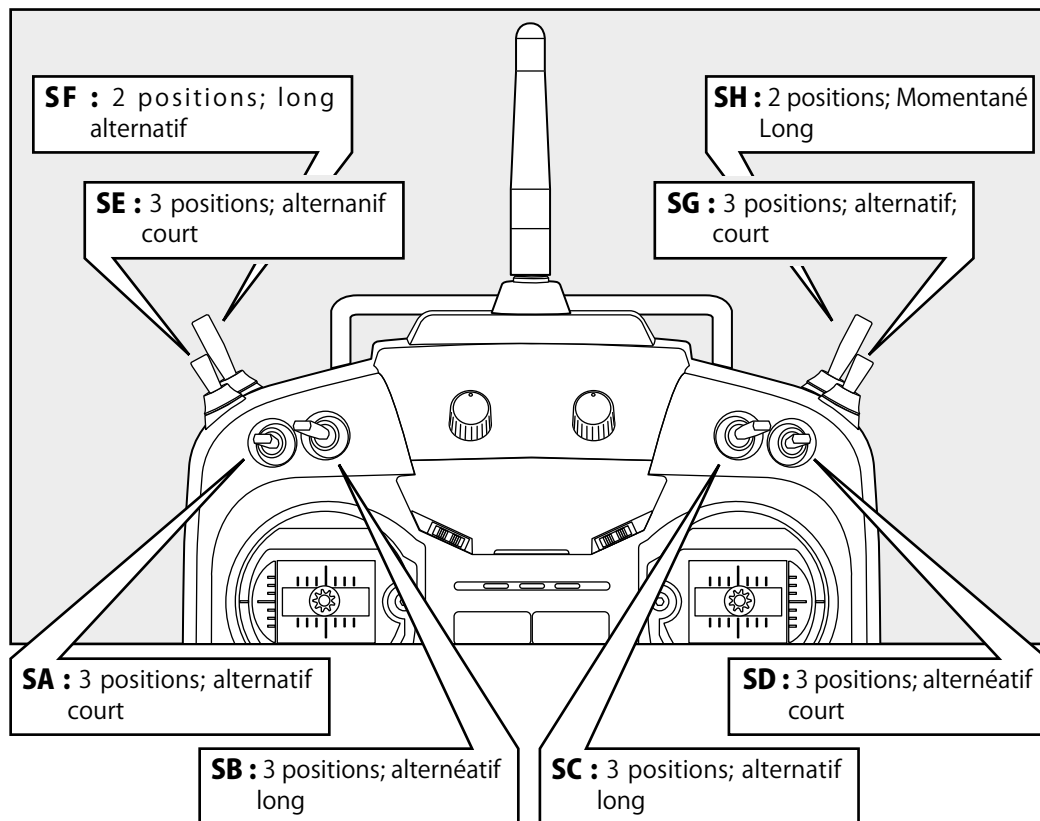


⚠ Attention

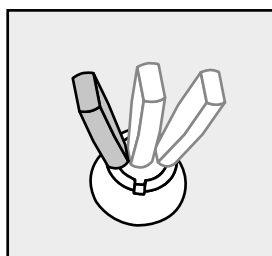
- ⚠ Veuillez ne pas saisir l'antenne de l'émetteur pendant le vol.
- Cela pourrait dégrader la qualité de la transmission RF du modèle
- ⊘ Ne transportez pas l'émetteur par l'antenne.
- Il y a danger de rupture du fil de l'antenne et le fonctionnement impossible.
- ⊘ Ne tirez pas sur l'antenne de force.
- Il y a danger de rupture du fil de l'antenne et le fonctionnement impossible.



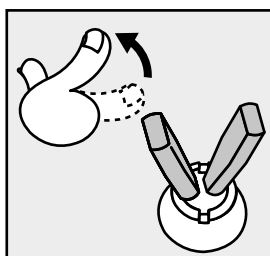
Inters (SA-SH)



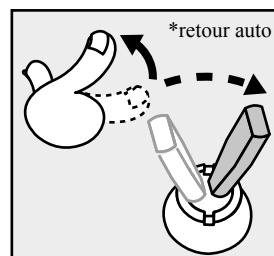
2 positions



3 positions

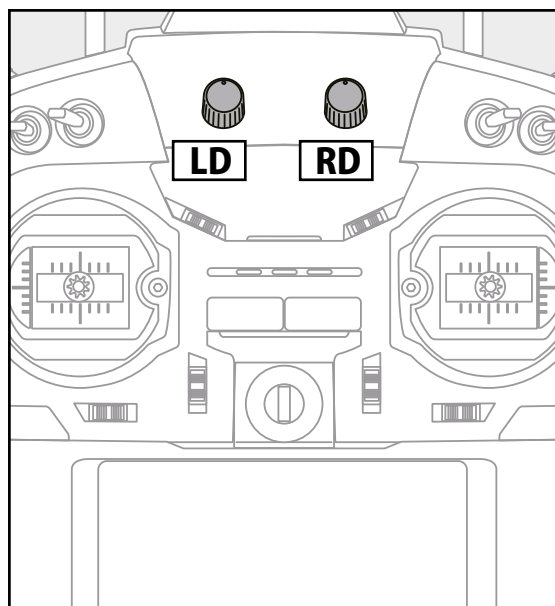


Alternatif



Momentané

Volume

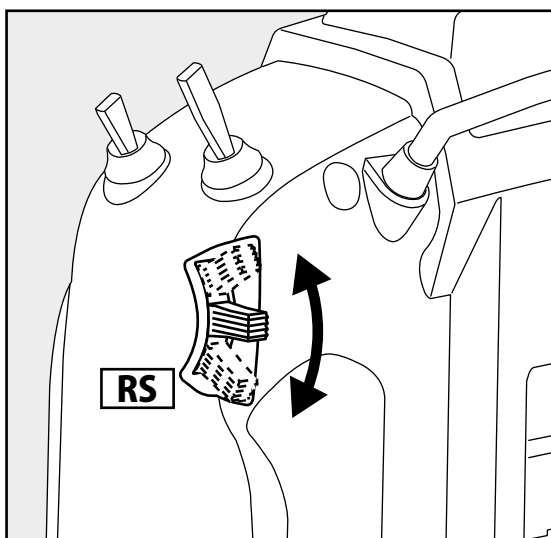
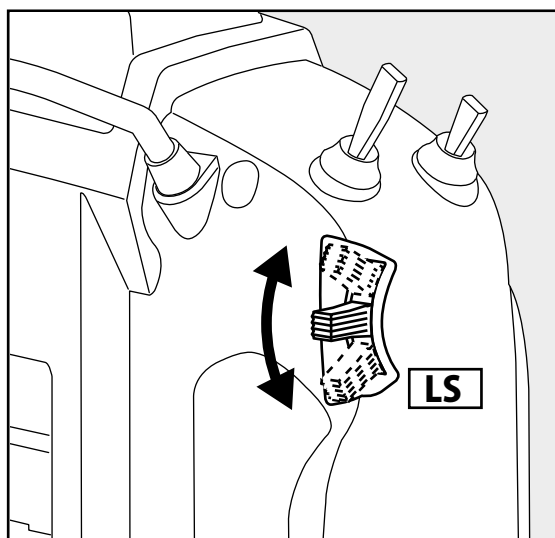


Le volume des boutons LD et RD permet une entrée analogique.

*L'émetteur de la T18SZ émet un bip lorsque le bouton atteint la position neutre.

* Vous pouvez utiliser chaque écran de réglage des fonctions de mixage pour sélectionner des volumes et de définir la direction du mouvement.

Curseur linéaire



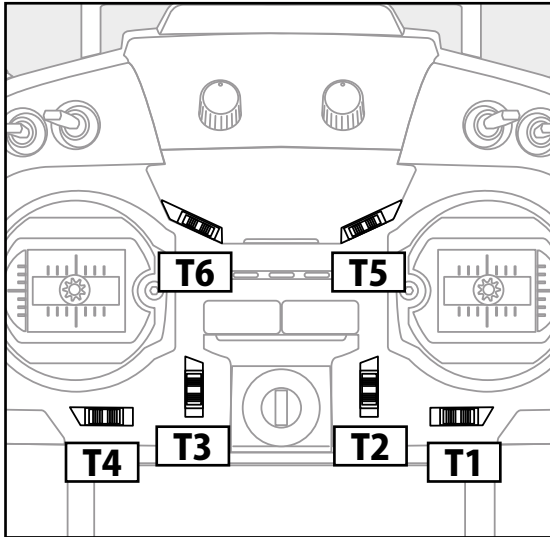
LS (droite), RS (gauche):

Les curseurs linéaires LS et RS offrent une entrée analogique.

* L'émetteur T18SZ bips lorsque le curseur est au centre.

* Vous pouvez sélectionner un curseur coulissant et régler sa direction à l'écran de réglage des fonctions de mixage.

trims digitaux T1-T6



Cet émetteur est équipé de 6 trims numériques. Chaque fois que vous appuyez sur un trim, la position du trim se déplace d'une étape. Si vous continuez d'appuyer sur elle, la position du trim commence à se déplacer plus vite. En outre, lorsque la position de ce dernier revient au centre, la tonalité change. Vous pouvez toujours suivre les positions sur l'écran LCD.

* Vous pouvez sélectionner la quantité d'étape et l'unité d'affichage sur l'écran d'accueil de l'écran de réglage T1-T6 dans le menu de liaison.

Remarque: Les positions des trims que vous avez définies seront stockées dans la mémoire et y restera.

Les trims-T5 et T6 numériques supérieurs offrent une entrée analogique.

* Vous pouvez sélectionner un curseur coulissant et régler la direction à l'écran de réglage des fonctions de mixage.

Exemple opérationnel d'un trim numérique

*Exemple mode 2

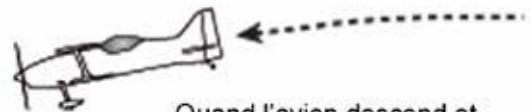
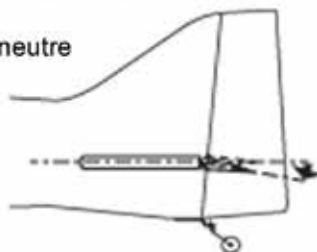


Quand l'avion monte et le manche au neutre

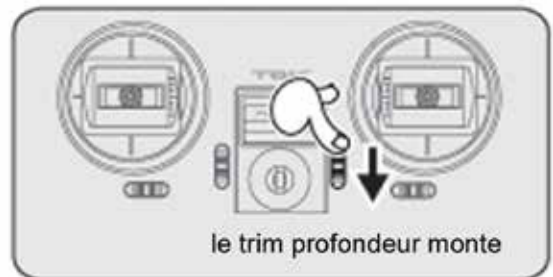


profondeur au neutre

descend

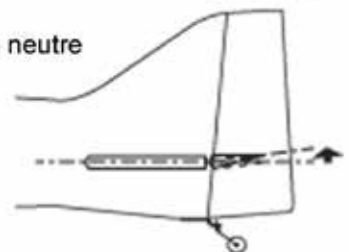


Quand l'avion descend et le manche au neutre



profondeur au neutre

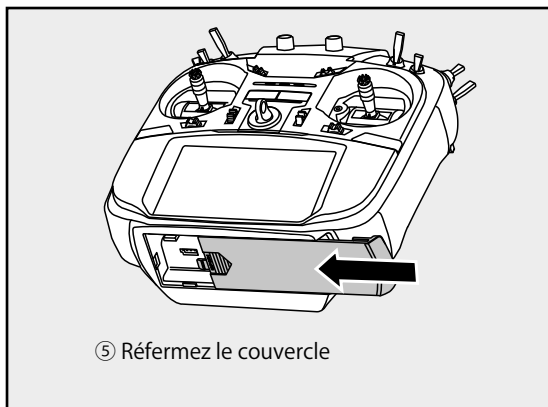
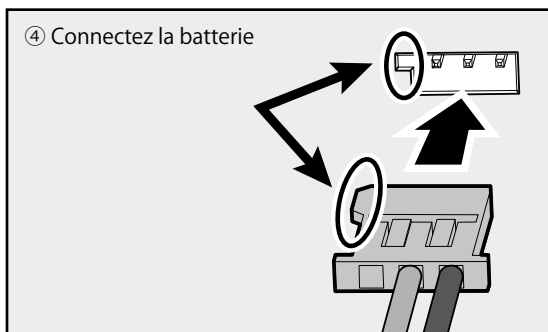
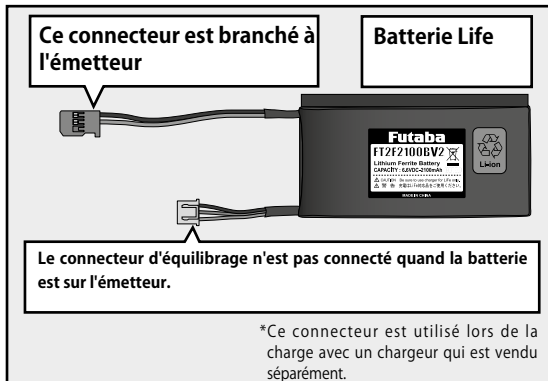
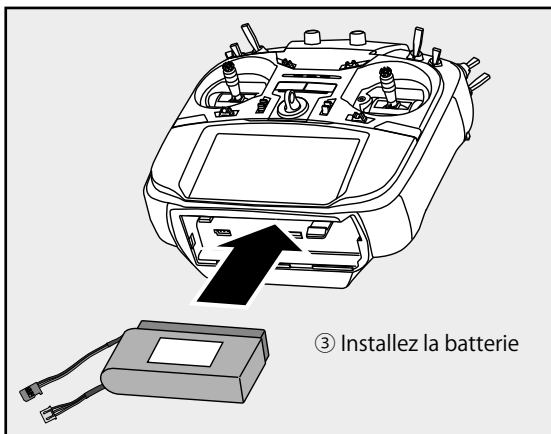
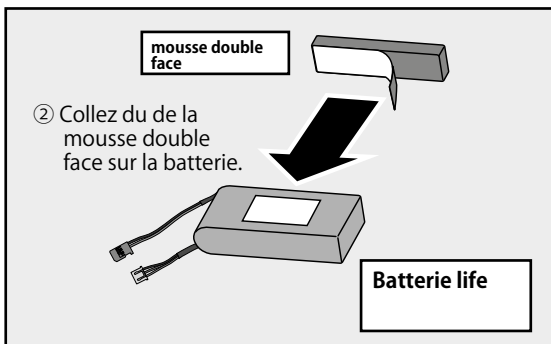
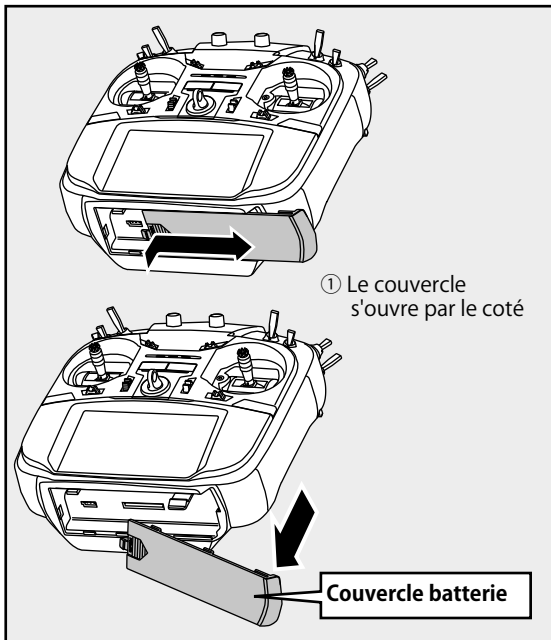
monte



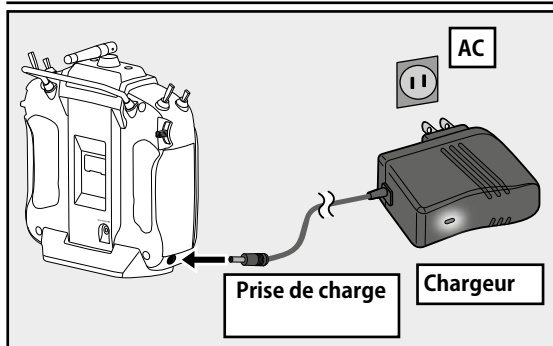
Réglez pour que l'avion avance à plat

Batterie émetteur Life

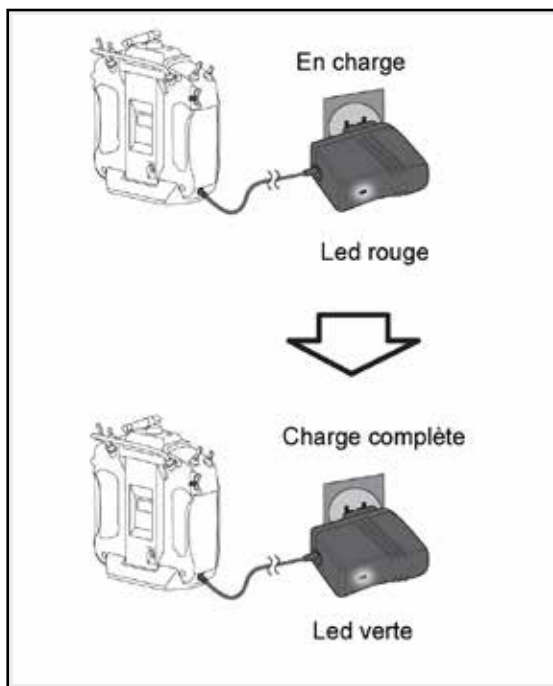
Installation/Changement



Charge de la batterie Life



1. Branchez le cordon de l'émetteur du chargeur dans la prise de charge sur le côté de l'émetteur.
2. Branchez le chargeur sur une prise secteur.
3. Vérifiez la LED de charge.



4. Déconnectez la prise.
5. Déconnectez le chargeur.

Le temps de charge de la batterie avec le chargeur est d'environ 3 heures.

Lorsque la batterie n'est pas utilisée pendant une longue période, afin d'éviter de se détériorer, nous recommandons qu'elle soit maintenue à la moitié des capacités. Aussi soyez prudent que la batterie ne soit pas trop déchargée en raison d'une auto-décharge. Lorsque la batterie n'est pas utilisée pendant une longue période, la batterie doit être retirée de l'émetteur. Périodiquement (environ tous les 3 mois) recharger la batterie.

Retrait de la batterie

Remarque: Si vous retirez la batterie alors que l'appareil est sous tension, les données que vous avez réglé ne seront pas sauvegardées.

1. Ouvrez le couvercle de la batterie.
2. Débrancher le connecteur de la batterie.
3. Fermez complètement le couvercle de la batterie.

⚠ Attention

⚠ **Veillez à ne pas laisser tomber la batterie.**

⊘ Ne jamais débrancher le connecteur de la batterie après avoir éteint l'alimentation, jusqu'à ce que l'écran soit complètement vide et l'émetteur complètement éteint.

* Les dispositifs internes tels que les mémoires peuvent être endommagés.

* Si il ya un problème, un message "Erreur de sauvegarde" sera affichée la prochaine fois que vous allumez l'émetteur. Ne pas utiliser l'émetteur comme il est. Envoyez-le au SAV Futaba.

⚠ Attention

⊘ **Jamais le brancher dans une prise autre que celle indiquée.**

* Brancher le chargeur dans la mauvaise sortie pourrait provoquer une explosion ou un incendie.

⊘ Ne pas insérer ou retirer le chargeur lorsque vos mains sont humides.

* Peut provoquer un choc électrique

⊘ **Ne pas surcharger la batterie.**

* Surcharger une batterie peut entraîner des brûlures, incendie, blessures, ou de perte de la vue due à la surchauffe, rupture ou fuite d'électrolyte.

⚠ Prudence

⚠ **Lorsque le chargeur n'est pas utilisé, le débrancher de la prise secteur.**

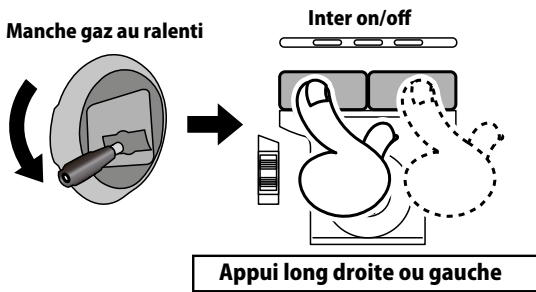
* Pour prévenir les accidents et pour éviter la surchauffe.

Allumer l'émetteur

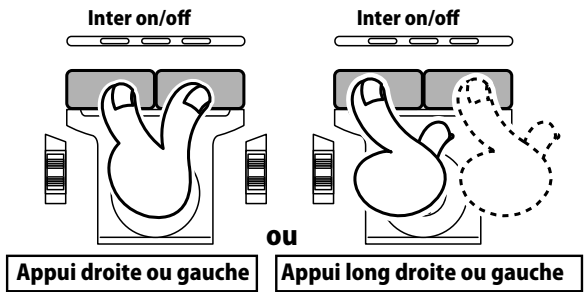
Lors de la mise sous tension, l'émetteur de la T18SZ débutera d'émettre automatiquement après confirmation des conditions RF environnantes. Le statut de l'émetteur est affiché par LED à la partie supérieure à l'avant de la radio.

*Si le manche des gaz n'est pas au ralenti, l'écran suivant s'affichera. En outre, si l'alimentation est allumée alors que l'inter SW a été activé, il sera indiqué un AVERTISSEMENT. (Dans le cas du mode Multicoptère, l'alarme de position des gaz ne se produit pas.)

Allumer



Eteindre



Lorsque l'alarme se déclenche, abaisser la manette des gaz avant de mettre le récepteur sous tension.

* Si l'alimentation est activée lorsque l'Idle up, aérofrein, etc., sont sur ON, l'avertissement ci-dessus va s'afficher. Assurez-vous que les inters concernés soient éteints.

Si l'alarme "manche des gaz" s'affiche

*Si la manette des gaz est en position haute lorsque l'appareil est allumé

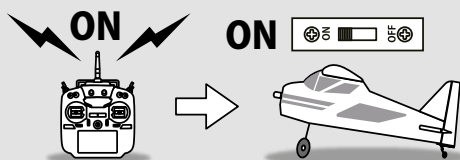


Touchez ici pour arrêter l'alarme et le signal RF. Si seulement l'opération d'écran est actif, l'émetteur ne sera pas lié à un récepteur.

Si les interrupteurs d'alimentation sont éteints dans l'ordre inverse, le modèle peut fonctionner de façon inattendue hors de contrôle et provoquer une situation très dangereuse.

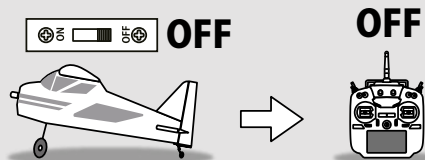
Allumez l'inter on/off

1. Allumez l'émetteur.
2. Allumez le récepteur ou le variateur.

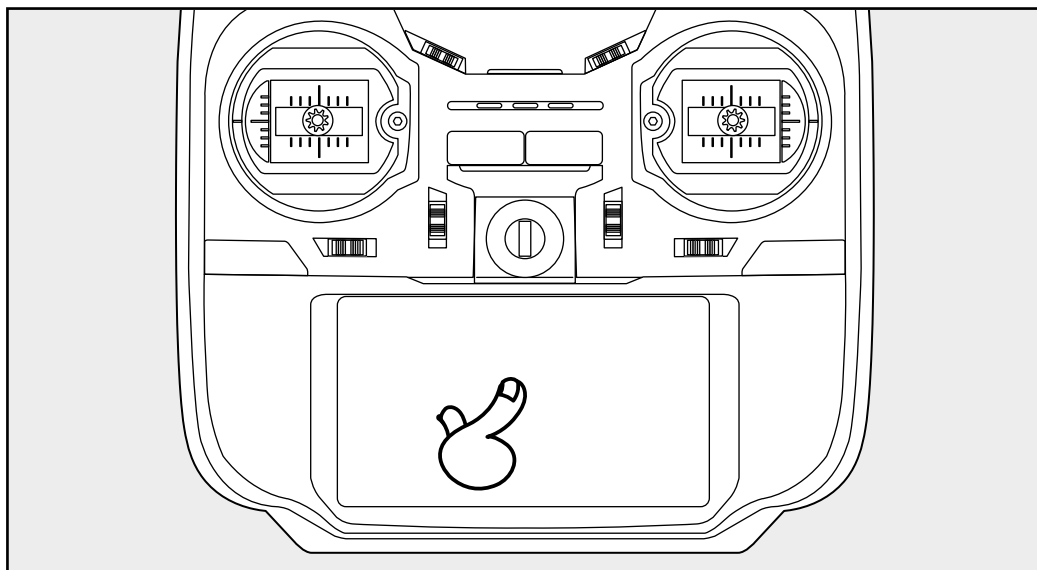


Eteindre l'inter on/off

- Vérifiez toujours que le moteur soit arrêté.
- 1. Eteindre le récepteur ou le variateur
- 2. Eteindre l'émetteur



Ecran tactile



Touchez l'écran avec votre doigt pour saisir des données.

* Un film plastique est fixé sur l'écran tactile. Veuillez être prudent de sorte de ne pas rayer cet écran avec un objet dur comme un objet métallique. N'appuyez pas sur l'écran avec une force excessive ou laisser tomber quoi que ce soit sur ce dernier.

* Bien que vous pourriez trouver quelques bulles d'air sous le panneau en plastique en raison de changements climatiques, ce n'est pas un défaut et ne causera pas de problèmes.

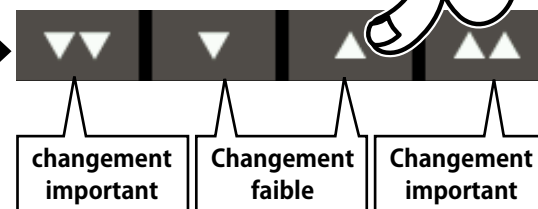
* Une LED de couleur est composée de nombreux pixels. Certains pixels détiennent l'éclairage. En outre, certains pixels sortent. Et un écran peut trembler. Cette condition est la caractéristique des LED de couleur. Ce n'est pas un défaut.

EXP B
-100.0

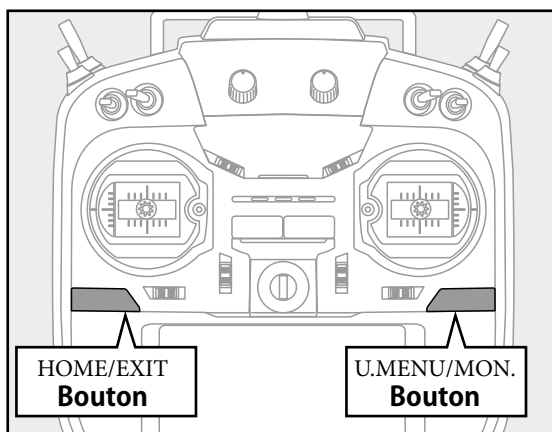
Appuyer sur les boutons de réglages pour chaque valeur dans l'écran des paramètres causera des touches d'entrée de valeur en haut du panneau.

Appuyez en maintenez, pour revenir à la valeur de réglage par défaut.

Des touches d'entrée de valeur apparaissent en haut du panneau



HOME/EXIT et U.MENU/MON.



HOME/EXIT

Pressez	Retour à l'écran précédent
Pressez et maintenez	Retour à l'écran Home
Pressez depuis l'écran Home.	vers l'affichage télémétrie

U.MENU/MON.

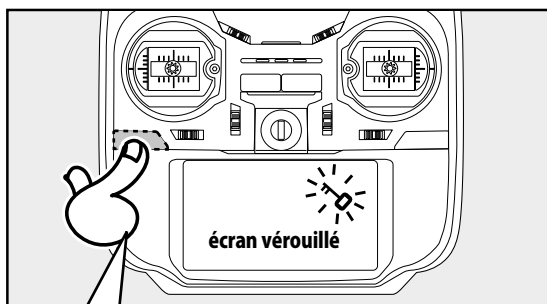
Pressez	Pour l'affichage du menu de utilisateur
Pressez et maintenez	Affichage moniteur servos

Verrouillage de l'écran

Pour éviter que les données se modifient par accident pendant le vol, vous pouvez verrouiller l'écran tactile.

Comment verrouiller

1. L'écran home est affiché.
2. Pressez le bouton HOME/EXIT pendant 1 seconde. "Key mark" est affiché et les touches désactivées.

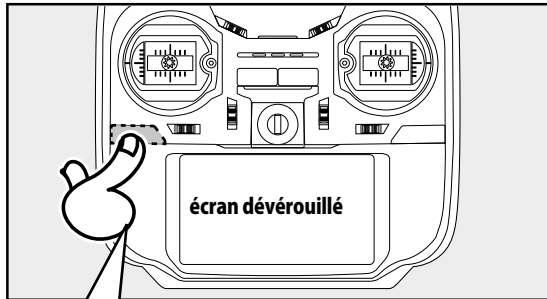


HOME/EXIT pressez et maintenez



Comment déverrouiller

1. Appuyez sur le bouton Home / Exit pendant environ 1 seconde, et le panneau deviendra alors déverrouillé.



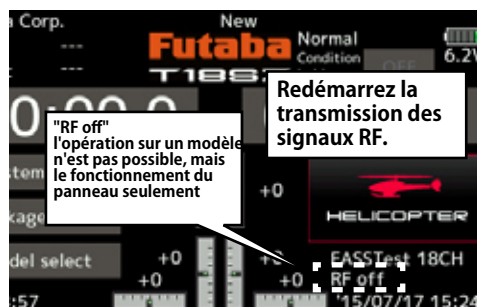
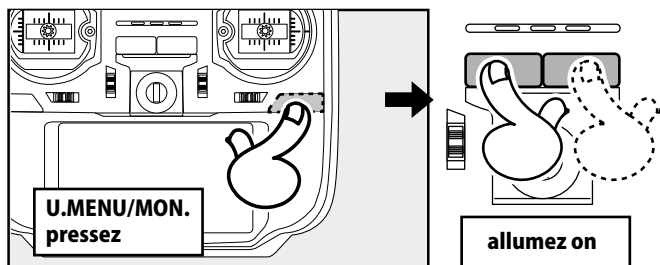
HOME/EXIT pressez et maintenez

⚠ Prudence

❗ L'écran tactile de la T18SZ est très sensible. Pour éviter de l'activer accidentellement lors d'un vol, il est suggéré qu'il soit verrouillé. En raison de sa sensibilité, ce qui lui permet d'être touché pendant le vol par un crochet de courroie de cou, extension de servo, ou même votre main, pourrait s'avérer dangereux. Veuillez utiliser le verrouillage de l'écran tactile pour plus de sécurité pendant le vol.

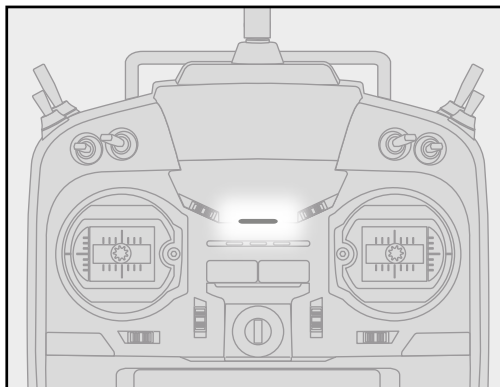
Hors mode RF

Une opération sur un modèle n'est pas possible, mais l'opération du panneau RF sans transmission est autorisée. (Réduit la consommation d'énergie de la batterie lors de l'installation.)



Affichage moniteur LED

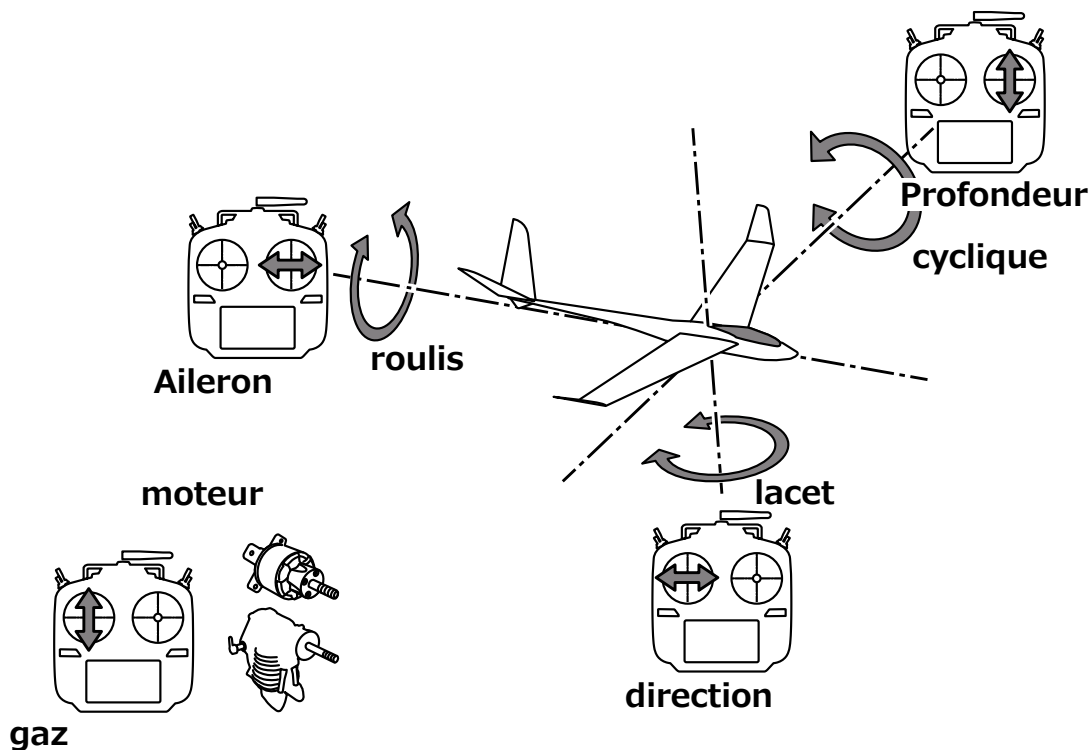
Le statut de l'émetteur est affiché par LED à la partie supérieure de la face avant d'une T18SZ.



- ✧ FASSTest → bleu clair
- ✧ FASST → vert
- ✧ FHSS → jaune/vert
- ✧ RF-OFF → Violet light
- ✧ Départ → rouge
- ✧ Ecolage → bleue
- ✧ Vérification de portée → clignote doucement
- ✧ Liaison récepteur → clignote vite

Contôle des manches

*Exemple Mode2



Contrôle manches : Exemple avion

*Exemple Mode2

Exemple modèle commun. (Il y a aussi un modèle opérationnel différent.)

<p>contrôle axe roulis</p> <p>Virage à droite L'aileron gauche descend Manche aileron à droite</p> <p>Vol à plat Neutre</p> <p>Virage à gauche L'aileron gauche monte Manche aileron à gauche</p>	<p>contrôle tangage</p> <p>Nez monte Manche profond Tirez</p> <p>Nez à plat La profondeur est levée Neutre</p> <p>La profondeur est baissée nez descend Manche profond poussez</p>
<p>contrôle lacet</p> <p>Nez à droite Manche direc à droite</p> <p>La direction est à droite Neutre</p> <p>tout droit Nez à gauche Manche direc à gauche</p>	<p>contrôle gaz</p> <p>gaz rapide Manche gaz à fond</p> <p>gaz medium Manche gaz au milieu</p> <p>gaz ralenti Manche gaz au ralenti</p>

Helicoptère Exemple

*Exemple Mode2

Exemple modèle commun. (Il y a aussi un modèle opérationnel différent.)

Contrôle du roulis

Cyclique à droite
Manche aileron à droite

à plat
Neutre

Cyclique à gauche
Manche aileron à gauche

Contrôle du cyclique

Nez monte
Manche profond Tirez

A plat
Neutre

Nez descend
Manche profond poussez

Contrôle du lacet

Nez à droite
Manche direc à droite

tout droit
Neutre

Nez à gauche
Manche direc à gauche

Contrôle du pas

Monte
Pas monte
Manche gaz à fond

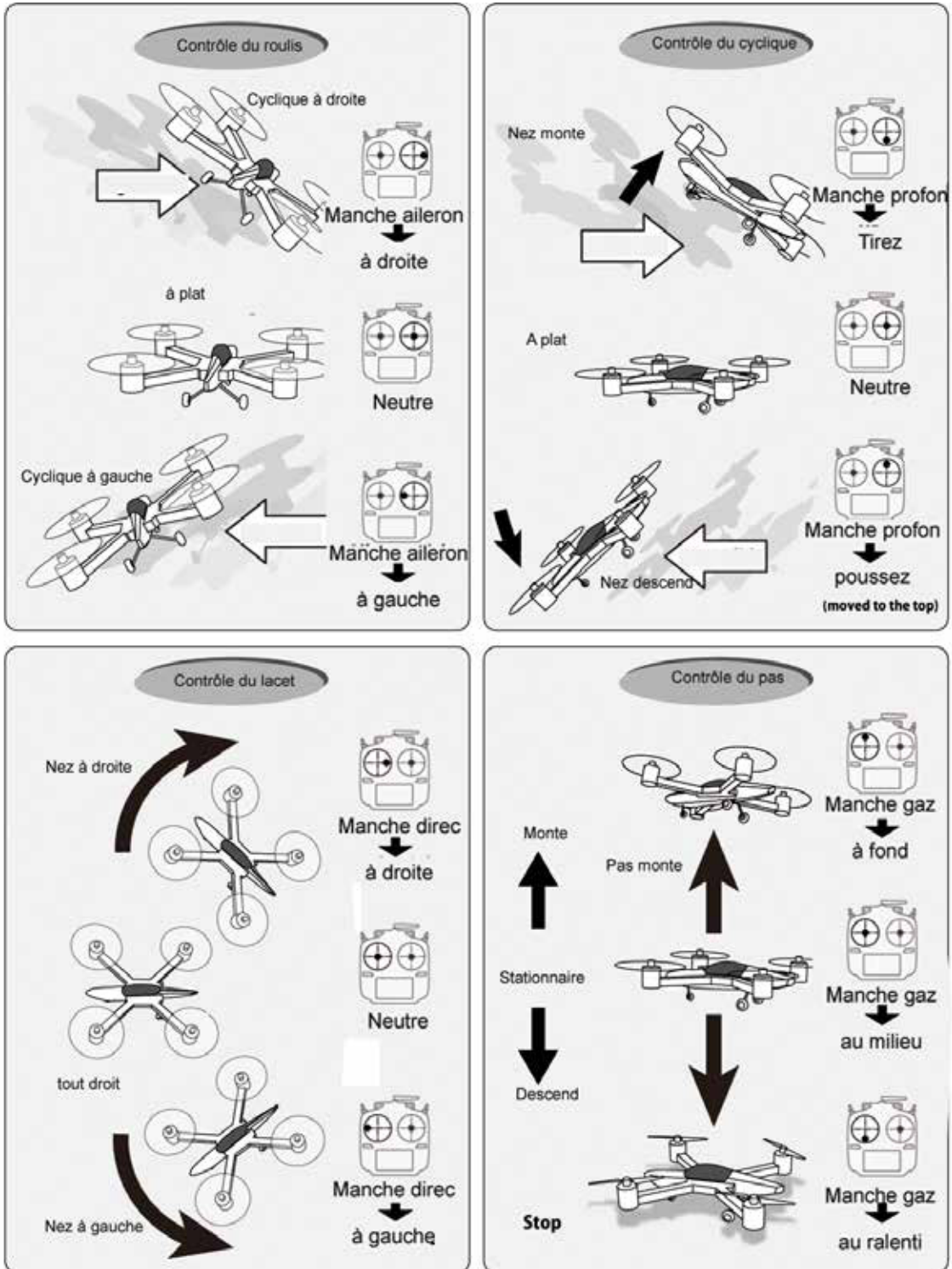
Stationnaire
Manche gaz au milieu

Descend
Pas descend
Manche gaz au ralenti

Contrôle manches : Multicoptère Exemple

*Exemple Mode2

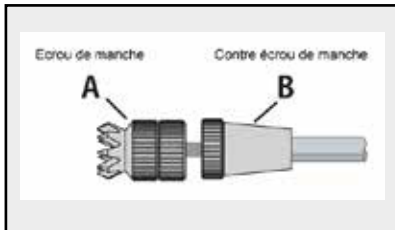
Exemple modèle commun. (Il y a aussi un modèle opérationnel différent.)



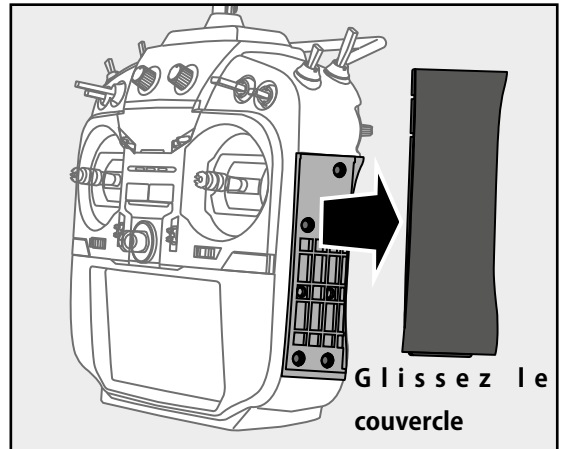
Réglage des manches

Réglage de la longueur des manches

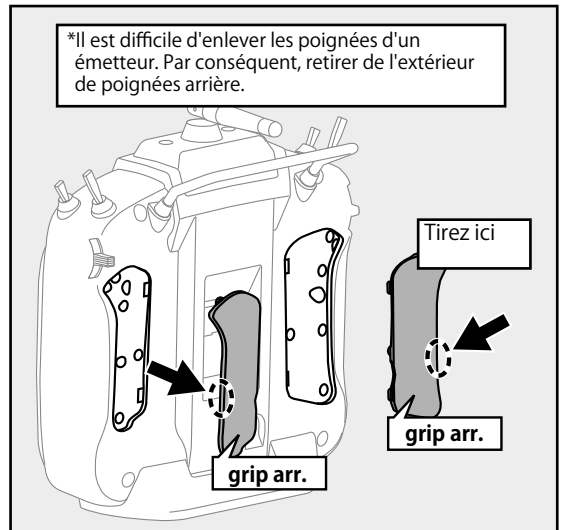
Vous pouvez ajuster la longueur des manches, comme vous le souhaitez. Il est recommandé d'ajuster la longueur des manches en rapport avec la taille de votre main.



1. Maintenir la tête "B" et tourner la tête "A" dans le sens antihoraire. Le verrouillage sera libéré.
2. Mettez la tête "A" dans le sens horaire que vous maintenez la tête "B" après l'avoir placé à la longueur souhaitée.



3. Enlever les poignées en caoutchouc.

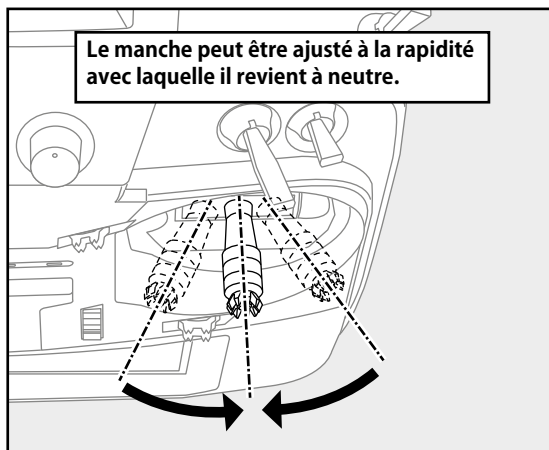


4. Utilisez une clé hexagonale de 1,5 mm pour ajuster la force du ressort en tournant la vis de réglage du manche que vous souhaitez régler.

* Tourner les vis dans le sens horaire augmente la tension.

ATTENTION: Si vous desserrez trop la vis, elle peut tomber.

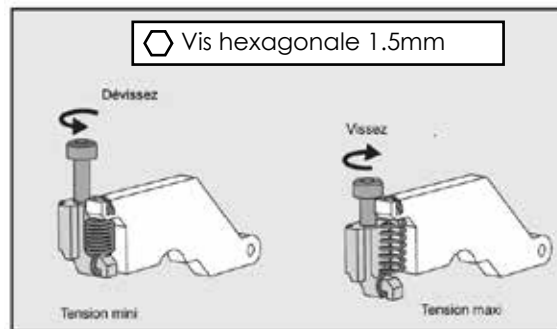
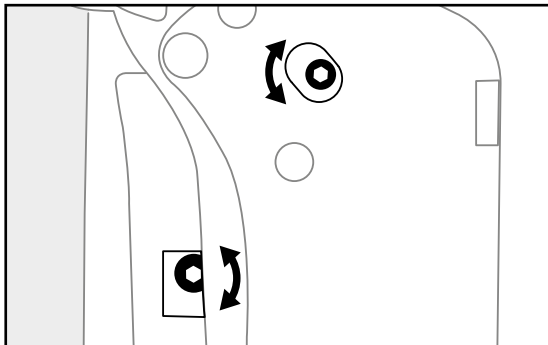
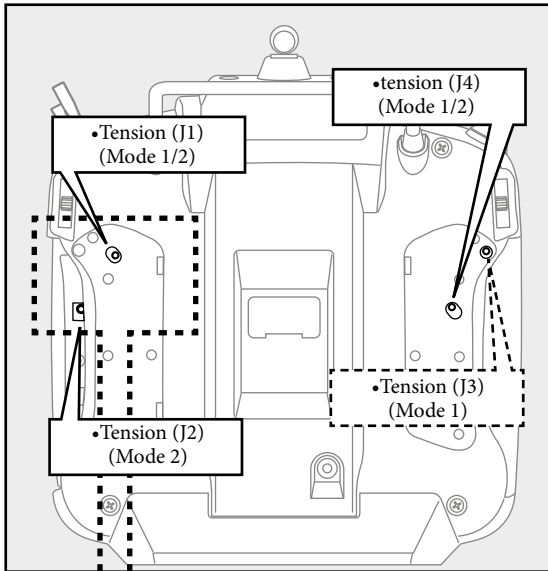
Réglage tension du manche



La tension du manche type auto-retour peut être ajustée.

1. Tout d'abord, retirez le couvercle de la batterie sur le bas de l'émetteur. Ensuite, débranchez le câble de batterie et retirez la batterie de l'émetteur.
2. Ensuite, retirez le couvercle du côté de l'émetteur (en caoutchouc).

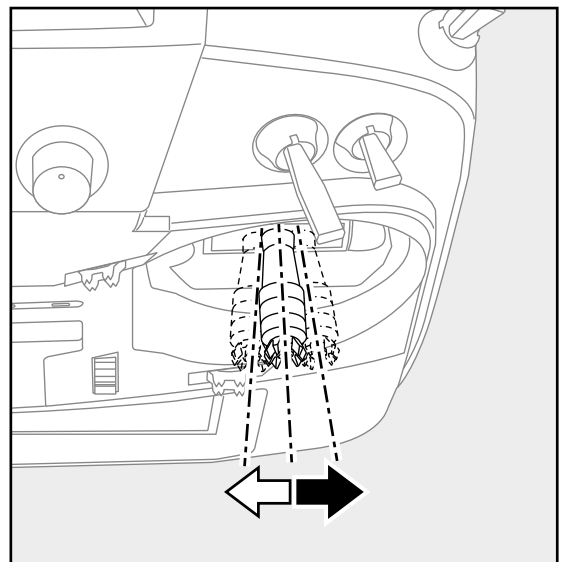
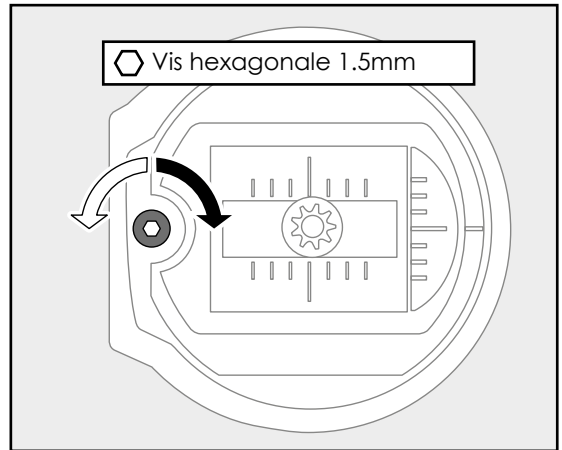
Lorsqu'en Mode 2, vous devrez retirer le couvercle latéral pour exposer la vis de tension.



5. À la fin de l'ajustement, ré-installer le couvercle latéral et les poignées arrière.

Ajustement de l'angle du manche

Vous pouvez effectuer des réglages fins de l'angle d'un manche soit vers l'intérieur ou vers l'extérieur à partir de la position centrale du manche.

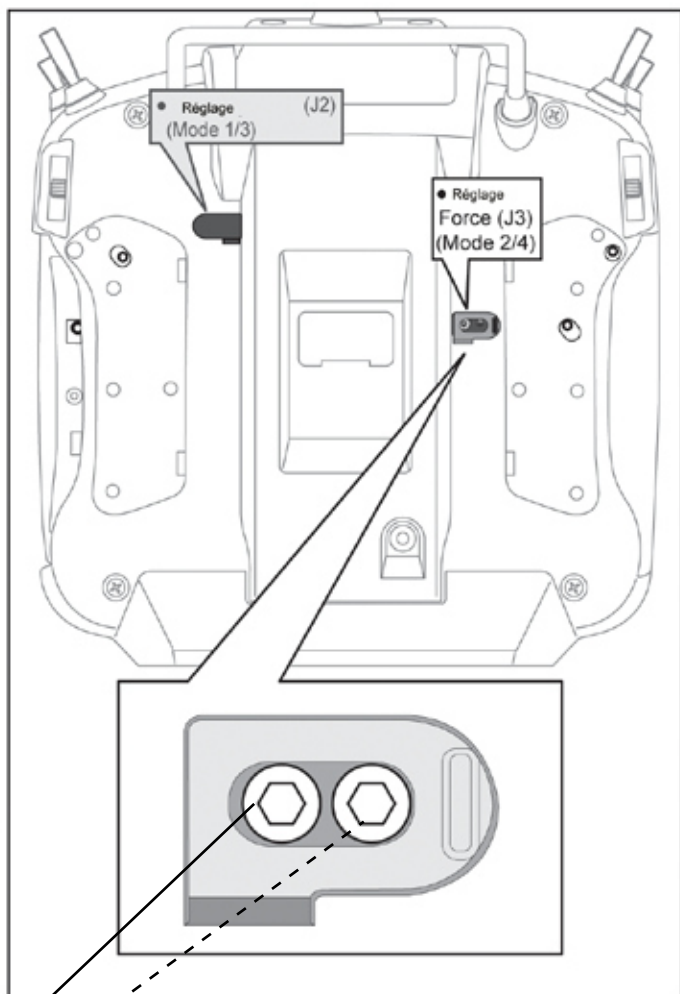


Utilisez la clé hexagonale 1,5 mm joint (à l'intérieur du stylet) pour tourner la vis dans le sens horaire pour ajuster le manche vers l'extérieur, ou anti-horaire pour l'incliner vers l'intérieur.

Remarque: Veillez à ne pas tourner la vis trop loin dans le sens antihoraire car elle pourrait tomber.

Réglage manche des gaz (Système crantage)

Vous pouvez choisir soit un système de crantage avion ou hélicoptère.



* Si vous Voulez changeur le réglage de l'avion en hélicoptère (ou non d'hélicoptère à avion), tourner la vis du cliquet dans le sens horaire pour que le manche des gaz se déplace librement. Puis tourner la vis jusqu'a ce que vous obteniez la tension que vous aimez.

* En mode 1/3, le réglage est opposé.

[Réglage de la tension]

1. Ouvrez le capot de protection sur le dos de l'émetteur qui recouvre le trou de réglage du manche des gaz.
2. Utilisez la clé hexagonale 1,5 mm joint (à l'intérieur du stylet) pour tourner la vis de réglage et le définir comme vous préférez. En tournant la vis dans le sens horaire vous augmentez la tension.

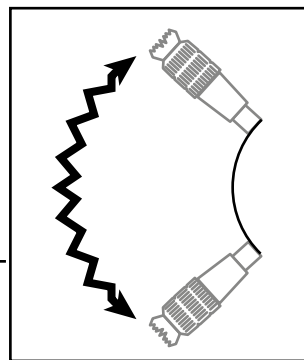
Pour les avions: Régler la vis sur la gauche.

Pour les hélicoptères: Régler la vis sur la droite.

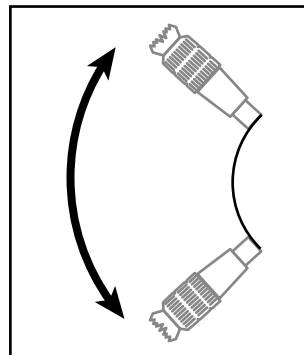
En changeant le paramètre d'avion à hélicoptère (ou hélicoptère à avion);

1. Tourner la vis dans le sens antihoraire jusqu'au moment où la manette des gaz se déplace librement, et tourner la vis dans le sens horaire pour l'ajuster à la tension que vous préférez.

Avion

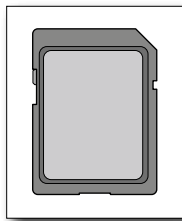


Hélicoptère



Carte SD (non incluse)

Les données des modèles de la T18SZ peuvent être stockées en utilisant une carte SD. Lorsque le logiciel de mise à jour de l'émetteur est libre, le logiciel est mis à jour en utilisant une carte SD. La T18SZ est capable d'utiliser des cartes SD avec une taille de mémoire entre 32 Mo et 2 Go.



Lecture/écriture de carte

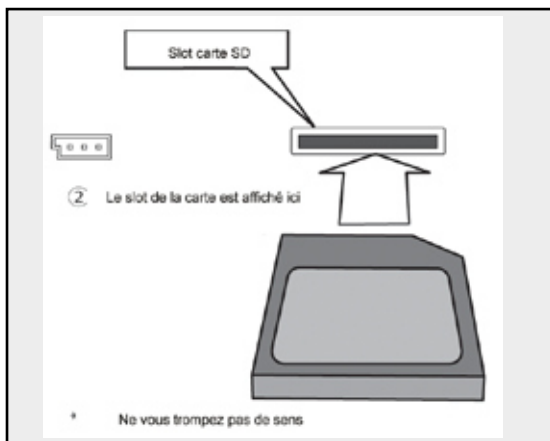
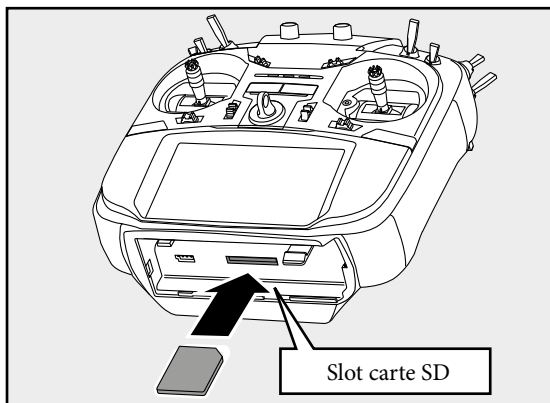
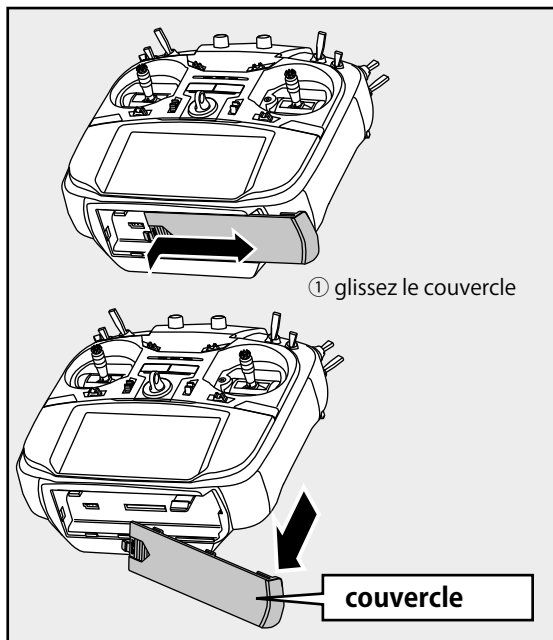
Sauvegarde des données de modèle et les fichiers de mise à jour (Futaba) dans la carte SD, vous pouvez utiliser ces fichiers sur votre émetteur T18SZ. Un équipement pour lire et écrire les cartes SD est disponible dans la plupart des magasins d'électronique.

Stockage des données

Lorsque vous avez un problème de sauvegarde ou de lecture de données après une longue période d'utilisation, veuillez vous procurer une nouvelle carte SD.

* Nous ne sommes pas responsable de toute défaillance ou d'endommagement des données stockées dans la carte mémoire, peu importe la raison. Soyez sûr de garder une copie de sauvegarde de vos données importantes dans votre carte SD.

Insertion / retrait de la carte SD

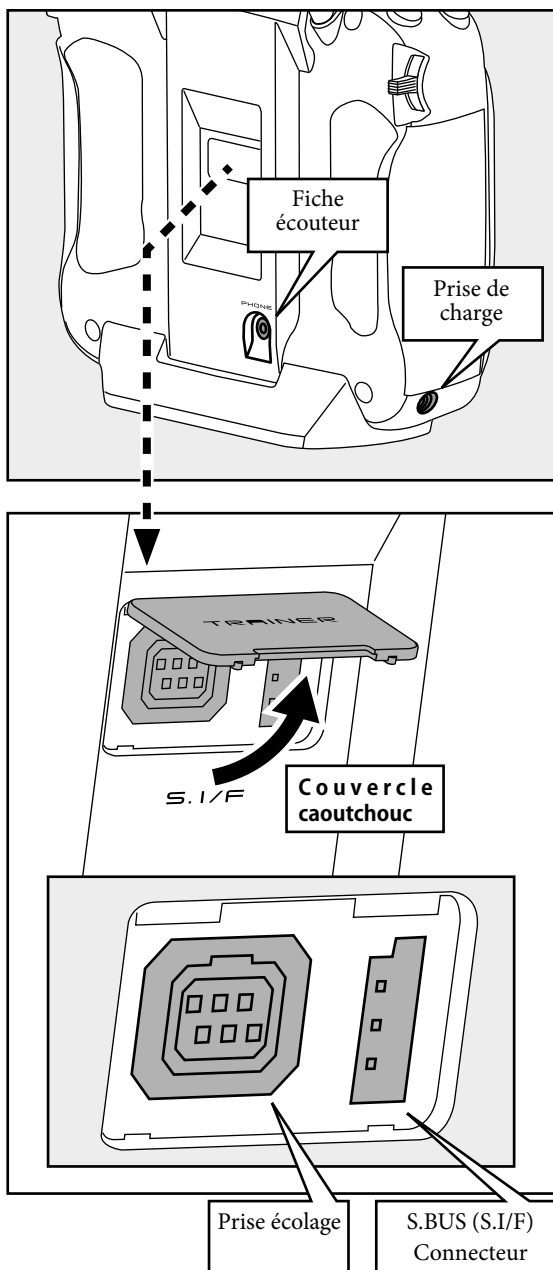


⚠ Prudence

❗ Assurez-vous de couper l'alimentation de l'émetteur avant d'insérer ou de retirer la carte SD.

⊘ Comme la carte SD est un appareil de précision, ne pas l'utiliser en force lors de l'insertion.

Connecteur/Fiche



Connecteur S.BUS (S.I/F)

Lors de la configuration d'un capteur de télémétrie S.BUS, les connecter ici.

Fiche écouteur

Connexion d'un casque stéréo à cette prise, les informations de parole de la télémétrie peuvent être entendues.

Connecteur pour chargeur de batterie

Ceci est le connecteur pour charger la batterie Life qui est installée dans l'émetteur. Ne pas utiliser d'autres chargeurs, sauf le chargeur spécial correspondant à cette batterie.

⚠ Attention

⊘ Ne pas connecter d'autres chargeurs, sauf le chargeur spécial à ce connecteur de charge.

*Si vous sortez l'accu Life, de l'émetteur, vous pouvez utiliser un chargeur et un équilibrage en option correspondant.

Connecteur pour la fonction écolage

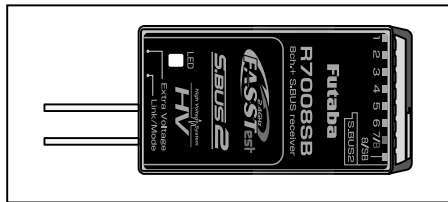
Lorsque vous utilisez la fonction écolage, branchez le câble écolage (option) entre les émetteurs, enseignant et élève.

* Vous pouvez régler la fonction écolage sur l'écran Fonction trainer dans le menu Système.

Nomenclature récepteur

Avant d'utiliser le récepteur, assurez-vous de lire les précautions indiquées dans les pages suivantes.

Recepteur R7008SB



Connecteurs

"1 à 6": sorties voies 1 à 6

"7 / B": sortie voie 7 et batterie.

"8 / SB": sortie

voie 8 ou le port S.BUS.

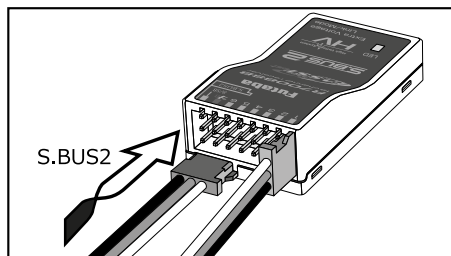
[S.BUS Servo S.BUS Gyro] →

*Lors de l'utilisation 8 / SB Comme S.BUS, reportez-vous à la page suivante en mode de B ou D.

"S.Bus2": sorties de Port S.Bus2.

[S.Bus2 Servo S.Bus2 Gyro Senseur télémétrie] ←

* Lors de l'utilisation de 9 ou plusieurs voies, utiliser une fonction S.BUS ou utiliser un deuxième R7008SB et le liez à votre émetteur.



Insertion des connecteurs

Insérer fermement le connecteur dans la direction indiquée sur la figure. Insérez le S.Bus2 en le tournant de 90 degrés.



⚠ DANGER

⊘ Ne branchez pas un connecteur, comme le montre la figure.

*Risque de court-circuit, si il connecté de cette manière. Un court-circuit entre les bornes de la batterie peut provoquer un échauffement anormal, incendie et brûlures.

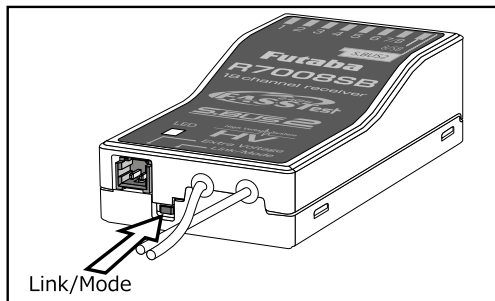
⚠ Attention

S.BUS2 connecteurs

⊘ Ne pas connecter un servo S.BUS / gyro au connecteur S.Bus2.

LED Moniteur

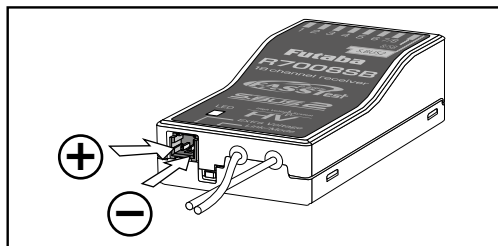
Ce moniteur est utilisé pour vérifier le mode du récepteur.



Sélecteur de mode lien

Utilisez le petit tournevis en plastique qui a été livré avec votre récepteur.

Le bouton de lien/mode est également utilisé pour la sélection du mode de voie.



Connexion batterie externe

Ce connecteur sert lors de l'utilisation d'un dispositif de tension de télémétrie pour envoyer la tension de la batterie (DC0 ~ 70 V) du récepteur vers l'émetteur.

Vous aurez besoin d'acheter le câble externe d'entrée de tension optionnel (CA-RVIN-700) FUTM5551.

Vous pouvez ensuite faire un câble avec un connecteur supplémentaire depuis la prise de tension externe.

DANGER

Ne pas toucher les cables.

* Il y a un danger de recevoir une décharge électrique.

Ne pas court-circuiter les bornes de la batterie.

* Un court-circuit entre les bornes de la batterie peut provoquer un échauffement anormal, incendie et brûlures.

Veuillez vérifier les polarités (+ et -) lors du branchement de vos connecteurs.

* Si + et - sont inversés, cela va endommager, enflammer et exploser.

Ne pas connecter une tension supplémentaire avant d'alimenter le récepteur.

Modes du R7008SB

Le récepteur R7008SB est une unité très polyvalente. Il dispose de 8 sorties PWM, de sorties S.BUS et S.Bus2. En outre, les sorties PWM peuvent être modifiés à partir des voies 1-8 aux voies 9-14. Si vous ne désirez pas l'utiliser comme un récepteur 8 voies (sans S.BUS), il peut être utilisé sans aucune modification de réglage.

La T18SZ a la capacité de créer un lien vers deux récepteurs R7008SB. L'un d'eux sur les voies 1-8 et l'autre sur les voies 9-14 vous donnant 14 voies PWM. Instructions pour cette configuration et le fonctionnement S.BUS suivant.

[Comment changer le mode des voies du R7008SB.]

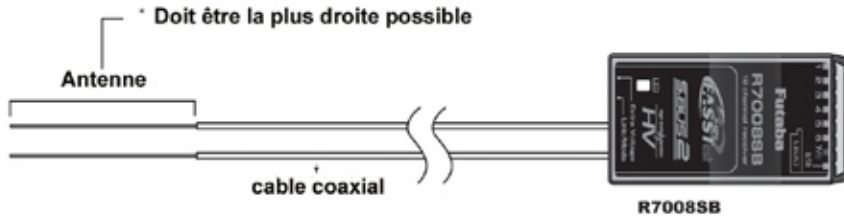
1. Appuyez et maintenez enfoncé le bouton Lien / Mode sur le récepteur R7008SB.
2. Allumer le récepteur tout en maintenant enfoncé le bouton Lien / Mode. lorsque la LED commence à clignoter vert / rouge, le bouton peut être relâché.
3. La LED doit être rouge clignotant dans l'un des modèles décrits par le tableau ci-dessous.
4. Chaque pression sur le bouton Lien/mode avance le récepteur au mode suivant.
5. Lorsque vous atteignez le mode que vous souhaitez utiliser, appuyez et maintenez le bouton Lien/mode plus de 2 secondes.
6. Une fois verrouillé dans le mode correct la LED changera pour une couleur fixe.
7. Veuillez éteindre et rallumer le récepteur après avoir changé le mode.

Tableau des modes du R7008SB

Connecteurs récepteur	Setting channel			
	Mode A 1 ~ 8	Mode B 1 ~ 7	Mode C 9 ~ 14	Mode D 9 ~ 14
1	1	1	9	9
2	2	2	10	10
3	3	3	11	11
4	4	4	12	12
5	5	5	13	13
6	6	6	14	14
7/B	7	7	-	-
8/SB	8	S.BUS	-	S.BUS
Led rouge clignot.	1fois	2fois	3fois	4fois

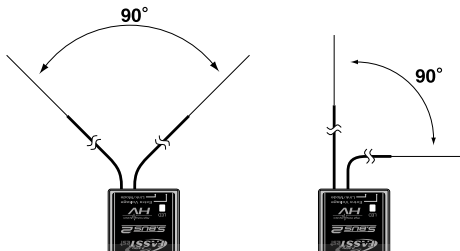
Installation antenne récepteur

Le R7008SB comporte deux antennes. Afin de maximiser la réception du signal et de promouvoir la sécurité, Futaba a adopté un système d'antenne de diversité. Cela permet au récepteur d'obtenir des signaux RF sur les deux antennes et voler sans problème.



Pour obtenir les meilleurs résultats, veuillez vous référer aux instructions suivantes:

1. Les deux antennes doivent être conservés aussi droite que possible. Sinon, cela réduira la portée effective.
2. Les deux antennes doivent être placées à 90 degrés l'une de l'autre.



Ce n'est pas critique, mais la chose la plus importante est de garder les antennes à l'écart l'une de l'autre autant que possible.

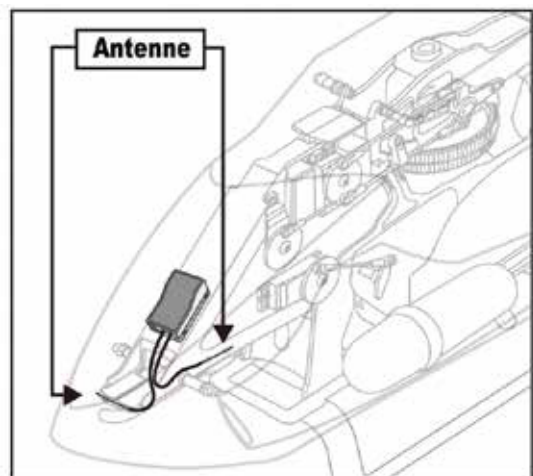
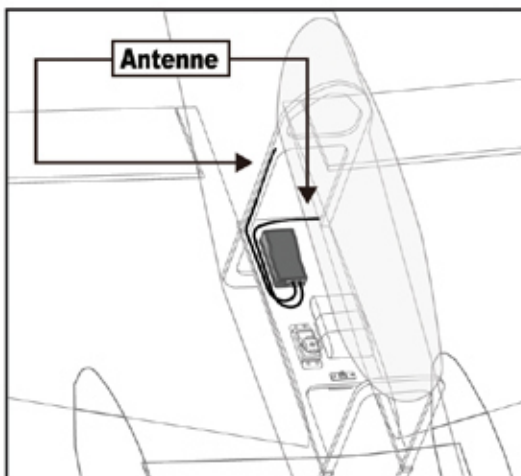
Des modèles plus grands peuvent avoir de gros objets métalliques qui peuvent atténuer le signal RF. Dans ce cas, les antennes doivent être placées sur les deux côtés du modèle. Alors la meilleure condition de signal RF est obtenue à toute attitude de vol.

3. Les antennes doivent être maintenues à une distance de matériaux conducteurs, tels que le métal, le carbone et le réservoir de carburant par au moins 2cm. La partie coaxial des antennes n'a pas besoin de suivre ces lignes directrices, mais ne pas plier avec un rayon serré.

4. Éloignez les antennes du moteur, variateur, et autres sources autant que possible:

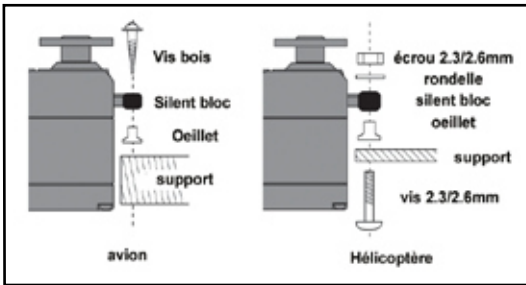
*Les deux antennes doivent être placées à 90 degrés l'une de l'autre.

* L'illustration montre comment l'antenne doit être placée.



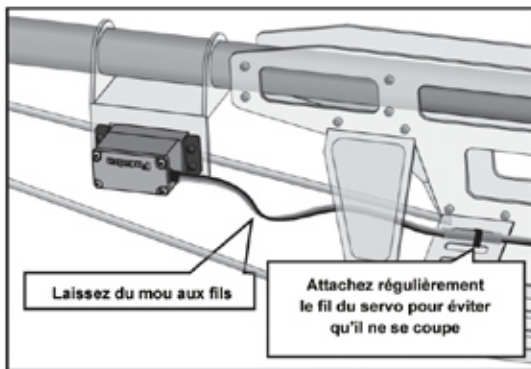
* Vibrations et étanchéité: Le récepteur contient des pièces électroniques de précision. Soyez sûr d'éviter les vibrations, les chocs et températures extrêmes. Pour la protection, envelopper le récepteur dans du caoutchouc mousse ou autres matériaux absorbant les vibrations. Il est aussi important pour imperméabiliser le récepteur de le placer dans un sac en plastique et de fermer l'extrémité ouverte du sac avec une bande de caoutchouc avant de l'emballer avec du caoutchouc mousse. Si vous rentrez accidentellement de l'humidité ou du carburant à l'intérieur du récepteur, vous pouvez rencontrer un fonctionnement intermittent ou un accident. En cas de doute, retourner le récepteur à notre SAV.

Montage servos



Fils des servos

Pour éviter que le câble servo soit abimé par les vibrations durant le vol, mettre un peu de mou dans le câble et le fixer aux endroits appropriés. Vérifiez périodiquement le câble lors de l'entretien quotidien.



Montage de l'inter d'alimentation

Lors du montage d'un interrupteur d'alimentation à une cellule, faire un trou rectangulaire qui est un peu plus grand que l'interrupteur de sorte que vous pourrez activer facilement ce dernier.

Évitez de monter l'inter à un endroit où il pourra être couvert par de l'huile de moteur et de la poussière. En général, il est conseillé de monter l'interrupteur d'alimentation sur le côté du fuselage qui est opposé au pot d'échappement.

Consignes de sécurité lorsque vous installez récepteur et servos.

⚠ Attention

Connexions



Veillez à insérer le connecteur à fond

Comment protéger le récepteur des vibrations et de l'eau



Enroulez le récepteur avec quelque chose de doux comme de la mousse de caoutchouc pour éviter les vibrations. Si il ya une chance de se mouiller, mettre le récepteur dans un sac ou un ballon imperméable à l'eau.

Antenne récepteur



Ne jamais couper l'antenne du récepteur. Ne liez pas l'antenne du récepteur avec les câbles pour servomoteurs.



Positionner l'antenne du récepteur, autant que possible loin de métaux ou de composants de fibres de carbone tels que les cadres, les câbles, etc..

Tringleries



Réglez vos tringleries pour qu'elles ne flambent pas lorsque vous utilisez les servos en butée.

*Si une force excessive est appliquée en continu à un servo, il pourrait être endommagé sur l'engrenages et / ou la consommation d'énergie provoquant la chute rapide de la batterie.

Montage servos



Utilisez un caoutchouc résistant aux vibrations (tel que joint en caoutchouc) sous un servo lors du montage, et être sûr que les parties du servo ne touchent pas directement les parties métalliques telles que support servo, châssis etc.

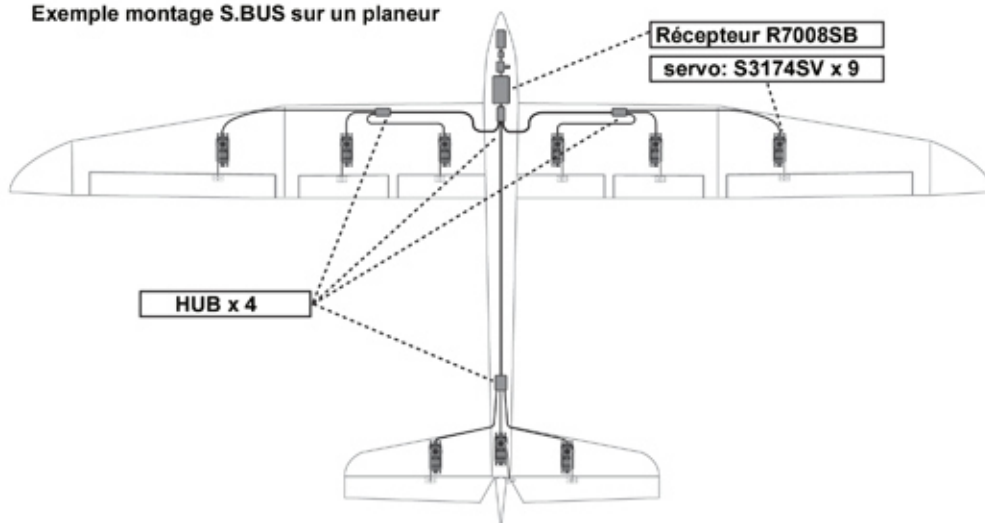
*les vibrations peuvent endommager le servo.

Installation S.BUS/S.BUS2

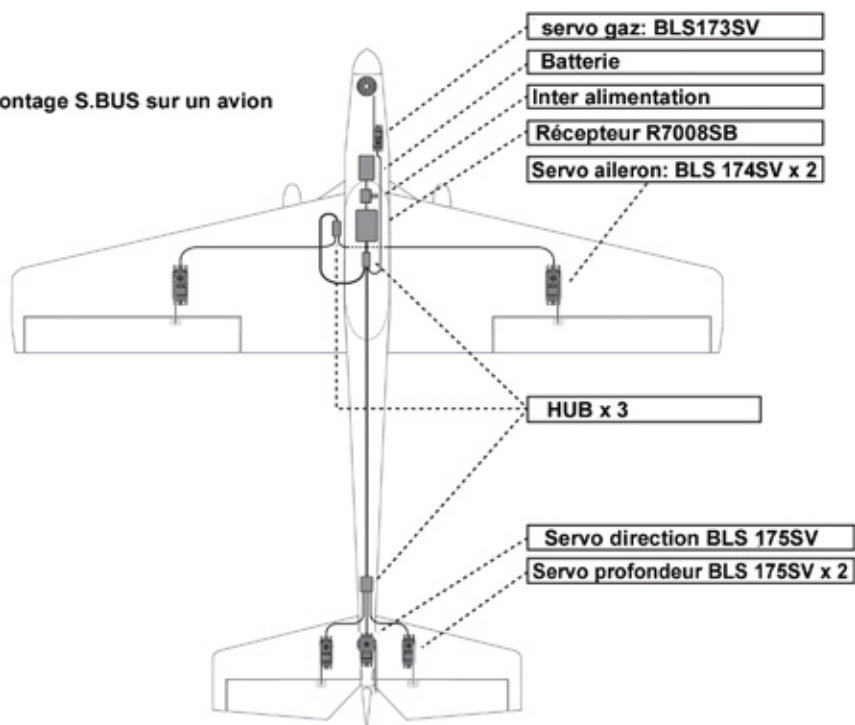
Cet appareil utilise le système S.BUS / S.Bus2. Le câblage est aussi simplifié, même avec des modèles qui utilisent un grand nombre de servos. En outre, les ailes peuvent être rapidement installées sur le fuselage sans aucun câblage erronée par l'utilisation d'un seul fil simple, même quand il ya un grand nombre de servos utilisés.

- Lorsque vous utilisez le S.BUS / S.Bus2, des réglages spéciaux et mixages de votre émetteur peuvent être inutiles.
- Les servos S.BUS / S.Bus2 mémorise le nombre de voies eux-mêmes. (réglable avec le T18SZ)
- Le système S.BUS / S.Bus2 et le système classique (récepteur classique utilisé) peuvent être mixés.

Exemple montage S.BUS sur un planeur



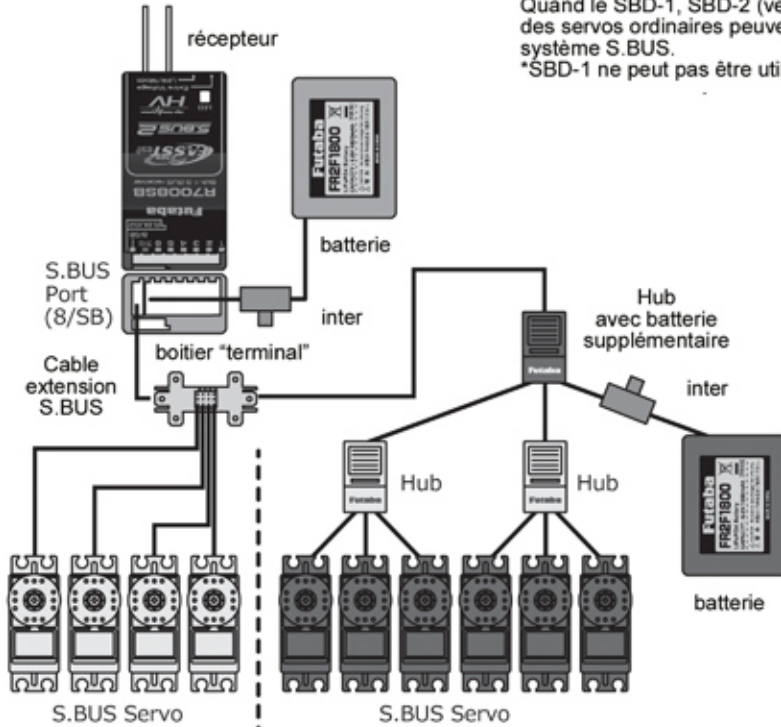
Exemple montage S.BUS sur un avion



Exemple cablage S.BUS

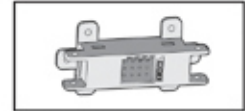
*Quand vous utilisez la voie 8/SB, vous devez régler le récepteur sur mode B ou C. Regardez la table du récepteur R7008SB

● Servo S.BUS
Depuis le servo, la voie est mémorisée elle-même par le S.BUS, tous les connecteurs peuvent être utilisés. Quand le SBD-1, SBD-2 (vendus séparément) est utilisé des servos ordinaires peuvent être utilisés avec le système S.BUS.
*SBD-1 ne peut pas être utilisé sur le port S.BUS2.



Optional Parts

● Boitier terminal
6 connecteurs peuvent être insérés



● HUB (autre alimentation)
Utilisé quand il y a une alimentation séparée



● Hub
3 connecteurs peuvent être insérés

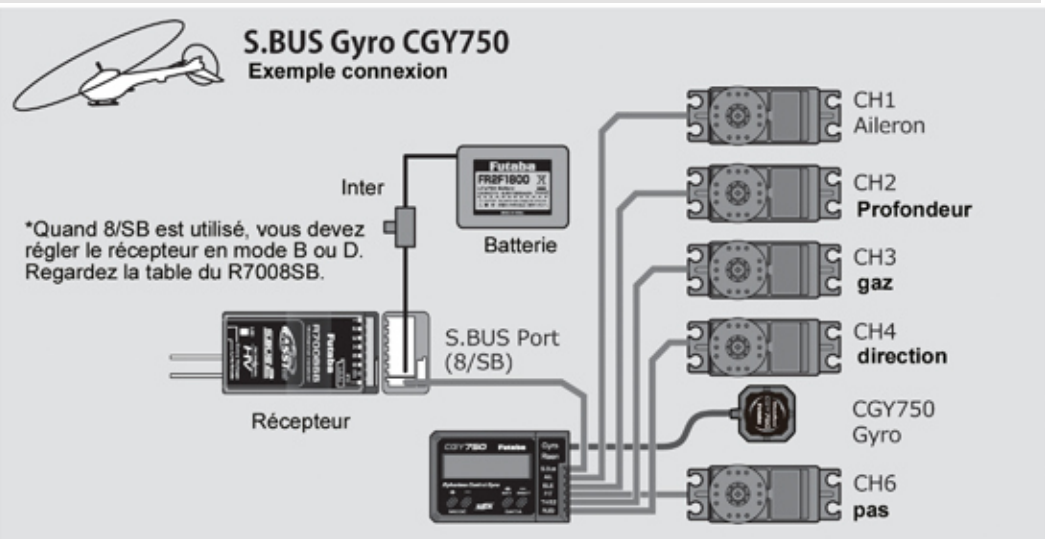


● Quand une alimentation séparée est utilisée
Quand un grand nombre de servos est utilisé ou quand un fort courant est utilisé, les servos peuvent être alimentés par une alimentation séparée en utilisant un HUB 3 voies.

⚠ Attention

Alimentation

❗ Veuillez faire en sorte d'utiliser une batterie qui peut fournir une capacité suffisante pour le nombre et la nature des servos utilisés. Les piles alcalines ne peuvent pas être utilisées.



Système S.BUS2

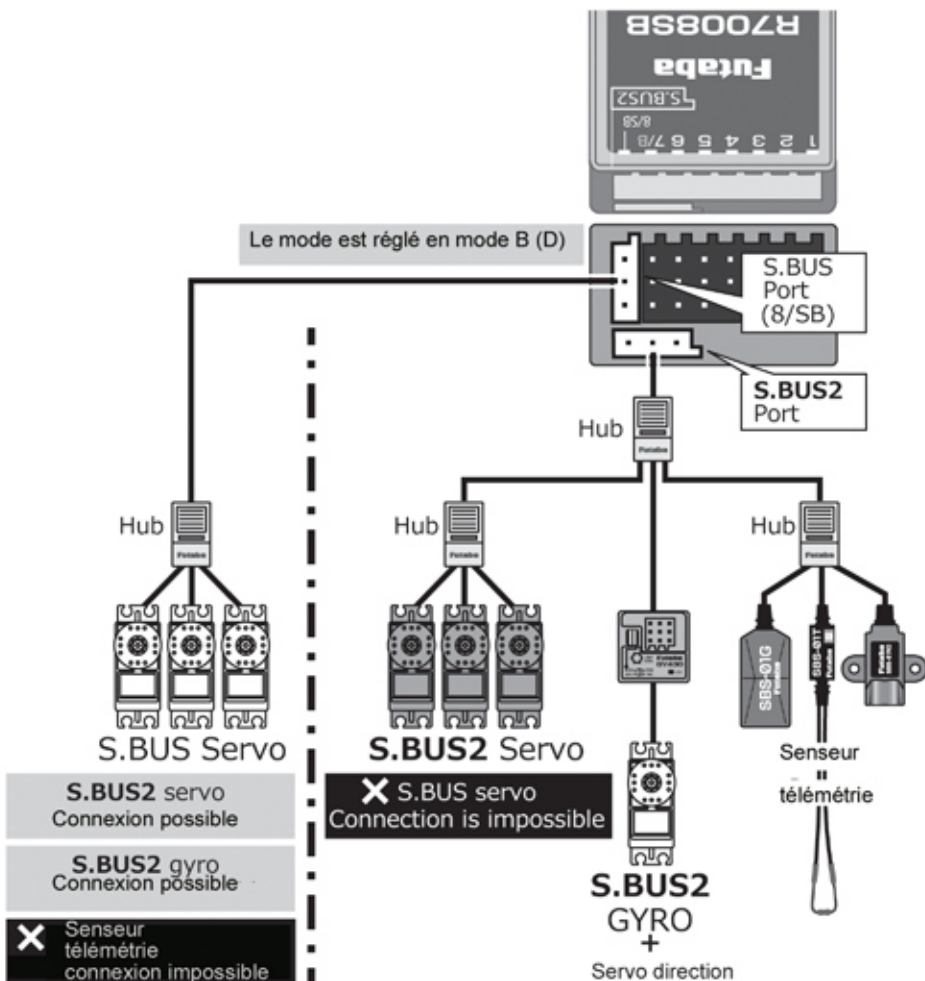
Lorsque vous utilisez le port S.Bus2, un nombre impressionnant de capteurs de télémétrie peut être utilisé.

Table S.BUS2

Port récepteur	S.BUS Servos S.BUS Gyro	S.BUS2 Servos S.BUS2 Gyro	Senseurs télémétrie
S.BUS	○	○	×
S.BUS2	×	○	○

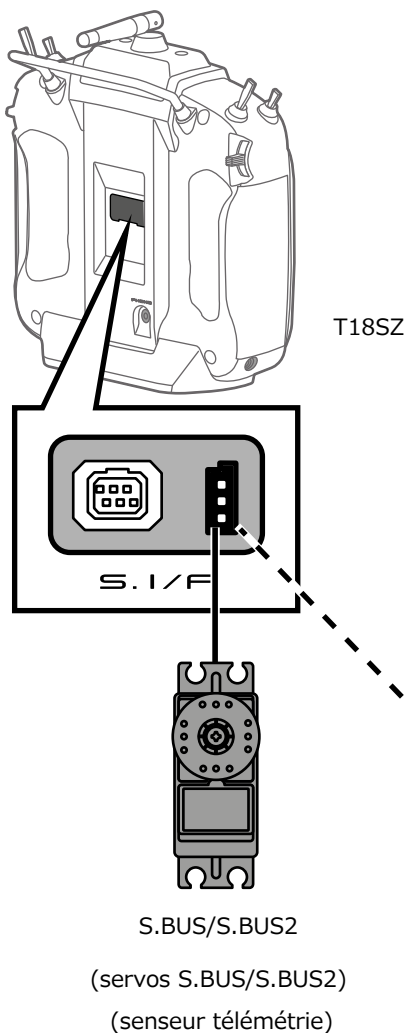
(*) Ne pas connecter des servos S.BUS, S.BUS Gyro au connecteur S.BUS2.

Servos S.BUS, gyros et servos S.Bus2 doivent être utilisés dans les ports du récepteur corrects. Veuillez vous référer au manuel d'instructions pour vous assurer que vous vous connectez à la bonne.



Réglage du dispositif S.BUS/S.BUS2

Les servos S.BUS / S.Bus2 ou un capteur de télémétrie peuvent être connectés directement à la T18SZ. Réglage de voie et autres données peuvent être saisies pour les servos S.BUS / S.Bus2 ou des capteurs.

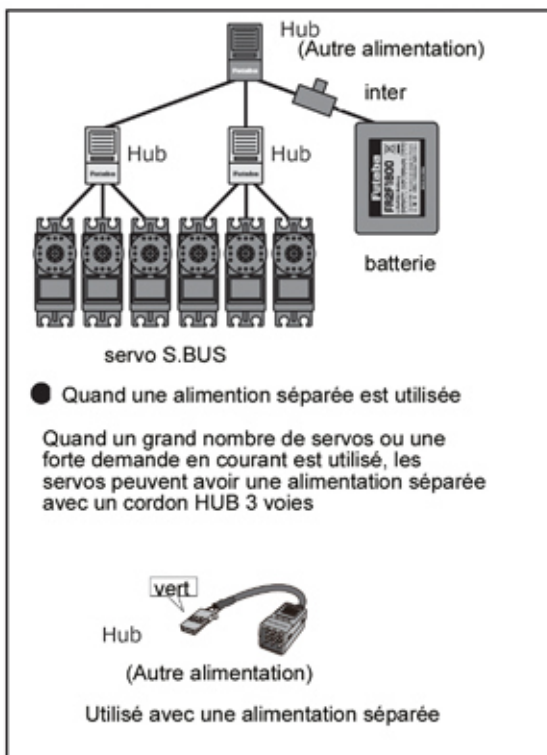


1. Branchez le périphérique S.BUS que vous voulez régler comme montré sur la figure.
2. Allumez l'émetteur.
3. Appelez l'écran de configuration.
Servo: Menu Système → S.BUS servo
Senseur: Capteur Liaison Menu →
4. Effectuez les réglages en fonction de chaque écran.
5. Ceci définit la voie et autres données pour chaque servo S.BUS, ou dispositif de télémétrie pour être utilisé avec l'appareil ou le récepteur S.BUS.

*Il n'est pas nécessaire de procéder à la connexion multiple de la batterie comme sur les T18MZ / T14SG.

*Lorsque vous vous connectez à un émetteur, de nombreux servos qui consomment beaucoup de courant, veuillez utiliser "un autre hub d'alimentation".

Et l'énergie électrique est fournie à un dispositif de servos avec une autre batterie.



⚠ Attention

⊘ Ne pas éteindre l'émetteur pendant que les données des servos S.BUS et des capteurs de télémétrie sont sauvegardées.

■ servos et capteur S.BUS enregistrés, leurs données seront perdues, résultant en un dysfonctionnement.

⚠ Attention

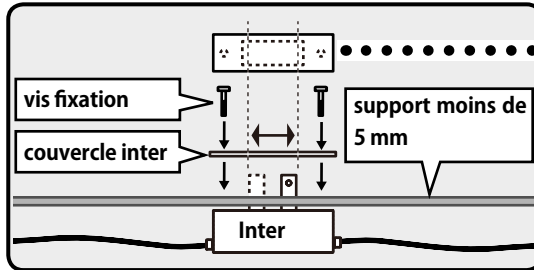
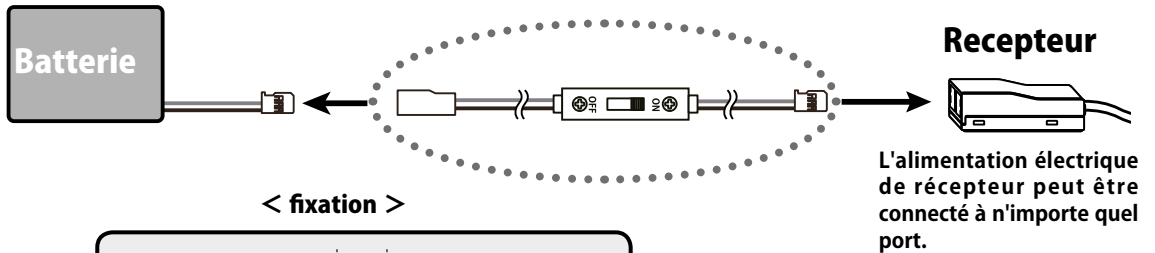
⊘ Ne pas utiliser le connecteur SI / F (configuration de servos S.BUS) avec autre chose que des servos S.BUS SV.

■ La tension de la batterie de l'émetteur (6.6V) est acheminé directement.

Une utilisation autre que des servos haute tension présente un danger de détérioration.

Faisceau inter alimentation

Ce commutateur ESW-1J relie un récepteur Futaba à une batterie par un circuit FET. Comparé à un interrupteur mécanique, il permet plus de courant envoyé avec moins de perte.



Utilisez le couvercle de l'inter comme modèle pour la découpe et des trous des vis. Monter l'inter sur le côté du fuselage en face de l'échappement du moteur, où il risque d'être activé par inadvertance pendant la manipulation ou le stockage. Soyez certain que le commutateur se déplace sans restriction de ON à OFF, et que la découpe permet le plein mouvement de l'interrupteur dans les deux directions.



Lorsque l'inter est désactivé il y a une petite quantité de courant qui le traverse. Cela pourrait endommager la batterie et donc veuillez débrancher la batterie lorsqu'ils n'est pas utilisé pendant de longues périodes de temps.



Ne pas charger la batterie du récepteur par l'interrupteur électronique. Débranchez la batterie de l'interrupteur et suivre les instructions du fabricant.

Précautions



Attention



Lorsque le modèle n'est pas utilisé, toujours retirer ou débrancher la batterie.

▪ Lorsque l'interrupteur est éteint, une petite quantité de courant circule toujours. À moins que le commutateur et la batterie soient déconnectés, la batterie sera endommagée d'une décharge excessive.



Veillez à ce que le faisceau de commutateur soit fermement attachée au fuselage du modèle.

▪ Il y a danger de perte de contrôle si le connecteur est déconnecté par vibrations et chocs.



Ne pas charger la batterie du récepteur à travers le faisceau de commutateur.

▪ Ne pas recharger par l'inter.

Ne jamais inverser les polarités.

▪ Cela va détruire immédiatement le récepteur.



Assurez-vous que l'appareil est installé dans une zone qui permettra d'éliminer l'exposition aux combustibles, eau et vibrations.



▪ Comme avec tous les composants électroniques, les précautions appropriées vont prolonger la vie et la performance de l'ESW-1J.



Autoriser une légère quantité de jeu dans les câbles et les fixer à un endroit approprié pour éviter tout dommage des vibrations pendant le vol.



Ne jamais souder l'ESW-1J ou tenter de réparer, de le déformer, de modifier ou de le démonter.



Ne pas utiliser l'ESW-1J avec autre chose qu'un modèle R/C.

Futaba Corp. ne sera pas responsable des dommages causés par combinaison avec autre que les pièces authentiques Futaba.

OPERATIONS BASIQUES

ECRAN ACCUEIL

Ceci est l'écran d'accueil et les descriptions de ce menu. Utilisez votre doigt pour faire fonctionner l'écran tactile.

Tension de la batterie pour les récepteurs

- En mode FASSTest / T-FHSS, est affiché la tension du récepteur et l'affichage de tension Externe

CONDITIONS

- Le nom de la condition qui est actuellement utilisé est affiché ici.

Jauge batterie

- Lorsque la tension de la batterie atteint 5,8 V, l'alarme émet un signal sonore. Atterrir votre avion immédiatement.

→ (Menu)

- Modèle

Appuyez sur le bouton écran du menu Modèle pour appeler.

Mode système

- Système (FASSTest 18CH etc.) mode affiché ici

RF indication

Date et heure

Nom du modèle

- Le nom du modèle qui est actuellement utilisé est affiché ici.

La réception du signal provenant du récepteur à l'émetteur est disponible.

- Cela n'a aucune incidence vol.

Chrono1, Chrono2

- le chrono est affiché ici.

Appuyez sur le bouton chrono pour démarrer / arrêter le chronomètre. (Lorsque l'écran est appuyé pendant 1 seconde, la minuterie est remise à la valeur initiale.)

→ (Menu)

- Système
- Liaison
- sélection modèle

Appuyez sur le bouton pour appeler chaque écran de menu.

Système chrono

- Cela montre le temps accumulé depuis la dernière réinitialisation. (Chaque modèle / Total)
- (Heure):(Minute):(Seconde)

Nom utilisateur

Trim digital (T1 à T6)

- Position du trim affichée ici

⚠ Attention

❗ Assurez-vous de confirmer le nom du modèle avant de voler avec votre avion.

❗ Vérifiez la tension de la batterie aussi souvent que possible et essayer de charger la batterie plus tôt. Si l'alarme de batterie émet un son, atterrir votre avion immédiatement.

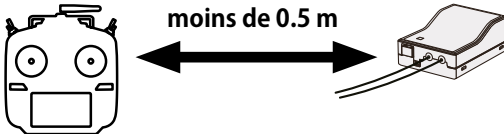
*Vous pouvez régler le contraste de l'écran LCD par le réglage de l'affichage dans le menu système.

Procédure de liaison (T18SZ/R7008SB)

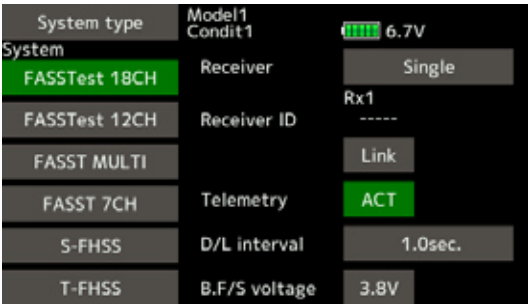
Chaque émetteur possède un code d'identification (ID) unique attribué individuellement. Afin de lancer le fonctionnement, le récepteur doit être relié avec le code d'identification de l'émetteur avec lequel il est apparié. Une fois que le lien est établi, le code d'identification est stocké dans le récepteur et aucune autre liaison est nécessaire à moins que le récepteur soit utilisé avec un autre émetteur. Lorsque vous achetez des récepteurs R7008SB supplémentaires, cette procédure est nécessaire; sinon le récepteur ne fonctionnera pas.

Link procedure

- Placez l'émetteur et le récepteur près de l'autre à moins de cinquante centimètres.



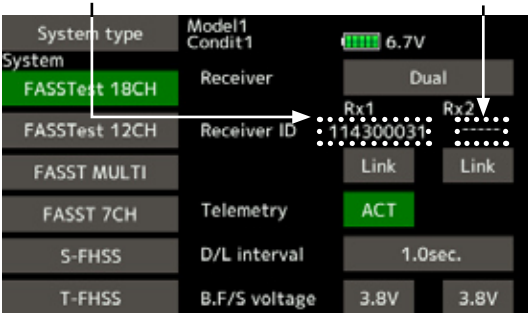
- Allumez l'émetteur.
- Sélectionnez [Type de système] dans le menu de liens et accédez à l'écran de configuration ci-dessous en appuyant sur l'écran.



- Lorsque vous utilisez deux récepteurs sur un modèle, vous devez changer de [Single] pour [Dual].

* Seulement deux récepteurs peuvent être utilisés. Dans "Double", deux éléments de réglage sortent. Entrée, respectivement.

ID du premier Rx est affiché ID du second Rx est affiché.



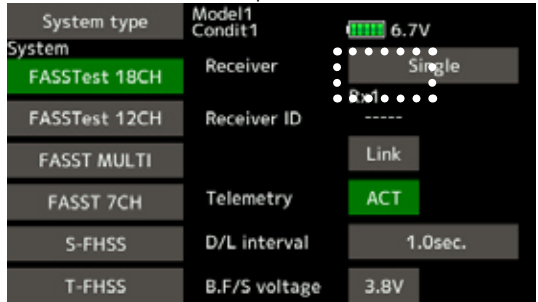
En double, un récepteur primaire (Rx1) est le lié en premier. Ensuite, un (Rx2) récepteur secondaire est lié.

- Lors du changement de la valeur initiale de

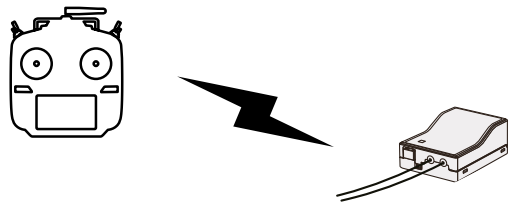
la tension de la batterie (fail-safe) de 3,8 V, la tension est changée ici.

* seulement en mode FASSTest/T-FHSS.

- [Link] est pressé. L'émetteur émet un carillon car il commence le processus de liaison.

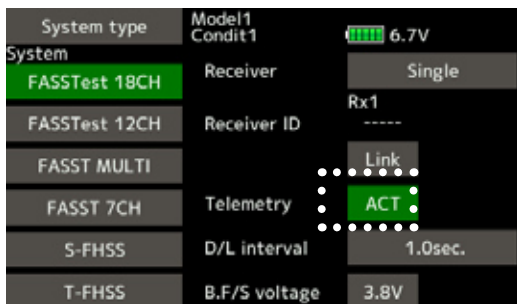


En mode "Liaison"



Recepteur sur on

8. Si la liaison échoue, un message d'erreur est affiché. Apportez l'émetteur près du récepteur et répéter la procédure ci-dessus.
9. ACT sera choisi si la télémétrie est utilisée.
Sur INH quand elle n'est pas utilisée.



10. Quand une fonction de télémétrie est activée, l'Intervalle de réception des données du capteur peut être modifié. Si un intervalle D / L est augmentée, la réponse de l'affichage de données de capteur devient plus lent, mais même réponse aux manches

Valeur initiale: 1.0s

Plage de réglage: 0,1 s ~ 2.0s



*Si il y a beaucoup de systèmes FASSTest (T-FHSS) allumés autour de votre récepteur, il pourrait ne pas créer un lien vers votre émetteur. Dans ce cas, même si le voyant du récepteur reste fixe vert, malheureusement le récepteur aurait pu établir un lien vers un des autres émetteurs. Cela est très dangereux si vous ne remarquez pas cette situation. Afin d'éviter le problème, nous vous recommandons vivement de vérifier si votre récepteur est vraiment sous contrôle par votre émetteur en donnant un ordre aux manches et puis de vérifier la réponse des servos.

*Ne pas effectuer l'opération de liaison lorsque le moteur est connecté ou que le moteur tourne.

*Lorsque vous utilisez deux récepteurs, veuillez vous assurer de mettre en place un "Rx1" et "Rx2" dans

le mode "double".

* Fonction de télémétrie ne peut pas être utilisé pour le 2ème récepteur. → FASSTest18CH

* Fonction de télémétrie ne peut pas être utilisé pour le mode double. → T-FHSS

* Vous devez lier un récepteur à la fois. Si les deux alimentations vers les récepteurs sont allumés simultanément, les données sont reçues de façon incorrecte par l'émetteur.

* Vous ne pouvez pas lier trois récepteurs.

* Lier est nécessaire quand un type de système est changé.

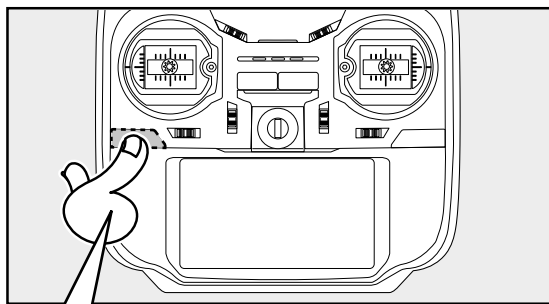
* La liaison est nécessaire chaque fois qu'un nouveau modèle est fait.

⚠ Attention

❗ **Après la liaison faite, veuillez contrôler l'alimentation du récepteur et vérifier que le récepteur soit lié et vraiment sous le contrôle de l'émetteur.**

Ne pas effectuer la procédure de liaison avec le moteur connecté ou avec le moteur fonctionnant cela peut entraîner de graves blessures.

Après réglage



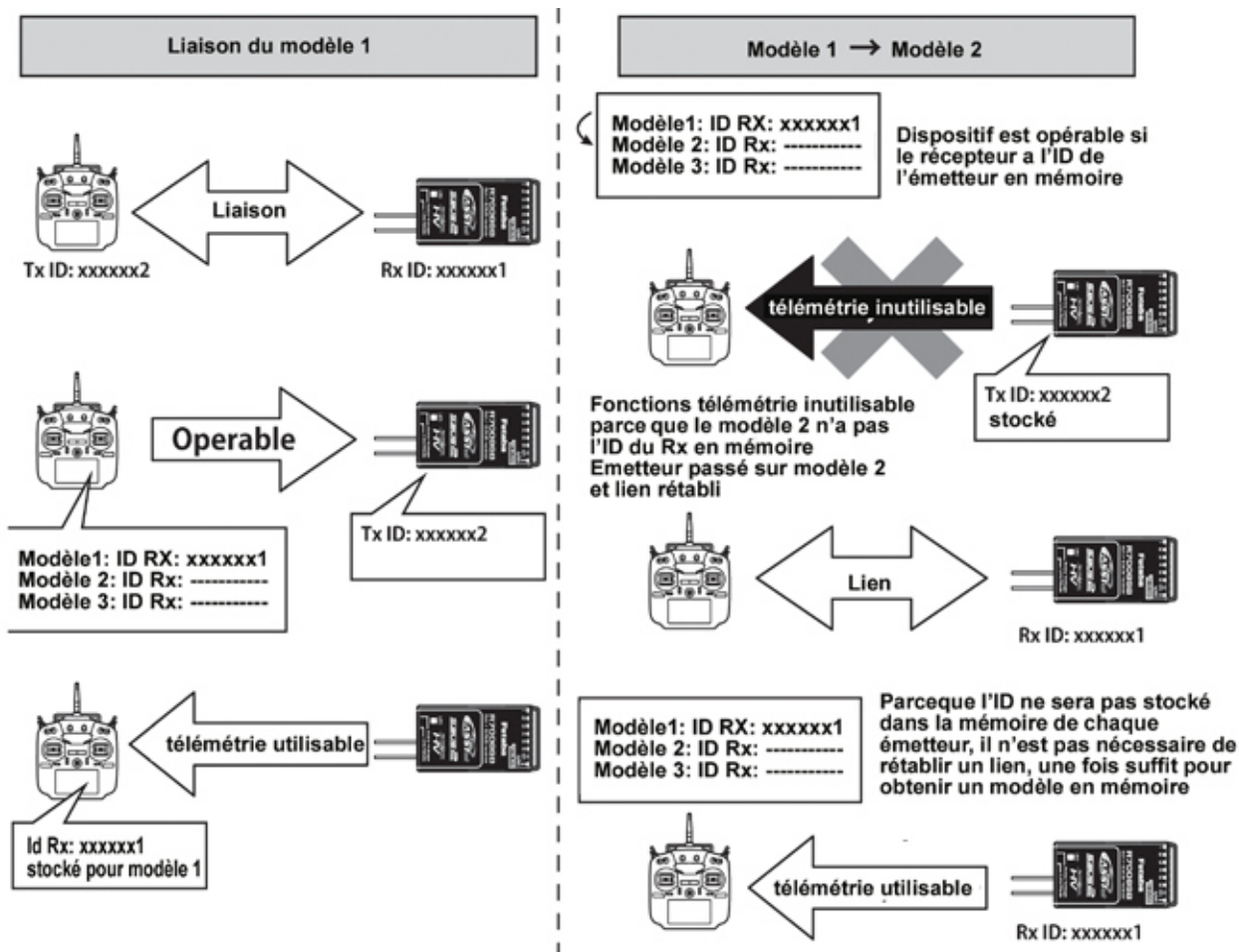
Après réglage, pressez HOME/EXIT

Si la tension du récepteur ne s'affiche pas sur l'émetteur

- ◆ Lorsque le récepteur a l'ID de l'émetteur dans la mémoire, un lien est établi et le fonctionnement normal est autorisé.
- ◆ Lorsque l'émetteur a l'ID du récepteur dans la mémoire, un lien est établi et les fonctions de télémétrie sont utilisables.

Les mémoires du récepteur et de l'émetteur par modèle.

Ainsi, si elle n'a pas une ID de récepteur particulier stocké dans la mémoire ou a un récepteur différent, les fonctions de télémétrie seront inutilisables. Cependant, le dispositif peut fonctionner aussi longtemps que le récepteur a l'ID de l'émetteur stocké dans la mémoire.



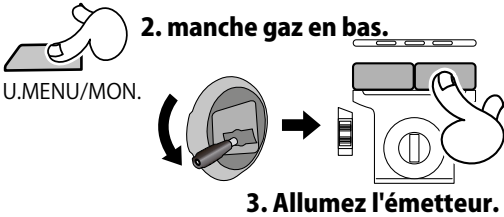
Lors de la mise en place d'un nouveau modèle, avant de l'utiliser, établir d'abord un lien avec le récepteur utilisé.

Votre zone d'essais R / C système

Il est extrêmement important de vérifier vos modèles avant chaque séance de vol. Cela permet de vous assurer que tout fonctionne comme il se doit et d'obtenir un maximum de plaisir de votre temps de vol. L'émetteur de T18SZ incorpore un système qui réduit sa puissance de sortie et vous permet d'effectuer une telle vérification.

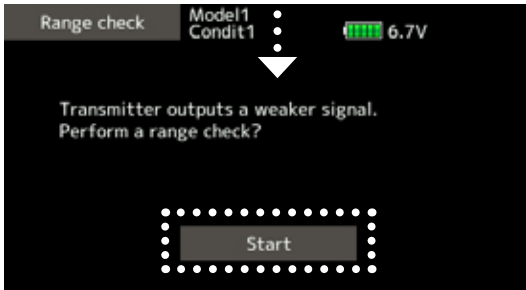
Mode de contrôle de portée

1. Tout en pressant le bouton "U.MENU/MON." .

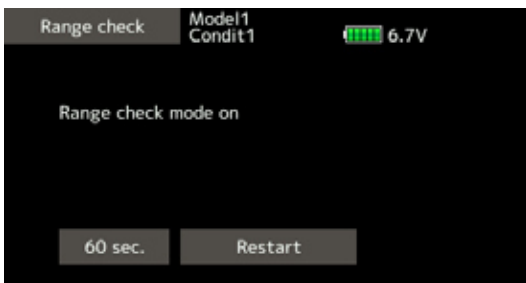


3. Allumez l'émetteur.

4. Sélectionnez "Range check" dans système.



5. Prssez "Start" .



6. Quand le bouton HOME/EXIT est pressé en fin de vérification.

⚠ Attention

❗ Ne pas voler en mode de contrôle de portée.

*Depuis la gamme des ondes radio courtes, si le modèle est trop loin de l'émetteur, le contrôle sera perdue et le modèle va se planter.

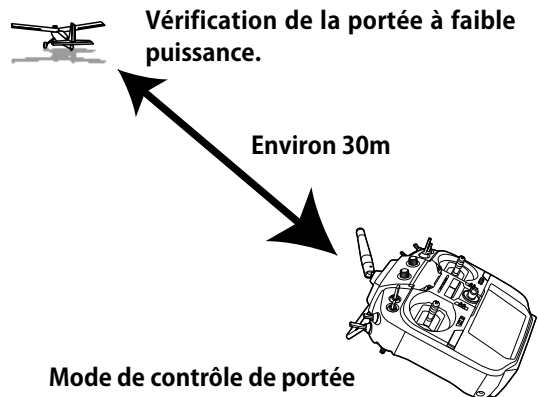
Pendant ce mode, la puissance de sortie RF est réduit de sorte que le test peut être effectué. En outre, lorsque ce mode est activé, la LED de droite sur le front de l'émetteur commence à clignoter et l'émetteur donne aux utilisateurs un avertissement avec un bip sonore.

Le "mode de contrôle Range" continue pendant 60 secondes et ensuite la puissance sera de retour à un niveau normal. Pour quitter le "mode de contrôle" avant les 60 secondes, appuyez sur le bouton "HOME / EXIT". Ne JAMAIS commencer à voler lorsque le "mode de contrôle" est actif.

Si vous avez besoin de plus de temps pour effectuer un test de portée, mettre en surbrillance Redémarrer avant l'expiration de votre temps et touchez l'écran une fois.

Procédure de contrôle

1. Avec le "mode de contrôle de portée" à pied à partir du modèle tout en opérant simultanément les contrôles. Un équipier confirme que tous les contrôles sont complètement opérationnel. Vous devriez être capable de marcher environ 30-50 pas du modèle sans perdre le contrôle.
2. Si tout fonctionne correctement, revenir au modèle. Laissez l'émetteur à portée, de sorte qu'il soit à portée de main après le démarrage du moteur. Soyez certain que la manette des gaz est en position basse, puis démarrer le moteur. Effectuer un autre test pendant que votre assistant retient l'aéronef avec le moteur en marche à des vitesses différentes. Si la tringlerie d'un servo se déplace par inadvertance, il peut y avoir un problème. Nous suggérons fortement que vous ne voliez pas jusqu'à ce que la source de la difficulté ai été déterminée. Vérifiez les connexions desserrées. Aussi, être certain que la batterie est complètement chargée.





Procédure de réglage des modèles basiques

Procédure de réglage d'un avion

1. Ajout de modèles et appel

Le réglage initial attribue 1 modèle à l'émetteur de T18SZ. La fonction "choix du modèle" est utilisée pour ajouter des modèles et pour sélectionner les modèles qui sont déjà mis en fonction.



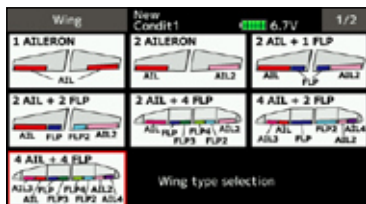
Les données de 30 modèles peuvent être enregistrés. Les données peuvent également être sauvegardées sur une carte SD en option.

Le nom du modèle sélectionné est affiché en haut de l'écran. Avant de voler et avant de modifier les paramètres, confirmez toujours le nom du modèle.

2. Sélection du type de modèle

Sélectionnez le type de modèle adapté à l'avion avec la fonction de sélection de type de modèle du menu de Liaison. Pour un avion, sélectionnez le type de modèle parmi les 2 types: avion ou planeur. Une fois le type d'aile sélectionné, le type d'empennage, l'écran de sélection est affiché. Sélectionnez le type d'empennage adapté à l'avion.

Il ya 13 types d'aile et 3 types d'empennage pour avion et planeur.



3. Liaison fuselage

Connectez les ailerons, la profondeur, l'accélérateur, la direction, etc. en conformité avec le manuel d'utilisation du modèle. Pour une description de la méthode de connexion, voir "connexion servos par type de modèle".

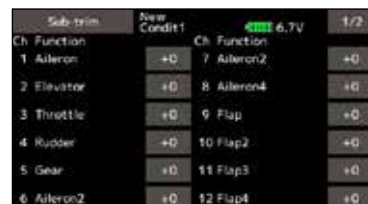
Remarque: L'affectation des voies de la T18SZ est différente de celle de nos systèmes existants. Notez que même pour le même "modèle d'avion", lorsque le type de l'aile et le type d'empennage sont différents, l'assignation de la voie peut être différent. (Le canal attribué à chaque fonction peut être vérifiée à la "Fonction" du menu de Liaison.)



- Si la direction du servo est incorrecte, ajuster la direction de la fonction inverse du menu Linkage.



- Ajustez la position neutre et contrôler l'angle de la tringlerie, et les affiner avec les sous-fonctions de finition et les butées (réglage de l'angle). Afin de protéger la tringlerie, une position limite peut également être réglée avec la fonction "butée de course". La fonction de butée peut ajuster la quantité haut / bas et le mouvement gauche / droite, et la vitesse des servos de chaque voie



4. Réglage coupure des gaz

La coupure des gaz peut être effectuée avec un interrupteur sans changer la position de trim.

Réglez coupure des gaz la fonction du menu Liaison désactivée. Après activation de la fonction coupure des gaz et en sélectionnant l'interrupteur, ajuster la position de l'accélérateur afin que le carburateur soit complètement fermé. Par mesure de sécurité, cette fonction exploite la manette des gaz en position 1/3 ou moins (assez lent).



5. Réglage Idle down

Le régime de ralenti peut être abaissé avec un seul interrupteur sans changer la position trim. Effectuez ce réglage avec la fonction de ralenti bas du menu de Liaison. Après activation de la fonction de idle down et en sélectionnant l'interrupteur, diminuer la vitesse de ralenti. Par mesure de sécurité, la fonction de ralenti bas agit uniquement lorsque la manette des gaz est assez lent.

*Bien que la fonction de coupure des gaz est en fonctionnement, la fonction de veille bas ne fonctionne pas.



6. AFR (D/R)

La fonction AFR est utilisée pour ajuster la courbe de projection et le fonctionnement du manche, du trim, et des inters pour chaque condition de vol. Ceci est normalement utilisé après le point final qui a défini les directions et butées maximales.



7. Aérofrein

Cette fonction est utilisée lorsqu'un aérofrein est nécessaire lors du décollage ou de l'atterrissage, etc.

Un réglage prédéfini de l'angle des volets (volets de courbure, flaps) peut être activé par un interrupteur.

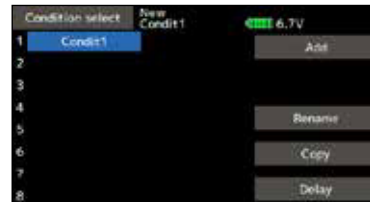
La quantité de débattement de l'aileron, du volet de profondeur, et volets de courbure peut être ajustée selon les besoins. La vitesse de ces éléments peut être ajustée également. (Avant / arrière Côté) Un retard peut être réglé pour chaque état, et un commutateur de coupure qui permet de désactiver le retard peut être choisi. Définir les montants peuvent être affinés en définissant un bouton VR. Vous pouvez également définir le mode automatique, qui reliera l'aérofrein à un manche, un inter ou autre. Un interrupteur séparé ou trim peut également être défini comme l'interrupteur ON / OFF.



8. Ajout de conditions de vol

La fonction de condition de vol alloue automatiquement l'état 1 pour chaque modèle. Condition 1 est la condition par défaut et est le seul actif quand un nouveau type de modèle est défini.

Si vous souhaitez ajouter des conditions de vol, veuillez vous référer à une description de la fonction de sélection État.



* La Condition 1 est toujours, et reste jusqu'à ce que d'autres conditions soient activés par des inters.

* Quand une nouvelle condition est ajoutée, les données du modèle de la Condition 1 est automatiquement copiés sur la nouvelle condition.

* Vous pouvez définir les nouvelles données du modèle avec l'interrupteur ON. Cependant, si le mode de groupe (Gr) a été sélectionné à l'avance, les mêmes données d'entrée seront à toutes les conditions. Sélectionnez le mode unique (Sngl) et ajuster seulement la condition que vous voulez changer. Pour le groupe / commutation de mode unique, reportez-vous à la description plus loin de ce manuel.

* Le retard de condition peut être programmé pour chaque voie. Le retard de condition est utilisé pour modifier la course du servo en douceur lors de la commutation d'une condition.



Procédure de réglages basiques pour hélicoptère

Cette section présente des exemples d'utilisation des fonctions de l'hélicoptère de la T18SZ. Ajustez les valeurs réelles, etc. correspondant au fuselage utilisé.

1. Addition et appel de modèles

Le réglage par défaut attribue 1 modèle à l'T18SZ. Pour ajouter de nouveaux modèles ou appeler un modèle déjà défini, utilisez la fonction de sélection de modèle.

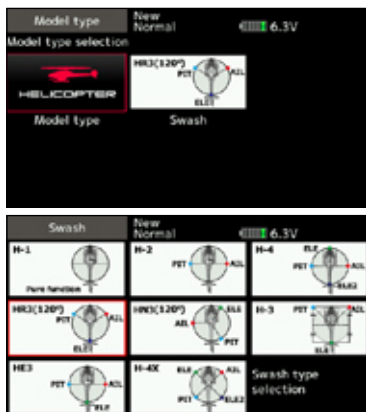


Ceci est pratique lorsque vous appelez un modèle après l'enregistrement des noms de modèle à l'avance. (Les données de 30 modèles peuvent être sauvegardés dans l'émetteur. Les données peuvent également être sauvegardées sur une carte SD en option.)

Le modèle actuellement appelé est affiché en haut de l'écran. Avant de voler et avant de modifier les paramètres, confirmez toujours le nom du modèle.

2. Sélection type modèle et type plateau

Si un type de modèle différent est déjà sélectionné, sélectionnez hélicoptère avec la fonction de type de modèle du menu Liaison, puis sélectionnez le type de plateau cyclique adapté à l'hélicoptère.



- * La fonction du type de modèle sélectionne automatiquement les voies appropriées de sortie, les fonctions de contrôle, et des fonctions de mixage pour le type de modèle choisi. Huit types de plateau sont disponibles pour les hélicoptères.
- * Pour une description de la sélection du type de plateau, reportez-vous à la fonction de type de modèle..

3. Addition de conditions de vol

L'émetteur peut installer jusqu'à huit conditions de vol par modèle.



La fonction de sélection alloue automatiquement cinq conditions pour hélicoptère.

(Réglage général)

- Normal
- Idle up1
- Idle up2
- Idle up3
- Hold

Remarque: Comme vous pouvez activer accidentellement des conditions qui n'ont pas été mises en place pendant le vol, ce qui pourrait causer un accident, supprimer les conditions non habituelles.

* Pour une description de la suppression d'une condition, reportez-vous à la fonction de sélection État.

La condition normale est toujours, et reste jusqu'à ce que d'autres conditions soient activées par des inters.

La priorité est prise Gaz / ralenti jusqu'à 2 / ralenti jusqu'à 1 / normal. l'attente des gaz a la plus haute priorité.

Ajouter d'autres conditions, comme l'exige votre modèle.

L'État retard peut être programmé pour chaque voie. L'État retard est utilisé pour modifier la course du servo en douceur lors de la commutation de conditions.

(Exemple général de condition de vol)

- Normal: (utilisation initiale conditions de réglage / fonctionnent lorsque OFF)
Utilisez à partir du démarrage du moteur en vol stationnaire.
- Idle jusqu'à 1: (Fonctionnement SW-E)
Utilisez en 540 ° décrochage, boucle et d'autres manœuvres.
- Idle jusqu'à 2: (Fonctionnement SW-E côté avant)
Utilisez en tonneau.
- Attente gaz: (Fonctionnement SW-G de côté avant)
Utiliser dans l'autorotation.



4. Tringlerie fuselage

Connectez les gaz la dérive, ailerons, profondeur, pas, et autres servos en conformité avec le manuel d'instruction du kit. Pour une description de la méthode de connexion, voir "Connexion servos par type de modèle".

Remarque: L'affectation des voies de la T18SZ est différente de celle de nos systèmes existants. (Les voies attribuées à chaque fonction peuvent être vérifiées dans le menu de fonctions du menu de Liaison.)

Ch	Function	Control	Trim
1	Aileron	J1	T1
2	Elevator	J3	T3
3	Throttle	J2	T2
4	Rudder	J4	T4
5	Gyro	--	--
6	Pitch	J2	--

- Si le sens de fonctionnement du servo est incorrect, utilisez la fonction inverse du menu de Liaison. Également utiliser la fonction plateau AFR autre que le mode H-1.

Ch	Function	Ch	Function
1	Aileron	7	Governor
2	Elevator	8	Governor2
3	Throttle	9	Gyro2
4	Rudder	10	Gyro3
5	Gyro	11	Needle
6	Pitch	12	Auxiliary5

Swash	Swash AFR
Neutral point	Aileron +50
Enter	Elevator +50
	Pitch +50

- Réglez le sens de fonctionnement du gyroscope. (Fonction secondaire Gyro)
- Connectez la tringlerie de gaz de telle sorte que le carburateur puisse se fermer complètement au trim.
- Ajustez la position neutre au trim et affinez avec la fonction et la fonction butée de course (réglage de l'angle) Sub-Trim. Afin de protéger la tringlerie, une position limite peut également être réglée avec la fonction de butée de course.

Sub trim	Ch	Function
1	Aileron	+0
2	Elevator	+0
3	Throttle	+0
4	Rudder	+0
5	Gear	+0
6	Aileron2	+0
7	Aileron2	+0
8	Aileron4	+0
9	Flap	+0
10	Flap2	+0
11	Flap3	+0
12	Flap4	+0

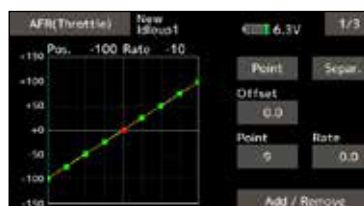
Ch	Function	Limit	Travel	Travel	Limit
1	Aileron	135	100	100	135
2	Elevator	135	100	100	135
3	Throttle	135	100	100	135
4	Rudder	135	100	100	135
5	Gear	135	100	100	135
6	Aileron2	135	100	100	135

- Correction de plateau (Excepté H-1)

* Si des interactions sont remarquées, pour une description de la fonction de correction de liaison, Veuillez vous référer à la fonction SWASH.

5. Réglage de la courbe Gaz/Pas

Cette fonction ajuste l'accélérateur ou la courbe de fonctionnement par rapport au mouvement de la manette des gaz pour chaque condition.



<Exemple réglage courbe de gaz>

Appelez la courbe des gaz de chaque état avec le sélecteur de condition.

- réglage d'une courbe normale
Courbe normale crée une courbe de gaz de base centré près du stationnaire. Cette courbe est ajustée avec la courbe primaire (Normal) de sorte que la vitesse du moteur soit constante et le contrôle haut / bas plus facile.
- Ajustement de la courbe Idle
La courbe basse des gaz crée une courbe adaptée pour la voltige (boucle, tonneau, 3D, etc.).
- Réglage de la courbe gaz/stationnaire
La courbe n'est pas utilisée lorsque vous effectuez des autorotations. Assurez-vous que le taux de la position la plus lente (0%) du manche soit de 0% (réglage initial).

<Exemple de réglage de courbe de pas>

Appelez la courbe avec le sélecteur de condition.

- courbe de pas (Normal)
Faites un stationnaire environ + 5° ~ 6°. Réglez la hauteur au vol stationnaire avec la position du manche au point 50%.
* Le stationnaire peut être relié à la courbe des gaz. L'ajustement est facile en utilisant la fonction sgaz/stationnaire et fonction/pas ensemble.
- courbe de pitch (Idle up 1)
Le ralenti jusqu'à la fonction 1 de hauteur de la courbe crée une courbe adaptée au vol.

Le réglage -7°~+12° est standard.



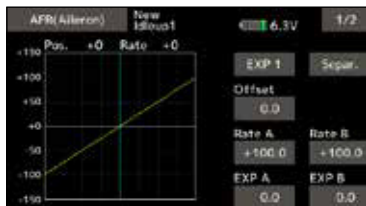
- Courbe pas (Idle up 2)
Le réglage de hauteur du côté haut est moins idle up 1.
La norme est de + 8°.
- Courbe pas (Hold)
À l'autorotation, utiliser la hauteur maximum du pas en haut et en bas.
[Exemple de réglage angle de tangage]
Gaz stationnaire : -7°~+12°

6. AFR (D/R)

Fonction AFR (D / R) est utilisé pour ajuster la courbe de projection et le fonctionnement des ailerons, la profondeur et le gouvernail pour chaque condition.

* Pour les réglages de l'accélérateur et de la courbe de pas, se référer à "réglage de la courbe Gaz / Pas" mentionné ci-dessus

Ceci est normalement utilisé après le point final qui a défini les directions maximales.



Dual rate	Status	Function	Switch
1 D/R 1	ON	Aileron	SD
2 D/R 2	INH	Elevator	SA
3 D/R 3	INH	Roller	SB
4 D/R 4	INH	Aileron	—
5 D/R 5	INH	Aileron	—
6 D/R 6	INH	Aileron	—

7. La sensibilité du gyro et de commutation de mode

La fonction de la sensibilité du gyro et de commutation de mode est dédié au mixage du gyro du menu Modèle, et peut être réglé pour chaque condition.

Rate	Gyro		
	Gyro(RUD)	Gyro2(AB)	Gyro3(ELE)
Rate 1	AVCS 50	AVCS 50	AVCS 50
Rate 2	ON 50	ON 50	ON 50
Rate 3	AVCS 50	AVCS 50	AVCS 50
	INH 50	INH 50	INH 50

- état normal (vol stationnaire): maximum de sensibilité Gyro
- Idle jusqu'à 1 / Idle jusqu'à 2 / gaz stationnaire: Gyro sensibilité minimale
- Cependant, pendant l'autorotation d'un hélicoptère, cette fonction ne peut avoir aucun effet avec une haute sensibilité du gyro.

8. Réglage maintien des gaz

* Si le maintien des gaz est nécessaire, veuillez se référer à la fonction de maintien d'accélérateur.

9. Réglage coupure gaz

Coupure des gaz fournit un moyen facile d'arrêter le moteur, à partir d'un inter avec la manette des gaz au ralenti. L'action est non fonctionnel à haut régime pour éviter un accident. L'emplacement et la direction de l'interrupteur doivent être choisis, il est par défaut sur inactif (INH).



* Avec manette des gaz au ralenti, ajuster la position de coupure jusqu'à ce que le moteur se coupe, mais la commande des gaz n'est pas obligatoire.

10. Correction du plateau avec l'interaction du cyclique et du pas

La fonction de mixage du plateau est utilisé pour corriger le plateau avec le cyclique (gauche / droite) (avant / arrière) correspondant à chaque opération de chaque condition.

Mixing	Status	Switch	Trim
Aileron → Elevator	INH	—	OFF
Elevator → Aileron	INH	—	OFF
Pitch → Aileron	INH	—	OFF
Pitch → Elevator	INH	—	OFF

11. Réglage mixage des gaz

*Si le mixage des gaz est nécessaire pour une compensation pour ralentir la vitesse du moteur causé par une opération de plateau oscillant pendant le fonctionnement, veuillez se référer à la fonction de mixage gaz.

12. Autres mixages spéciaux

- Mixage pointeau / pas

Ce mixage est utilisé avec des moteurs à pointeau réglable pendant le vol (réglage de mélange air-carburant). Une courbe du pointeau peut être réglée. Les caractéristiques du pointeau d'accélération / décélération gaz peuvent être ajustées. (Fonction d'accélération)

- Mixage Gouvernor

Ce mixage est dédié au gouvernor quand il est utilisé. Jusqu'à 3 taux (vitesses) peuvent être activés pour chaque condition.



Connexion servos par type de modèle

Les voies de l'émetteur de la T18SZ sont automatiquement assignés pour une combinaison optimale en fonction du type sélectionné. L'affectation des voies (réglage initial) pour chaque type de modèle est indiqué ci-dessous. Connectez le récepteur et les servos en fonction du type utilisé.

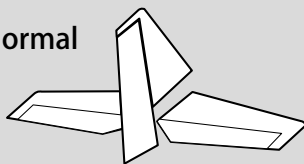
* Les voies de consigne peuvent être contrôlées sur l'écran du menu Fonction de Liaison. Les affectations de voies peuvent également être modifiées. Pour plus d'informations, lire la description du menu Fonction.

Avion/planeur

•Empennage normal et papillon

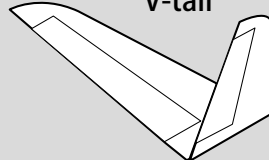
RX CH	1AIL		2AIL		2AIL+1FLAP		2AIL+2FLAP		2AIL+4FLAP		4AIL+2FLAP		4AIL+4FLAP		La voie de sortie FASTest 18CH FASTest 12CH S-FHSS FAST7CH FASTest 18CH FASTest 12CH FASTMULT T-FHSS
	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	
1	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	
2	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	
3	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Direction	Direction	Direction	
4	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Aileron2	Direction	Aileron2	Direction	Aileron2	
5	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Aileron2	Aileron2	Giro	Flap	Giro	Aileron3	Giro	Aileron3	
6	Aérofrein	Aérofrein	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Flap	Flap	Aileron2	Flap2	Aileron2	Aileron4	Aileron2	Aileron4	
7	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	Flap	Flap	Flap2	Flap2	Flap	Flap3	Aileron3	Flap	Aileron3	Flap	
8	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	AUX5	AUX5	Giro	AUX6	Flap2	Flap4	Aileron4	Flap2	Aileron4	Flap2	
9	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	AUX4	AUX4	AUX5	AUX5	Flap3	Moteur	Flap	Moteur	Flap	Flap3	
10	AUX2	AUX2	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX4	AUX4	Flap4	AUX6	Flap2	AUX6	Flap2	Flap4	
11	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	Flap3	Moteur	
12	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	Flap4	AUX6	
13	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	
14	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX2	AUX2	AUX4	AUX4	
15	AUX1	AUX1	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX3	Papillon	
16	AUX1	AUX1	Camber	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	
DG1	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	
DG2	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	

Normal



Profondeur 1 servo

V-tail



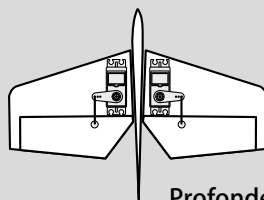


Airplane/glider

Profondeur 2 servos

RX CH	1AIL		2AIL		2AIL+1FLAP		2AIL+2FLAP		2AIL+4FLAP		4AIL+2FLAP		4AIL+4FLAP	
	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur
1	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron
2	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur
3	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur
4	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction
5	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2
6	Airbrake	Airbrake	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2
7	Profon2	Profon2	Profon2	Profon2	Flap	Flap	Flap	Flap	Flap	Flap	Aileron3	Aileron3	Aileron3	Aileron3
8	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	Giro	AUX6	Flap2	Flap2	Flap2	Flap2	Aileron4	Aileron4	Aileron4	Aileron4
9	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	AUX5	AUX5	Giro	AUX6	Flap3	Flap3	Flap	Flap	Flap	Flap
10	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	AUX4	AUX4	AUX5	AUX5	Flap4	Flap4	Flap2	Flap2	Flap2	Flap2
11	AUX2	AUX2	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX4	AUX4	Giro	AUX6	Gear	AUX6	Flap3	Flap3
12	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	Flap4	Flap4
13	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	Giro	AUX6
14	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5
15	AUX1	AUX1	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX2	Papillon	AUX2	Papillon	AUX4	Papillon
16	AUX1	AUX1	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure
DG1	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW
DG2	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW

La voie de sortie
 FASST est 18CH
 FASST est 12CH
 FASST MULT 1-FHSS
 FASST ZCH



Profondeur 2 servos



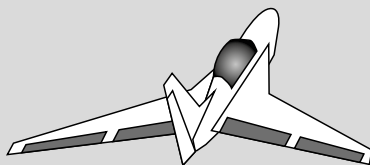
Avion/planeur

Aile volante

RX CH	2AIL		2AIL+1FLAP		2AIL+2FLAP		2AIL+4FLAP		4AIL+2FLAP		4AIL+4FLAP	
	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur
1	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron
2	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2
3	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur
4	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction
5	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Aileron2	Aileron2	Flap	Flap	Aileron3	Aileron3	Aileron3	Aileron3
6	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Flap	Flap	Flap2	Flap2	Aileron4	Aileron4	Aileron4	Aileron4
7	AUX5	AUX5	Flap	Flap	Flap2	Flap2	Flap3	Flap3	Flap	Flap	Flap	Flap
8	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	Giro	AUX6	Flap4	Flap4	Flap2	Flap2	Flap2	Flap2
9	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	AUX4	AUX4	AUX4	AUX4	Flap3	Flap3
10	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Flap4	Flap4
11	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	AUX4	AUX4
12	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	Giro	AUX6
13	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX2	AUX2	AUX5	AUX5
14	AUX1	AUX1	AUX1	papillon	AUX1	papillon	AUX1	papillon	AUX1	papillon	AUX3	papillon
15	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets	volets
16	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur
DG1	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW
DG2	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW

La voie de sortie

FASTest 18CH
FASTest 12CH
FASTest ZCH
FAST MULT
T-FHSS



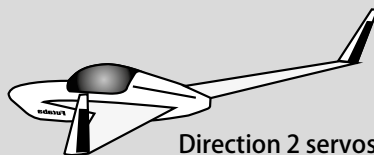
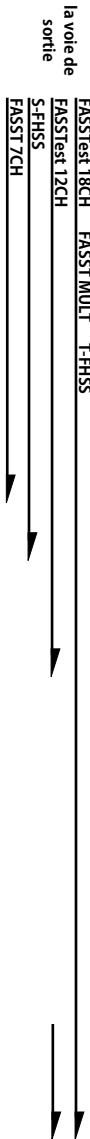
Aile volante



Avion/planeur

Aile volante 2 servos de direction

RX CH	2AIL		2AIL+1FLAP		2AIL+2FLAP		2AIL+4FLAP		4AIL+2FLAP		4AIL+4FLAP	
	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur	Avion	Planeur
1	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron	Aileron
2	Direction2	Direction2	Direction2	Direction2	Direction2	Direction2	Direction2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2
3	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur	Gaz	Moteur
4	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction	Direction
5	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Aileron2	Aileron2	Flap	Flap	Aileron3	Aileron3	Aileron3	Aileron3
6	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Aileron2	Flap	Flap	Flap2	Flap2	Aileron4	Aileron4	Aileron4	Aileron4
7	AUX5	AUX5	Flap	Flap	Flap2	Flap2	Flap3	Flap3	Flap	Flap	Flap	Flap
8	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	Gear	AUX6	Flap4	Flap4	Flap2	Flap2	Flap2	Flap2
9	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	AUX5	AUX5	Direction2	Direction2	Direction2	Direction2	Flap3	Flap3
10	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX3	AUX3	Giro	AUX6	Giro	AUX6	Flap4	Flap4
11	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX5	AUX5	AUX5	AUX5	Direction2	Direction2
12	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX3	AUX3	AUX3	AUX3	Giro	AUX6
13	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX1	AUX2	AUX2	AUX2	AUX2	AUX5	AUX5
14	AUX1	AUX1	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX1	Papillon	AUX3	Papillon
15	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure	Courbure
16	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur	Profondeur
DG1	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW
DG2	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW	SW



* Les voies de sortie diffèrent pour chaque système. Lors de l'utilisation d'un système avec quelques voies, il existe un type d'aile qui ne peut être utilisé. Il ne peut pas être utilisée quand il y a une fonction requise de la flèche d'une figure.



Hélicoptère

● FASSTest 18CH / FASST MULTI / FASST 7CH / S-FHSS

CH	Plateaux H-4/H-4X S	autres
1	Aileron	Aileron
2	Profondeur	Profondeur
3	Gaz	Gaz
4	Direction	Direction
5	Gyro	Gyro
6	Pas	as
7	Governor	Governor
8	Profondeur2	Profondeur2
9	Gyro2	Gyro2
10	Gyro3	Gyro3
11	Governor2	Pointeau
12	Pointeau	AUX5
13	AUX4	
14	AUX3	
15	AUX2	
16	AUX1	
DG1	SW	
DG2		

la voie de sortie
 S-FHSS
 FASST 7CH
 FASSTest 18CH
 FASST MULTI
 T-FHSS

● FASSTest 12CH

CH	Plateaux H-4/H-4X S	autres
1	Aileron	Aileron
2	Profondeur	Profondeur
3	Gaz	Gaz
4	Profondeur2	Direction
5	Pas	Pas
6	Gyro	Gyro
7	Governor	Governor
8	Direction	Governor2
9	Gyro2	Gyro2
10	Gyro3	Gyro3
DG1	SW	
DG2		

La voie de sortie
 FASSTest 12CH



Multicoptère

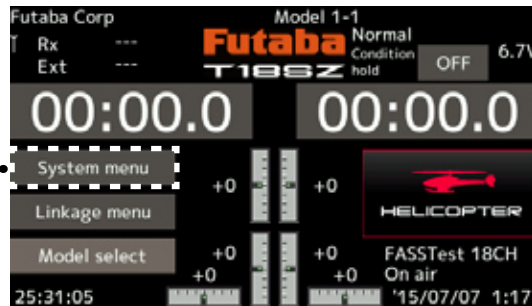
CH	Multicoptère	
1	Aileron	La voie de sortie FASTest 18CH FASTest 12CH S-FHSS FAST 7CH FAST MULT T-FHSS
2	Profondeur	
3	Gaz	
4	Direction	
5	Gyro	
6	Gyro2	
7	Gyro3	
8	Camera TILT	
9	Camera PAN	
10	Camera REC	
11	Mode	
12	AUX5	
13	AUX4	
14	AUX3	
15	AUX2	
16	AUX1	
DG1	SW SH	
DG2	SW SA	



MENU SYSTEME

Le menu système met en place des fonctions de l'émetteur, cela ne met pas en place toutes les données du modèle.

- Lorsque le bouton de menu Système est pressé, le menu illustré ci-dessous est appelé. Appuyez sur la touche de fonction que vous voulez entrer.



- Retour écran accueil

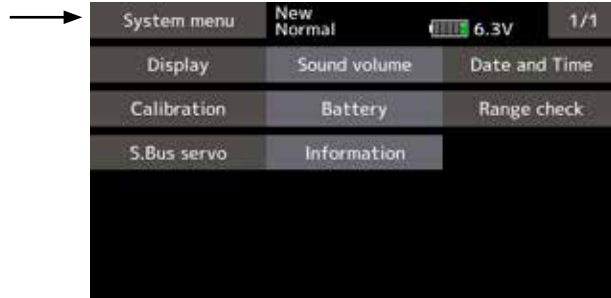


Table des fonctions du menu système

- [Affichage]: Réglage affichage.
- [Volume son]: Réglez le volume: chrono, avertissement, Voix
- [Date et heure]: définit la date et l'heure (réglage de l'horloge) et réinitialise la minuterie du système.
- [Calibrage]: J1-J4 une correction des manches peut être effectuée.
- [Batterie]: réglage de la tension de l'alarme de la batterie . Mise hors tension automatique avec réglage de l'heure.
- [Test de portée]: La sortie de l'émetteur est faible, pour la vérification de portée.
- [Servo S.BUS]: réglage de servo S.BUS.
- [Informations]: Définit le nom de l'utilisateur, le système Langue et Unité. Affiche la version du programme, et de l'information de la carte SD.



Affichage

Les ajustements de l'écran LCD suivants:

- Le réglage de la luminosité du rétroéclairage
- Réglage de l'heure
- Calibrage de l'écran tactile

- Appuyez sur le bouton [Affichage] dans le menu Système pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu système



Réglage de la luminosité maxi du rétroéclairage.

1. Réglez la luminosité du rétro-éclairage avec les touches d'entrée de valeur.

- * Lorsque le bouton ▲ est tapé, le rétro-éclairage devient plus lumineux. Lorsque la touche ▼ est tapé, le rétro-éclairage devient plus sombre.

Réglage de la luminosité mini du rétroéclairage

1. Réglez la luminosité de diminution de rétro-éclairage avec les touches d'entrée de valeur.

- * Lorsque le bouton ▲ est tapé, le rétro-éclairage devient plus lumineux. Lorsque la touche ▼ est tapé, le rétro-éclairage devient plus sombre.
- * Il ne peut pas être fait plus brillant que le réglage de la luminosité de rétroéclairage.

Temps de diminution de rétroéclairage

1. Vous pouvez définir une période de temps pour diminuer le rétroéclairage de l'écran LCD. Cette fonction compte le temps que l'écran tactile n'a pas fonctionné. Ce temps

peut être réglé par étapes de dix secondes. Vous pouvez également désactiver la diminution de rétroéclairage.

- * Le rétroéclairage consomme une grande quantité d'énergie. Nous vous recommandons de désactiver le rétro-éclairage en réglant le temps de mise hors tension rétroéclairage à environ une minute.

Calibration du touché

Cette fonction ajuste le "touché" de l'écran tactile. appuyez sur le bouton "étalonnage Touch", l'écran d'étalonnage apparaît. Appuyez sur le centre du curseur en forme de croix sur l'écran avec le stylet doux. Dès que le système détecte la position, le curseur se déplace sur la position suivante. Répétez cette procédure tant que le curseur se déplace à la position suivante. Vous ferez cela cinq fois. L'étalonnage sera effectué sur la base des cinq positions. Disparition du curseur de la croix signifie que l'étalonnage a été fait.

- * En fonctionnement normal, cet étalonnage n'est pas nécessaire. Si vous remarquez que l'écran tactile ne fonctionne pas correctement après une longue utilisation, nous vous recommandons d'effectuer ce calibrage.



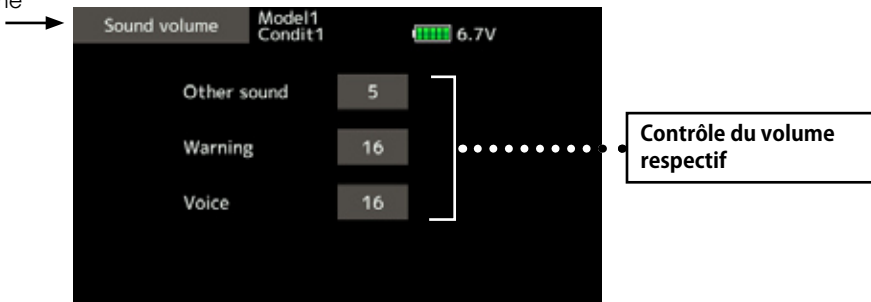
Volume son

Réglage volume son

Cette fonction permet de régler le volume de respectivement «bips» des "Alarmes" de la "Voix".

- Appuyez sur le bouton [Volume son] dans le menu Système pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour au menu système



Méthode de réglage du volume sonore

1. Lorsque la boîte de dialogue du volume sonore est tapée, l'écran ci-dessus apparaît.

2. Vous pouvez modifier le volume sonore en appuyant sur "▲▲" "▲" de quatre éléments ▼▼ "" ▼.

* Si vous appuyez sur "▲", le volume augmente. Si vous appuyez sur le «▼», le volume diminue.

Date et heure

Date et réglage de l'heure (système de réglage de l'horloge) et l'intégration de minuterie et réinitialisation

Cette fonction ajuste l'horloge système de l'émetteur de la T18SZ. Effectuez ce réglage lorsque vous achetez l'ensemble et lorsque c'est nécessaire.

La minuterie du système peut également être réinitialisée.

* La minuterie du système est affiché sur l'écran d'accueil.

- Appuyez sur le bouton [Date et Heure] dans le menu Système pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour au menu système

- **Total: Indépendamment d'un modèle, le temps de plus en cas d'une alimentation séparée, ON est affiché.**
- **Modèle: Le temps d'addition lorsque l'alimentation a été réglé sur ON est affichée pour chaque modèle.**



Réglage date

1. Appuyez sur la touche,, "Année" "Mois" ou "Jour" et régler la date en appuyant sur "▲▲" "▲" "▼▼" "▼".
2. Appuyez sur "Time Adjust", pour la minuterie

Réglage temps

1. Appuyez sur le deuxième "Heure", "Minute" ou "", et régler l'heure en appuyant sur "▲▲" "▲" "▼▼" "▼".
2. Appuyez sur "Time Adjust", pour la minuterie

Réinitialisation de la minuterie du système

La minuterie du système indique le temps total qui a été écoulé depuis le dernier "reset".

1. Appuyez sur "Total" ou "Modèle", pour réinitialiser est choisi.
2. Lorsque le bouton [Système de minuterie] est pressé.
3. Appuyez sur "Oui" dans l'écran suivant, le temporisateur est réinitialisé.

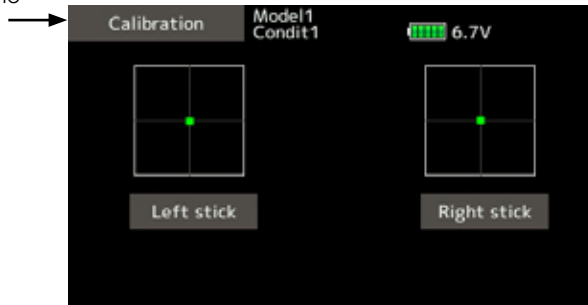


Calibration

Habituellement, cet étalonnage est inutile.

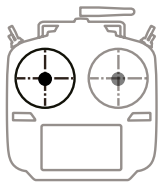
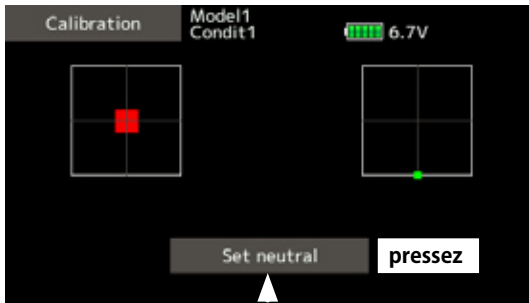
Veillez effectuer cette calibration, seulement si un changement au centre d'un manche devait survenir après une utilisation prolongée.

- Retour au menu système
- Appuyez sur le bouton [Calibration] dans le menu Système pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

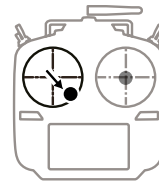
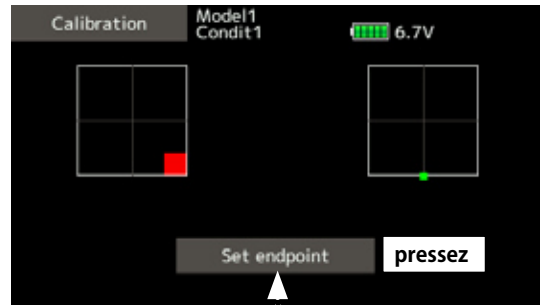


Comment calibrer

1. Choisissez le manche à calibrer à droite et à gauche.
2. Le manche est fixé au neutre et la touche [SET neutre] est tapé.

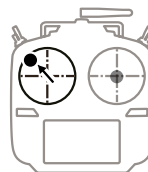
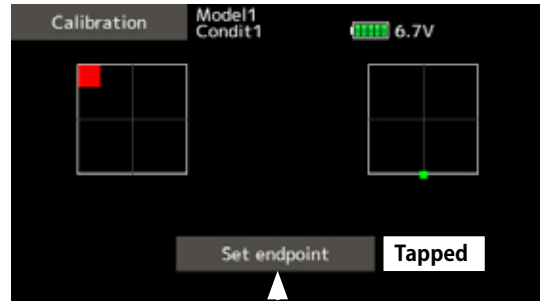


Le manche est réglé au neutre



En bas à droite à fond

3. Le manche est tenu à fond en bas à droite(en diagonale) et le bouton [Set de point final] est tapé.
4. Le bâton est tenu en haut complètement à gauche et plein le bouton (diagonale) [Set de point final] est tapé.



En haut à gauche à fond

* Veuillez ne pas appuyer sur le manche trop fermement dans toutes les directions pour faire l'étalonnage.

* Vérifiez après le calibrage pour vous assurer que le neutre est de 0% et en bas à droite sera + 100%, et le côté en haut à gauche est devenu -100%.

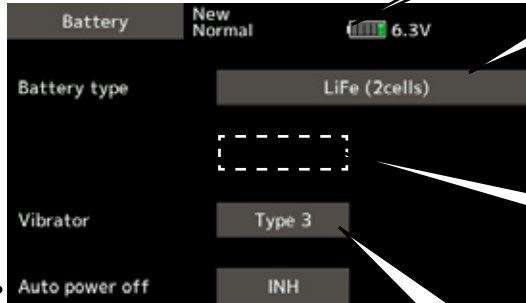


Batterie

Réglage alarme voltage faible

Sélectionner la tension d'alarme de batterie selon la batterie utilisée.

•Retour au menu système



pas indiqué en cas de réglage manuel.

Batterie type :
LiFe (2elts) → NiMH (5elts)
→ réglage manuel

Lors du choix d'un réglage manuel, la valeur numérique peut être entrée.

Il est dangereux de définir manuellement dans la basse tension.

Mise hors tension automatique

La fonction d'empêcher une décharge de la batterie par une défaillance de l'alimentation électrique d'un émetteur.

1. Régler la mise hors tension automatique du temps avec les touches d'entrée de valeur.

* Lorsque l'émetteur inactif atteint le temps défini, l'alimentation est coupée automatiquement. Ce temps peut être mis en place par incréments de 10 minutes sur une heure. La fonction de mise hors tension automatique peut également être désactivée.

* Une alarme sonore retentit à partir de 3 minutes avant l'extinction automatique. Quand un manche ou interrupteur est actionné pendant que l'alarme est arrêtée.

Types de vibration

Type 1

Type 2

Type 3

* A propos de tension de batterie faible, tous les modèles inclus dans un émetteur sont changés en commun. Il ne peut pas mettre une tension différente pour chaque modèle. En outre, la réinitialisation de données n'est pas été effectuée.

Vérifications

Avant un vol faire un test de portée au sol.

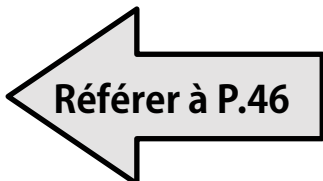
Le «mode de contrôle de portée» réduit la portée de transmission des ondes radio pour permettre une vérification de portée au sol.

* Le mode de contrôle de portée, lorsqu'il est activé, se poursuivra pendant 60 secondes à moins que l'utilisateur quitte ce mode plutôt. Lorsque la barre de progression atteint 60 seconde marque, la transmission RF revient automatiquement à la puissance de fonctionnement normal.

Attention

Ne pas voler dans le mode de contrôle de portée.

* En mode test de portée, si le modèle s'loigne trop de l'émetteur, vous perdrez le contrôle et vous risquez le crash.



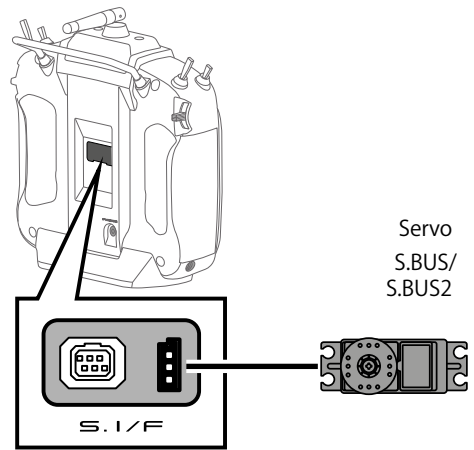


Servos S.Bus

Réglage servo S.BUS

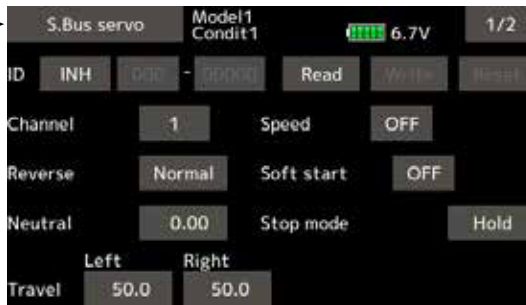
Un servo S.BUS (2) peut mémoriser la voie et les divers paramètres que vous entrez. Le réglage du servo peut être effectué sur l'écran de la T18SZ par la connexion du servo comme indiqué sur la figure.

- * Avec certain servo S.BUS (2), il y a quelques fonctions qui ne peuvent pas être utilisées. Si une fonction ne peut pas être utilisée, l'écran d'affichage va changer. (Seule la fonction qui ne peut être utilisée par un servo est affichée).
- * Après la lecture de l'achèvement, figure ci-dessus, si un manche est déplacé, le test de fonctionnement du servo peut être exploité et réalisée.



Servo S.BUS/ S.BUS2

- Appelez l'écran de réglage suivant en appuyant sur le bouton [servo S.BUS] dans le menu Système.
- Retour au menu système



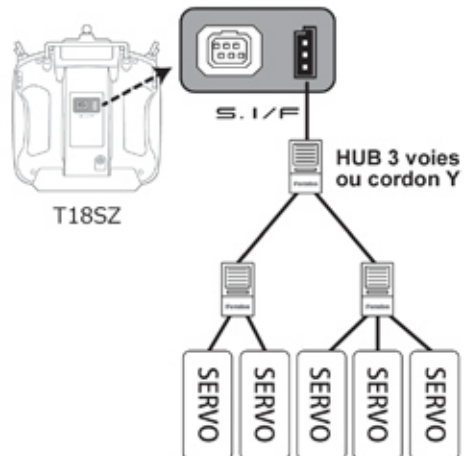
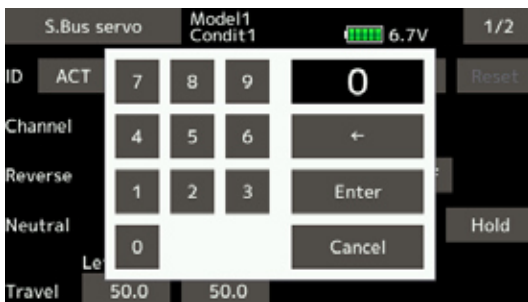
Procédure de réglage pour changer de servo S.BUS

1. Sélectionnez [servo S.BUS] dans menu Système.
2. Connectez le servo comme indiqué dans la figure ci-dessus.
3. Appuyez sur [Lire]. L'ID et le paramètre actuel de ce servo sont affichés.
4. Lorsqu'un changement de plusieurs servos sont connectés changez [INH] sur le côté droit du

5. Réglez chaque élément. (veuillez voir la page suivante).
6. Appuyez sur [Write]. Les réglages sont modifiés et sauvgardés.

Numéro ID servo

Si vous utilisez plusieurs servos S.BUS, seul le servo désiré dans le groupe peut être réglé en entrant l'ID de ce servo spécifique.





Servos S.BUS description de la fonction de chaque paramètre

* Il existe une fonction qui peut être utilisée selon le type de servomoteur, et une fonction impossible.

- ID

Affiche l'ID du servo dont les paramètres sont à lire. elle ne peut pas être changée.

- Voie

Voie du système de S.BUS affecté au servo. Toujours attribuer une voie avant de l'utiliser.

- Inverser

La direction dans laquelle la rotation du servo peuvent être modifiés.

- Soft Start

Limite opération dans la direction indiquée lors de la mise en route. En utilisant ce paramètre, le premier mouvement initial lorsque l'appareil est sous tension déplace lentement le servo à la position spécifiée.

- Mode arrêt

L'état du servo quand le signal d'entrée est perdue peut être spécifiée. Le réglage du mode "Hold" tient le servo dans sa dernière position commandée même si vous utilisez AM ou FM système.

- Doux

Cette fonction change la douceur de servo par rapport aux changements de mouvement. Paramètre doux est utilisé pour le vol normal. Sélectionnez le mode «OFF» lorsque le fonctionnement rapide est nécessaire, comme la 3D.

- Offset neutre

La position neutre peut être modifiée. Lorsque l'offset est neutre, la course du servo est restreinte sur un côté.

- Contrôle de vitesse

Spécification de la vitesse de fonctionnement. La vitesse de plusieurs servos peut être adapté sans être affecté par des fluctuations motrices. Cette technique est efficace pour les couples de charge ci-dessous le couple maximal.

Toutefois, notez que la vitesse maximale ne sera pas dépasser même quand le servo est capable d'une tension de fonctionnement de servo augmentée.

- Bande morte

L'angle de la bande morte à l'arrêt peut être spécifié.

[Relation entre valeur de bande morte et le fonctionnement de servo]

Petit → angle de la bande morte est petit et le servo est immédiatement exploité pour un petit changement de signal.

Grand → angle de la bande morte est grand et le servo ne fonctionne pas à de petits changements de signal.

(Note) Si l'angle de la bande morte est trop petit, le servo va fonctionner en continu et la consommation de courant va augmenter et la vie du servo sera raccourcie.

- Ajustez la course

Les courses gauche et droite en partant de la position neutre peuvent être réglés indépendamment.

- Boost

Le minimum de courant appliquée au moteur interne du servo peut être réglé. Une petite course, ne démarre pas le moteur, il sent essentiellement que la bande morte a été élargie. Le moteur peut démarrer immédiatement en ajustant le courant minimum pour démarrer le moteur.

[Relation entre la valeur de consigne de suralimentation et le fonctionnement du servo]

Petit → moteur réagit à un courant minimum et le fonctionnement devient lisse.

Grand → La réponse initiale améliore et le couple de sortie augmente. Cependant, si le couple est trop grand, le fonctionnement devient rugueux.



• Boost ON/OFF

OFF: Il est le coup de pouce au fonctionnement à basse vitesse.

ON: Il est toujours le coup de pouce ON (Lorsque d'un fonctionnement rapide).

• Amortissement

Les caractéristiques lorsque le servo est à l'arrêt peuvent être réglées.

Lorsque plus petite que la valeur standard, la caractéristique devient une caractéristique de dépassement. Si la valeur est supérieure à la valeur standard, le frein est appliqué avant la position d'arrêt.

Surtout, quand une grande charge est appliquée, dépassement, etc. sont supprimées par l'inertie peut se produire, selon les conditions. Si le frémissement (phénomènes qui provoquent le servo à osciller) se produit même si la bande morte, ou le Boost et autres paramètres sont appropriés, régler ce paramètre à une valeur supérieure à la valeur initiale.

[Relation entre la valeur de l'amortissement et le fonctionnement du servo]

Petit → Lorsque vous voulez dépasser.

Large → Lorsque vous souhaitez que le freinage ne soit pas appliqué. Cependant, il ressentira que la réponse du servo a augmenté

(Note) Si utilisé à l'état, non seulement une augmentation de la consommation du courant, mais aussi la vie du servo sera également raccourcie.

• Stretcher

La caractéristique du servo pour la mise de côté peut être réglée. Le couple qui tente de retourner le servo à la position cible lorsque la position actuelle du servo est écarté de la position de consigne peut être réglée.

Il est utilisé lors de l'arrêt de chasse, etc., mais le maintien des changements caractéristiques comme ci-dessous.

[Relation entre stretcher et opération de servo]

petit → Force de maintien plus faible.

Large → Force de maintien plus forte

(Note) Lorsque ce paramètre est grand, la consommation de courant augmente.

• Buzzer

Lorsque l'alimentation d'un servo est déjà allumé au moment de l'alimentation de l'émetteur, le signal sonore d'environ 2,5 Hz continue à partir d'un servo.

(Même quand l'émission d'un émetteur est retiré précédemment, un signal sonore retentit jusqu'à ce que le signal d'une servo soit émis normalement, mais il est branché.)

L'émetteur a été désactivé avant une alimentation de servo → Le signal sonore d'environ 1,25 Hz continue sonnante comme une alarme de panne de l'alimentation du servo.

(Ne pas insérer ou retirer le connecteur de servo tandis que l'alimentation du récepteur est activé. Une sonnerie peut retentir.)

une alarme sonore est générée par la vibration d'un moteur de servo.

Comme le courant est consommé et un servo génère de la chaleur, veuillez ne pas utiliser un nombre plus que nécessaire ou ne pas continuer pour une longue période.

⚠ Attention

⊘ **Quand vous êtes en mode de réglages des servos S.BUS, vous ne devez à aucun moment débrancher un servo ou éteindre l'émetteur avant la fin de la procédure**

■ les données seront erronées le servo risque de ne plus fonctionner.

⚠ Attention

⊘ **Ne pas utiliser le connecteur SI / F (configuration de servos S.BUS) avec autre chose que des servos HV ou SV.**

■ La tension de la batterie émetteur est en directe. Utiliser d'autres servos que des HV ou SV, peut détruire les servos.



Informations

La version du programme, et la taille de la carte SD sont affichées. Le système, Nom d'utilisateur, langue et l'unité utilisée par le système peut également être modifié.

Cette fonction permet d'enregistrer le nom d'utilisateur et la langue affichée peut être modifiée.

L'écran d'information affiche le programme du système d'information de la version T18SZ, la carte SD (taille de la mémoire, de taille de carte)

On peut choisir d'afficher les valeurs de télémétrie soit en numérique, soit en yards.

*Quand une carte SD est non insérée, leurs informations ne sont pas affichées.

- Appuyez sur le bouton [Informations] dans le menu du système pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour au menu système →

Affichage unité télémétrie

[Métrique]
 Distance --- m (mètre)
 Vitesse --- km/h
 Variomètre --- m/s (metre/sec)
 Température --- °C

[Yard]
 Distance --- yard
 Altitude --- pied
 Vitesse --- mph
 Variomètre --- fpm
 Température --- F (fahrenheit)

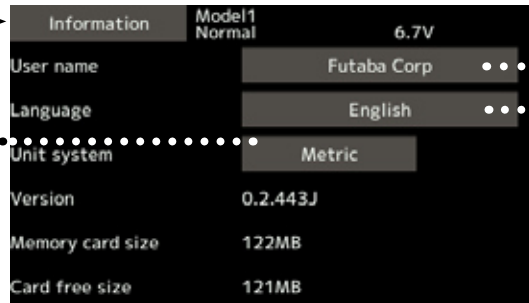


Diagram illustrating the navigation and editing process:

- Déplacement d'un curseur d'une zone de saisie**: Moving the cursor in the input field.
- fixer et revenir à un écran d'information.**: Saving and returning to the information screen.
- Zone de saisie**: The input field containing 'Futaba Corp'.
- Retour**: The BS (Backspace) button.
- Page suivante (liste caractères 2/4 - 4/4)**: The 1/4 button to navigate to the next page.
- Réinitialisation**: The Undo button.

Enregistrement du nom de l'utilisateur

L'émetteur peut enregistrer le nom d'utilisateur.

Comment enregistrer un nom d'utilisateur

1. Allumez l'émetteur
2. Appuyez sur le "nom de l'utilisateur" dans l'information. Puis le clavier apparaît.
3. Vous pouvez utiliser jusqu'à 15 caractères pour le nom d'un utilisateur. Utilisez le clavier à l'écran pour entrer le nom de l'utilisateur.

La langue affichée peut être modifiée. Le réglage initial est l'anglais, mais peut être choisi parmi 8 langues.



Menu Liaison

Le menu de liaison est constitué de fonctions qui: ajout de modèles, sélection du type de modèle, réglage des points de butée, et autres paramètres de base.

- Appuyez sur la touche [menu Lien] dans l'écran d'accueil pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Sélectionnez le nom de la fonction et revenir à l'écran d'accueil.

Linkage menu	New Normal	6.7V	1/2
Servo monitor	Model select	Model type	
Servo reverse	End point	Servo speed	
Sub-trim	Function	Fail safe	
System type	T1-T6 setting	Throttle cut	
Idle down	Swash ring	Swash	
Stick alarm	Timer	Function name	

Table des fonctions du menu liaison

[Servo monitor]: Affiche la position de test et le fonctionnement du servo

[Model select]: rajout de modèle, appel, suppression, copie, réglage du nom du modèle

[Model type]: Type modèle, type de l'aile, type d'empennage, type plateau, sélection

[Servo reverse]: Inversion servo [End point]: Servo basic rate adjustment and limit setting

[Servo speed]: réglage vitesse servo

[Sub-trim]: Réglage de la position neutre de chaque servo

[Function]: L'attribution de voie de chaque fonction peut être modifié

[Fail safe]: Réglage fonctions fail safe et fail safe batterie

[System type]: Système de mode de sélection, liaison récepteur/émetteur, sélection du mode de télémétrie

[T1-T6 setting (Trim)]: Quantité d'étape de contrôle et de sélection du mode des trims numériques

[Throttle cut]: Coupe le moteur en toute sécurité et facilement

[Idle down]: Diminue la vitesse du ralenti du moteur

[Swash ring]: Limite la course du plateau oscillant dans une fourchette fixe. (hélicoptère seulement)

[Swash]: Réglage tringlerie et butée du plateau (hélicoptère seulement)

[Stick alarm]: réglage alarme sonore lorsque la manette des gaz atteint la position demandée.

[Timer]: Réglage chrono

[Function name]: changement de nom

[Sensor]: Réglage des senseurs télémétriques

[Telemetry]: Affiche diverses données envoyées par le récepteur

[Tele.setting]: Journal de données de télémétrie

[Trainer]: Démarre et définit le système écolage.

[Warning setting]: Réinitialisation de l'alarme des mixage

[User menu setting]: Réglage menu utilisateur

[Date reset]: Mémoire de modèle et réinitialisation de données (par élément)



Moniteur de servos

Servo Test & Affichage graphique / Affiche positions des servos

Il est utilisé pour les tests de mouvement des servos. "Moving Test" (mode de répétition) et "Neutral test" (mode de position du neutre) sont disponibles.

Afin d'éviter les éventuelles difficultés, la fonction "test servos" sera inutilisable, ou inaccessible, sous certaines conditions. Plus précisément, cette fonction ne fonctionne pas si la coupure des gaz est sur ON soit dans les modes avion ou hélicoptère; ou si l'idle up est sur on en mode hélicoptère.

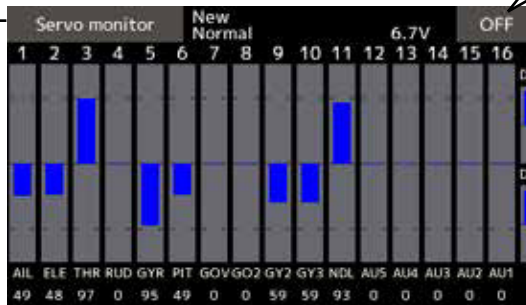
Le "Neutral test" est bon pour trouver la position neutre d'un palonnier.

- Sélectionnez [moniteur de servo] dans le menu de liaison et appeler l'écran de configuration ci-dessous

< ou >

● Appuyez longuement sur le bouton [U.MENU/MON.] Dans l'écran d'accueil pour appeler l'écran de configuration indiqué.

- Retour à l'accueil ou au menu liaison

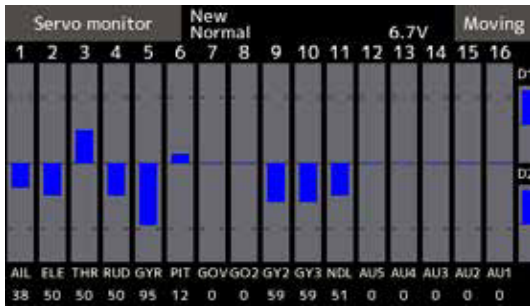


Changement de mode test : OFF → Neutre → Mouvement

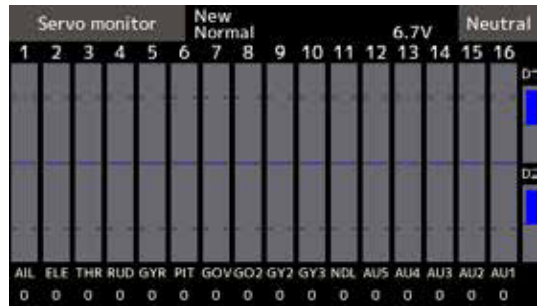
Chaque mouvement de voie peut être vérifiée.

Assurance ?

Yes



[Moving]: Mode de fonctionnement qui se répète à chaque servo



[Neutral]: Verrouille la position neutre à chaque servo

Selectionne [OFF] ou pressez HOME/EXIT → Les test sont stoppés

⚠ Attention

❗ Ne pas définir un mode de test de servo lorsque le moteur est connecté ou le moteur démarré.

- Rotation accidentelle du rotor ou l'accélération du moteur est extrêmement dangereux.



Sélection de modèle

La fonction "sélection de modèle" ajoute des modèles, appel, supprime, copie, et modifie du nom du modèle.

Cette fonction est utilisée pour charger les paramètres du modèle désiré dans la mémoire de la T18SZ.

Les paramètres peuvent être choisis parmi les deux mémoires, intégrée ou sur une carte SD (32MB-2GB). Rappelez-vous que 30 mémoires de modèles sont disponibles dans l'émetteur.

Le nom du modèle stocké dans l'émetteur et dans la carte SD peut être modifié. Cela peut être très utile pour indiquer des paramètres différents en dehors. Chaque nom de modèle peut être aussi

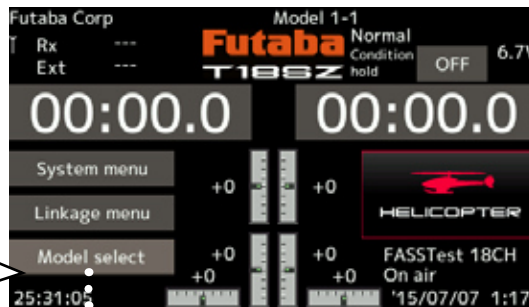
long de 15 caractères, et le nom du modèle apparaît toujours dans l'écran d'affichage.

La fonction de copie permet de copier un ensemble de données dans une seconde mémoire au sein de l'émetteur et de la carte SD. Il peut être utilisé accélérer la mise en place de modèles avec presque les mêmes paramètres (seules les différences doivent être modifiés, au lieu d'entrer le modèle complet à partir de zéro). En outre, cette fonction peut être utilisée pour faire une copie de sauvegarde d'une configuration avant d'apporter des modifications.

- Sélectionnez [Modèle select] dans le menu de liaison et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

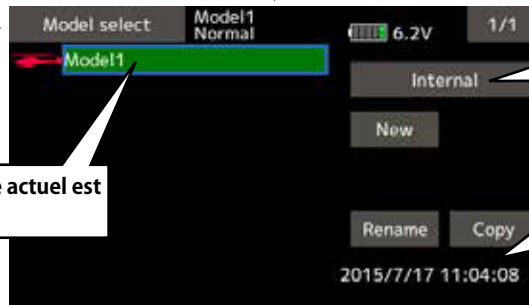
< ou >

- Appuyez sur [model select] dans l'écran d'accueil pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.



- Retour à l'accueil ou au menu liaison

Modèle actuel est vert.

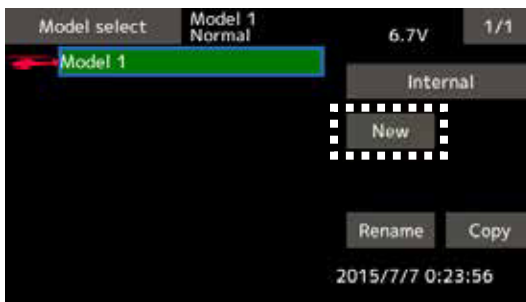


- "Sauvegarde" [Interne]: Mémoire émetteur [SD card]: Carte SD

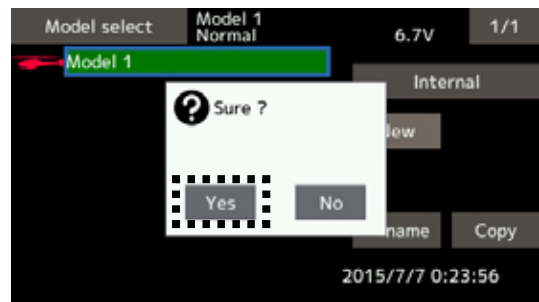
La date à laquelle le modèle a été créé en premier. Dans le cas d'un modèle sur une carte SD, le nom du fichier est indiqué. (Le nom du fichier ne peut pas être changé.)

Ajout de modèles

1. Pressez [New].



2. Appuyez sur [yes] pour ajouter le modèle. (Lorsque vous souhaitez annuler plus de modèle, appuyez sur [no].)



* Le modèle ajouté est affiché dans la liste des modèles.

*Lors de l'ajout du modèle, un lien avec un récepteur est nécessaire.

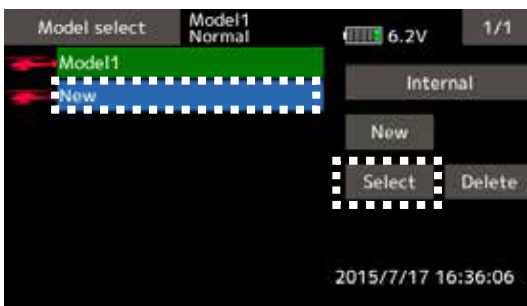


Appel d'un modèle

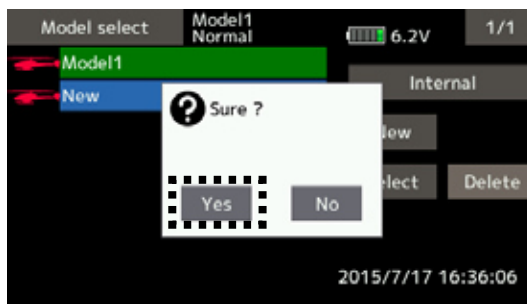
1. Appuyez sur "internal" ou une carte SD, sélectionnez l'emplacement où le modèle désiré devra être sauvegardé.



2. Appuyez sur le modèle désiré dans la liste des modèles.
3. Appuyez sur le bouton [Sélectionner].

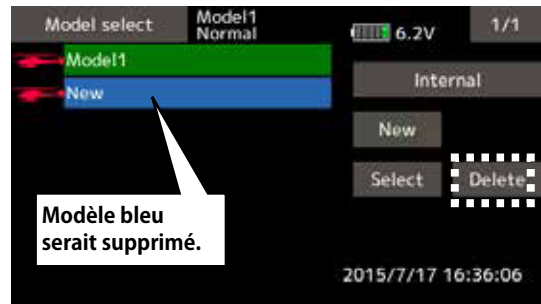


4. Appuyez sur [Yes] pour appeler le modèle. (Lorsque vous souhaitez annuler l'appel d'un modèle, appuyez sur [No].)

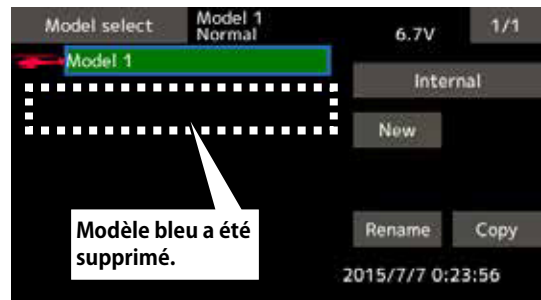
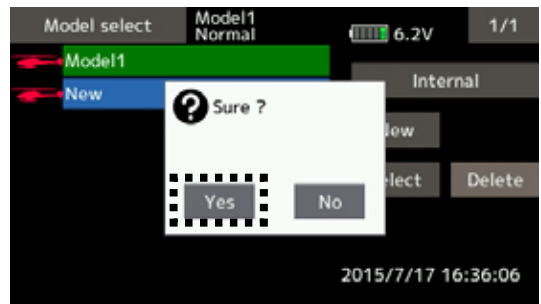


Sélection d'un modèle

1. Tapez le nom du modèle ou sélectionnez le modèle que vous souhaitez supprimer dans la liste des modèles.
(Le modèle actuellement sélectionné ne peut pas être supprimé.)
2. Appuyez sur le bouton [Supprimer].



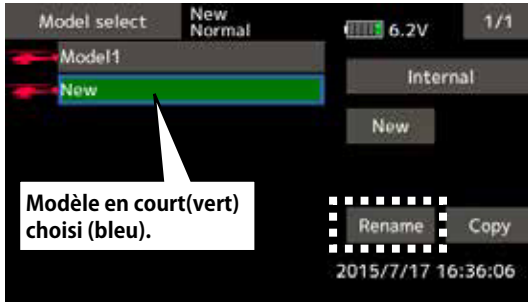
3. Appuyez sur [Yes]. (Lorsque vous voulez arrêter la suppression, appuyez sur [No].)





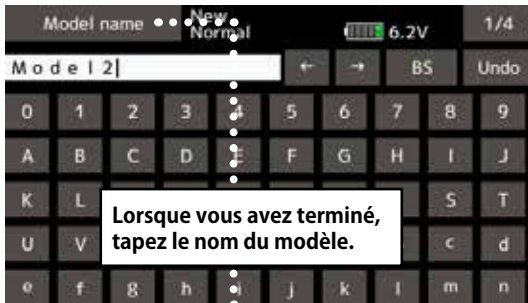
Changement nom du modèle

1. Les données de modèles choisis au modèle actuel peuvent être modifiées. Appuyez sur le nom du modèle actuel.
2. Lorsque [Rename] est choisi, un clavier apparaît à l'écran.



3. Entrez le nom depuis le clavier.

*15 caractères peuvent être entrés au nom du modèle.



⚠ Attention

- ⊘ Ne jamais lancer la fonction "sélection de modèle" lorsque le moteur est en route ou le **cablage connecté**

Hélices et rotor sont extrêmement dangereux

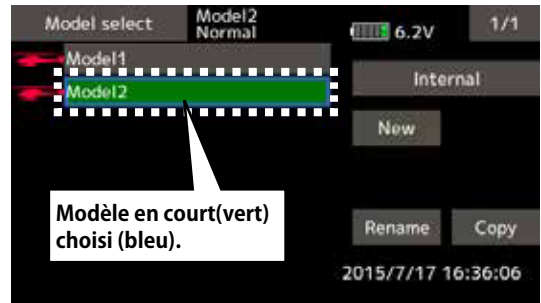
⚠ Attention

- ⚠ Vérifiez bien que le modèle qui sera utilisé est le modèle choisi.

- Vous ne contrôlez pas le modèle s'il n'est pas programmé

Copie de modèle

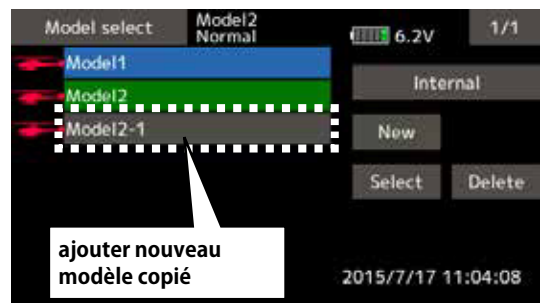
1. Les données du modèle choisi, peuvent être copiés au modèle actuel. Appuyez sur le nom du modèle actuel,



2. Appuyez "Copy" puis appuyez sur le bouton de destination et sélectionnez la destination de stockage de copie. (Interne ou carte SD)



3. Lorsque [interne] ou [CARTE SD] est pressé, la copie est exécutée.



* Si il n'y a pas de modèle avec le même nom dans la destination de copie, le nom du modèle copié est enregistré. Si il existe un modèle du même nom, un numéro est ajouté à la fin du nom du modèle et le modèle est copié. Vous pouvez modifier le nom plus tard.

* Date d'Indication: Lorsque les données du modèle sont copiées, un temps est nécessaire pour la copie.



Type de modèle

Cette fonction sélectionne le type de modèle parmi avion, planeur, hélicoptère, et multicoptère.

Sept types d'ailes (six types d'aile volante) et trois types d'empennage sont disponibles pour les avions. Huit types de plateau sont disponibles pour les hélicoptères. Sept types d'ailes et trois types d'empennage sont disponibles pour les planeurs. Fonctions et mixages nécessaires pour chaque type de modèle sont prévu par défaut à l'usine.

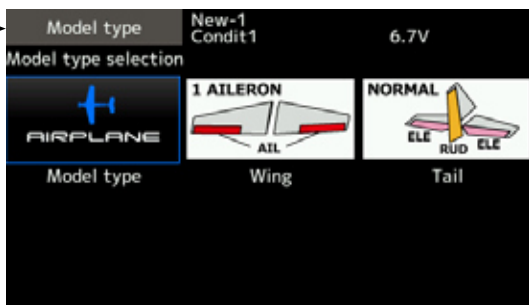
Remarque: La fonction "Type de modèle" sélectionne automatiquement les voies appropriées, les fonctions de contrôle, et les fonctions de mixage pour le type de modèle choisi.

Lorsque Type de modèle est accessible, toutes les données dans la mémoire active est effacée. Soyez sûr que cela ne vous dérange pas de perdre ces données, ou sauvegarder sur une autre mémoire en utilisant les fonctions de copie.

(L'écran d'affichage est un exemple. L'écran dépend du type de modèle.)

- Sélectionnez [Type de modèle] dans le menu de liaison et d'appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison



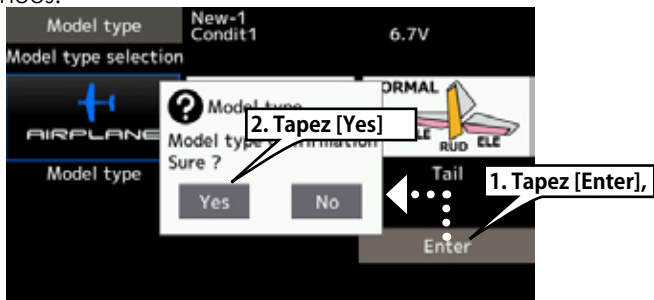
Sélection "type de modèle"

1. Appuyez sur "model type" pour le sélectionner [Modèle icône],
2. Définir le type de modèle, le type d'aile (Avion / Planeur), le type d'empennage (Avion / Planeur), ou le type plateau (hélicoptère) en utilisant le bouton approprié.
3. Définir le type que vous choisissez en tapant sur [Enter] → [Yes] sur l'écran de confirmation. (Lorsque vous souhaitez annuler la sélection du type de modèle, appuyez sur [No].)

- Quand un changement de données se produit, l'écran de confirmation du menu initialisation des données sera affiché.

Une pression sur [Yes] va initialiser les données et permettre ces changements.

Une pression sur [no] arrêtera les modifications de données.





Model type	New-1 Condit1	6.7V
Model type selection		
AIRPLANE	HELICOPTER	GLIDER
Airplane	Helicopter	Glider
MULTICOPTER		
Multicopter		

Réglez le type que vous choisissez

Avion/Planeur : Choisissez le type d'aile et empennage

Helicoptère : Choisissez le type de plateau

Model type	New-1 Condit1	6.7V
Model type selection		
AIRPLANE	1 AILERON	NORMAL
Model type	Wing	Tail

Swash	New-1 Condit1	6.7V
H-1 Pure function	H-2 PIT AIL	H-4 ELE PIT AIL ELE2
HR3(120°) PIT AIL ELE1	HN3(120°) AIL ELE PIT	H-3 PIT AIL ELE1
HE3 PIT AIL ELE	H-4X ELE AIL PIT ELE2	Swash type selection

Wing	New-1 Condit1	6.7V	1/2
1 AILERON	2 AILERON	2 AIL + 1 FLP	
2 AIL + 2 FLP	2 AIL + 4 FLP	4 AIL + 2 FLP	
4 AIL + 4 FLP	Wing type selection		

Tail	New-1 Condit1	6.7V
NORMAL	V-TAIL	AILVATOR
Tail type selection		

Wing	New-1 Condit1	6.7V	2/2
Flying Wing 2AIL	Flying Wing 2AIL+1FLP		
Flying Wing 2AIL+2FLP	Flying Wing 2AIL+4FLP	Flying Wing 4AIL+2FLP	
Flying Wing 4AIL+4FLP	Wing type selection		

Tail	New-1 Condit1	6.7V
Normal Rudder		
Winglet (2RUD)		
Tail type selection		



Inversion servos

Utilisez pour inverser la direction des servos.

L'inversion change la direction du sens du servo.

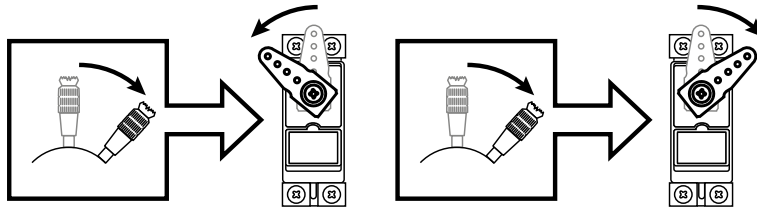
Pour les hélicoptères, assurez-vous de lire la section sur les plateaux AFR avant d'inverser des servos. Avec les hélicoptère, toujours terminer les inversions des servos avant toute autre programmation. Si vous utilisez des fonctions pré-définies Avion / Planeur qui contrôlent plusieurs servos, cela peut être une source de confusion pour dire si le servo doit être inversée ou un paramètre dans la fonction doit être inversé. Voir les instructions pour chaque fonction spécialisée pour plus de détails. Toujours vérifier la direction des servos avant chaque vol comme une précaution

supplémentaire pour confirmer la mémoire propre du modèle, connexions et fonction radio.

⚠ Attention

❗ Avant un vol, il faut toujours vérifier que les servos du modèle fonctionnent avec la bonne direction des gouvernes, et que la configuration des inters soient correctes.

❗ Le réglage par défaut du manche des gaz est toujours inverser.



- Appuyez sur le bouton [Servo inverse] dans le menu liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Return au menu liaison →

Servo reverse		New-1	6.7V	1/2
Ch	Function	Condit1	Ch	Function
1	Aileron	Normal	7	Auxiliary5
2	Elevator	Normal	8	Auxiliary4
3	Throttle	Reverse	9	Auxiliary3
4	Rudder	Normal	10	Auxiliary2
5	Gear	Normal	11	Auxiliary1
6	Air brake	Normal	12	Auxiliary1

Tapez la voie que vous voulez inverser

sure ?

Yes No

Tapez sur "Yes" → Inversion

(L'écran d'affichage est un exemple. L'écran dépend du type de modèle.)

Procédure inversion servos

Après la mise en place d'un nouveau modèle, assurez-vous de définir tous les menus spéciaux. Assurez-vous que tous les servos soient branchés sur les voies de réception appropriées. Maintenant, déterminez si vous devez inverser les voies en déplaçant chaque manche et en observant que le mouvement correspondant soit correct.

1. Appuyez sur le bouton de réglage de la voie souhaitée et choisissez la bonne direction pour le servo.
2. Appuyez sur "Yes" dans l'écran suivant.
3. Répétez l'opération pour chaque servo.

Lorsque vous avez terminé, appuyez sur «Servo reverse" pour revenir au menu Liaison

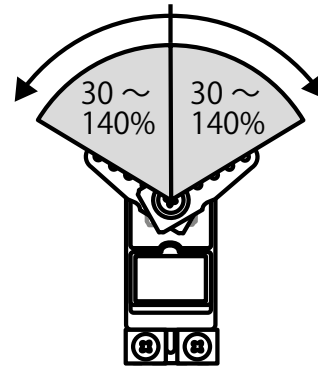


Butée de course

Règle la course et la butée des servos

La fonction "butée de course" ajuste la course et la butée de fin de course pour adapter les tringleries.

Le taux de course (mouvement complet du manche normale) peut varier de 30% à 140% dans chaque direction sur les voies 1 à 16. En outre, la butée (jusqu'à quel point le servo se déplace quand un mixage est appliqué) peut varier de 0% à 155%.



- Appuyez sur [end point] dans le menu liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Return to → Linkage menu

End point	New-1 Condit1	6.7V	1/3
Ch Function	Limit	Travel	Limit
1 Aileron	135	100	135
2 Elevator	135	100	135
3 Throttle	135	100	135
4 Rudder	135	100	135
5 Gear	135	100	135
6 Air brake	135	100	135

Taux de course (points to Travel column)

limite butée (points to Limit column)

page suivante 7-16 Ch

Tapez les valeurs que vous souhaitez régler et les touches d'entrée de valeur apparaissent sur l'écran.

Indique la direction actuelle du manche, etc.

droite ← Gauche →

(L'écran d'affichage est un exemple. L'écran dépend du type de modèle.)

Réglage course du servo

1. Appuyez sur le bouton de course que vous souhaitez définir. les touches de valeur apparaissent sur l'écran.
2. Utilisez ces boutons pour régler la quantité.
 - valeur initiale: 100%
 - Plage de réglage: 30% ~ 140%
3. Répétez la procédure ci-dessus pour chaque taux.

Réglage butée de course du servo

1. Appuyez sur le bouton butée de course que vous souhaitez définir.
2. Utilisez les touches d'entrée de valeur pour ajuster la butée.
 - Valeur initiale: 135%
 - Plage de réglage: 0% ~ 155%
3. Répétez cette procédure pour chaque butée.



Vitesse du servo

Règle la vitesse de chaque servo

Le réglage de la vitesse du servo est utilisé pour définir la réponse du servo pour chaque voie, de la voie L à la voie 16. Le système utilise la vitesse programmée pour ralentir la vitesse des servos. Le

réglage de la vitesse du servo peut varier de 0 à 27 dans chaque voie

(début) 0 ~ 27 (doux)

- Appuyez sur [speed] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison

Servo speed		New-1 Condit1	6.7V	1/2
Ch	Function		Ch	Function
1	Aileron	0	7	Auxiliary5
2	Elevator	0	8	Auxiliary4
3	Throttle	0	9	Auxiliary3
4	Rudder	0	10	Auxiliary2
5	Gear	0	11	Auxiliary1
6	Air brake	0	12	Auxiliary1

Réglage vitesse du servo

1. Appuyez sur le bouton de vitesse de la voie que vous souhaitez régler.
 2. Utilisez les touches d'entrée de valeur pour ajuster la vitesse.
- Valeur initiale: 0
 - Plage de réglage: 0 ~ 27 (étapes)

3. Répétez cette procédure pour chaque voie

Pour fermer cet écran, appuyez sur le bouton [Servo speed].

Sub-trim

Règle la position neutre de chaque servo

La fonction Sub-Trim est utilisée pour définir la position neutre du servo, et peut être utilisé pour effectuer des réglages fins après l'implémentation

des tringleries. Lorsque vous commencez à mettre en place un modèle, assurez-vous que les trims digitaux sont au neutre.

- Appuyez sur [Sub-trim] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Return au menu liaison

Sub-trim		New-1 Condit1	6.7V	1/2
Ch	Function		Ch	Function
1	Aileron	+0	7	Auxiliary5
2	Elevator	+0	8	Auxiliary4
3	Throttle	+0	9	Auxiliary3
4	Rudder	+0	10	Auxiliary2
5	Gear	+0	11	Auxiliary1
6	Air brake	+0	12	Auxiliary1

Réglage du Sub-trim

1. Appuyez sur l'affichage du trim de la voie que vous souhaitez régler.
- Une touche d'entrée de valeur apparaît sur l'écran du menu Sub-trim.

2. Utilisez les touches d'entrée de valeur pour ajuster.

- Valeur initiale: 0
- Plage de réglage: -240 ~ + 240 (étapes)

*Voir au dessus

3. Répétez cette étape pour chaque voie



Fonctions

L'attribution des voies pour chaque fonction peut être modifiée en fonction de vos besoins.

Lorsque vous sélectionnez le type de modèle et d'aile (et de plateau), vous verrez que les combinaisons de voies optimisées et des fonctions de sortie servo ont déjà été présélectionnées. Si vous le souhaitez, sur l'écran du menu de liaison, vous pouvez librement modifier les combinaisons de voies de sortie des servos, fonctions (aileron, profondeur, etc), et les contrôleurs d'entrée (manches, interrupteurs, trims). Vous pouvez également attribuer la même fonction à plusieurs voies, par exemple confier la fonction profondeur pour les voies 2 et 3.

DG1, DG2 (Inters de voie)

Ces deux voies peuvent être utilisées comme interrupteur (ON / OFF). Vous pouvez changer librement les combinaisons entre voies de sortie et contrôleurs d'entrée

(manches, interrupteurs, trims).

Restriction de voie par type de système

FASSTest 18CH---16 CH+2 inters

FASSTest 12CH---10 CH+2 inters

FASST MULTI ---16 CH+2 inters

FASST 7CH --- 7 CH

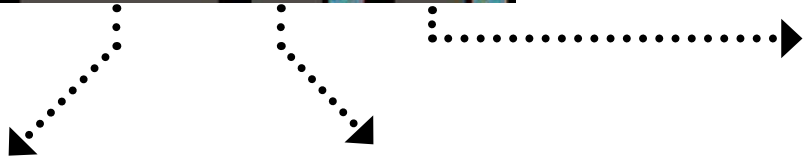
S-FHSS --- 8 CH

T-FHSS ---16 CH+2 inters

- Appuyez sur le bouton [Fonction] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison →

Ch	Function	Control	Trim
1	Aileron	J1	T1
2	Elevator	J3	T3
3	Throttle	J2	T2
4	Rudder	J4	T4
5	Gear	SG	--
6	Air brake	RS	--



Changement de fonction

- Appuyez sur le bouton de fonction de la voie que vous voulez changer

Function select	New-1 Condit1	6.7V	1/2
Aileron	Aileron2	Fuel mix	
Elevator	Aileron2	Gyro	
Throttle	Aileron4	Gyro2	
Rudder	Elevator2	Gyro3	
Gear	Flap2	Throttle2	
Flap	Air brake	Throttle3	

- Sélectionnez la fonction que vous voulez changer

Changement d'opération de contrôle

- Appuyez sur le bouton de la voie que vous voulez changer. Un écran de sélection de (manche, inter, bouton, trim, etc.) est affiché.

Hardware select	New-1 Condit1	6.7V			
--	J1	SA	SG	T1	
	J2	SB	SH	T2	
	J3	SC		T3	
	J4	SD		T4	
	RD	SE	RS	T5	
	LD	SF	LS	T6	

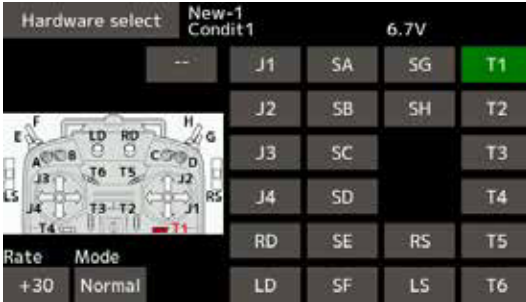
- Sélectionnez le contrôle que vous voulez opérer.

*Le même contrôle peut être assigné à plusieurs voies.



Changement de trim

1. Tapez sur le bouton trim pour appeler l'écran de réglage.



2. Les éléments suivants peuvent être réglés à l'écran de configuration des trims.

- Le réglage du matériel (Sélection de l'interrupteur, etc. qui contrôle les trims)
- établissement des taux
- Le réglage de mode Trim

Mode Normal: assiette normale (linéaire)

ATL: mode de fonctionnement ATL. (Fonctionne uniquement à une extrémité) Inverser est également possible.

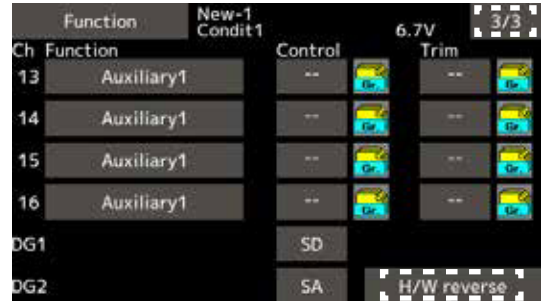
Mode centre: le changement maximum près du centre par le Sub-trim (Ne change pas à la fin de la course du manche)

La fonction du moteur est utilisé lors de la commutation du moteur ON / OFF (surtout pour les motoplaneurs). Pour la plupart avion EP, l'accélérateur peut être laissé tel quel lors du contrôle du manche des gaz. Cela signifie que les différentes fonctions liées aux gaz sont utilisables par le contrôle moteur.

H/W inversion

Cette fonction inverse le signal de fonctionnement des manches, des interrs, des trims, et des boutons.

Remarque: Ce paramètre inverse le signal de fonctionnement réel, mais ne modifie pas l'affichage des indicateurs sur l'écran. Utilisez le mode Normal tant qu'il n'y a pas de raison particulière à utiliser le mode reverse.



Tapez sur la voie à inverser

tapez sur "Yes"
→ H/W inverse

? Sure ?

Yes

No



Fail safe

Définit la position de fonctionnement des servos lorsque les signaux de l'émetteur ne peuvent plus être reçus ou lorsque la tension de la batterie du récepteur trop basse.

La fonction Fail Safe est utilisée pour mettre en place des positions où les servos vont se déplacer dans le cas d'interférences radio. Définit la position d'un servo lorsque les signaux sont perdus et lorsque la tension de la batterie du récepteur devient faible.

Vous pouvez définir deux positions pour chaque voie: Le servo maintient sa dernière position commandée, où chaque servo se déplace vers une position prédéterminée. Vous pouvez choisir un autre mode pour chaque voie.

Le système de la T18SZ vous fournit également une fonction de surveillance de batterie qui vous avertit lorsque la batterie du récepteur ne dispose que peu de puissance restante. Dans ce cas, chaque servo est déplacé vers la position de sécurité définie. La sécurité intégrée de la batterie peut être désactivée en actionnant une commande prédéfinie sur l'émetteur (par défaut est l'accélérateur). Ne pas continuer à voler, atterrir dès que possible. Rappelez-vous, si le contrôle prédéfinie passait brutalement à une position que vous ne commandait pas, c'est le crash assuré.

Ne pas continuer à voler, atterrir dès que possible.

⚠ Attention

❗ Pour plus de sécurité, toujours régler les fonctions Fail Safe.

■ Surtout régler le fail safe de la voie des gaz afin que le servo se mette au ralenti pour les avions et mi gaz du vol stationnaire des hélicoptères. Le crash du modèle est inévitable lorsque des ondes ne peuvent pas être reçues en raison d'interférences, etc., cela devient très dangereux.

■ Si le fail safe est remis à zéro par le mouvement de la manette des gaz, le fail safe peut être confondu comme un mauvais fonctionnement du moteur et sera remis à zéro et le modèle continuera à voler. Si vous avez des doutes, atterrir immédiatement.

- Appuyez sur [Fail safe] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison →

Fail safe		New-1 Condit1	6.7V		1/3
Ch	Function	Mode	B.F/S	F/S-POS	Release battery F/S
1	Aileron	Hold	OFF	+0	
2	Elevator	Hold	OFF	+0	--
3	Throttle	Hold	OFF	+0	
4	Rudder	Hold	OFF	+0	
5	Gear	Hold	OFF	+0	
6	Air brake	Hold	OFF	+0	

Réglage du fail safe

Décidez quelles voies vous voulez préréglées, et celles qui vous voulez maintenir en leur dernière position. Pour sélectionner le mode fail safe, utilisez le bouton F / S. Ce bouton permet de basculer entre les deux modes. (Hold, F / S)

Réglage mode F/S:

1. Appuyez sur le bouton F / S de la voie que vous souhaitez régler, puis réglez sur le mode [F / S].
2. Maintenez le manche, ou autre commande correspondant à la position que vous voulez régler le servo lorsque la fonction Fail safe est activé, et appuyez sur la touche F/S. Cette position est affichée en pourcentage.

*When you want to return that channel to the Hold mode, tap the [F/S] button again.

Réglage du Fail safe batterie

Pour sélectionner le mode F/S, appuyez sur [B.F / S]. Chaque fois que le bouton est appuyé, il permet de basculer entre [OFF] et [BF / S].

Réglage fail safe batterie:

1. Appuyez sur le bouton [BF / S] de la voie désirée
2. Maintenez le manche correspondant, VR, curseur, ou autre contrôle dans la position que vous voulez que le servo reste lors de défaillance de la batterie, et appuyez sur F/S. Cette position est affichée en pourcentage.

*Lorsque vous voulez mettre la voie sur OFF, appuyez à nouveau sur le bouton [BF / S].

Désactiver la fonction F/S de batterie

Cette fonction libère la commande prédéfinie de sa position après l'indication que la batterie de votre récepteur est faible.

1. Entrez dans l'écran de réglage en appuyant sur le bouton désactivation de la batterie F / S. Maintenant, vous pouvez choisir si le déplacement de la manette des gaz réinitialise l'état, ou sélectionnez un manche pour le désactiver. Pour définir une position de l'accélérateur souhaité, déplacer la manette des gaz au point à laquelle vous souhaitez que le BF / S soit libéré.



Type de système

Réglage mode système et liaison récepteur

Sélection type de système

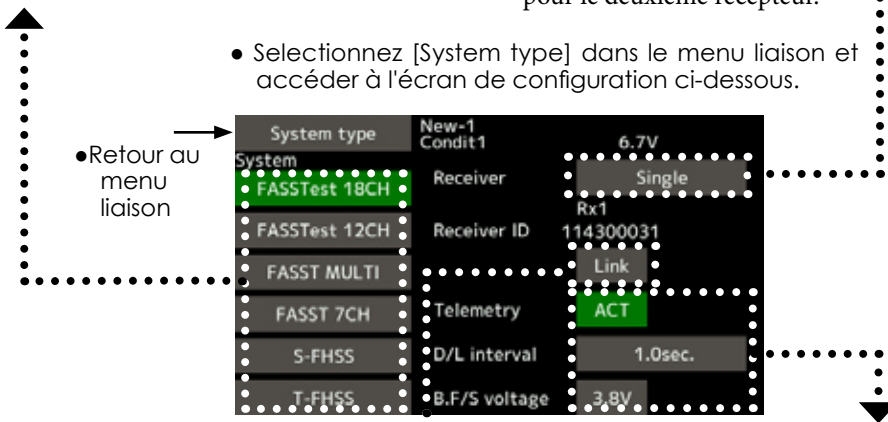
La T18SZ est en 2,4 GHz seulement. Le système peut être changé parmi 6 choix: FASSTest 18CH, 12CH FASSTest, FASST MULTI, FASST 7CH, T-FHSS, S-FHSS. Le FASSTest18CH et FASSTest12CH peut être choisi avec R7008SB. La méthode de sélection est à la page suivante.

- * Si vous changez le type de système, d'autres données du modèle ne sont pas remis à zéro.
- * Après tout changement, testez le modèle et vérifiez entièrement la direction des commandes.
- * Les servos analogiques ne peuvent pas être utilisés avec la R7008SB dans le mode FASSTest 12CH.

Double fonction de récepteur (seulement FASSTest 18CH / Mode T-FHSS)

Deux récepteurs peuvent être liés à la T18SZ. Deux récepteurs sont reconnus individuellement par des numéros d'identification. Par exemple, dans R7008SB, la fonction de réglage de sortie est utilisé, en mettant le premier en tant que "1-8CH", et le second de "9-16", deux ensembles de récepteurs peuvent être utilisés comme un ensemble dans le modèle, vous permettant 16 canaux. Un F/S de tension séparée peut être réglé pour chaque récepteur.

Cependant, la télémétrie ne peut pas être utilisée pour le deuxième récepteur.

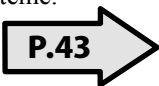


Liaison récepteur

Le récepteur ne sera contrôlé (sans être affecté à d'autres émetteurs) par l'émetteur, qu'il est lié. Lors de l'utilisation d'un récepteur autre que celui acheté comme un ensemble, la liaison est nécessaire.

En outre, une nouvelle liaison est requis lorsqu'un nouveau modèle est ajouté, et le changement de type de système.

Méthode de liaison



Cas lorsqu'une liaison est nécessaire:

- Lors de l'utilisation d'un récepteur autre que le réglage initial.
- Lorsque le système de communication a été changé. (FASSTest18CH↔FASSTest12CH etc.)
- Quand un nouveau modèle a été créé par la sélection du modèle.

Fonction de télémétrie (mode FASSTest / T-FHSS seulement)

Pour utiliser la fonction de télémétrie, réglez "Télémétrie" sur "ACT".

DL Intervalle (mode FASSTest / T-FHSS seulement)

Quand une fonction de télémétrie est activée, l'intervalle de réception des données du capteur peut être modifié.

Si un intervalle de DL est augmentée, la réponse de l'affichage de données du capteur devient plus lent, mais la réponse du manche s'activera.

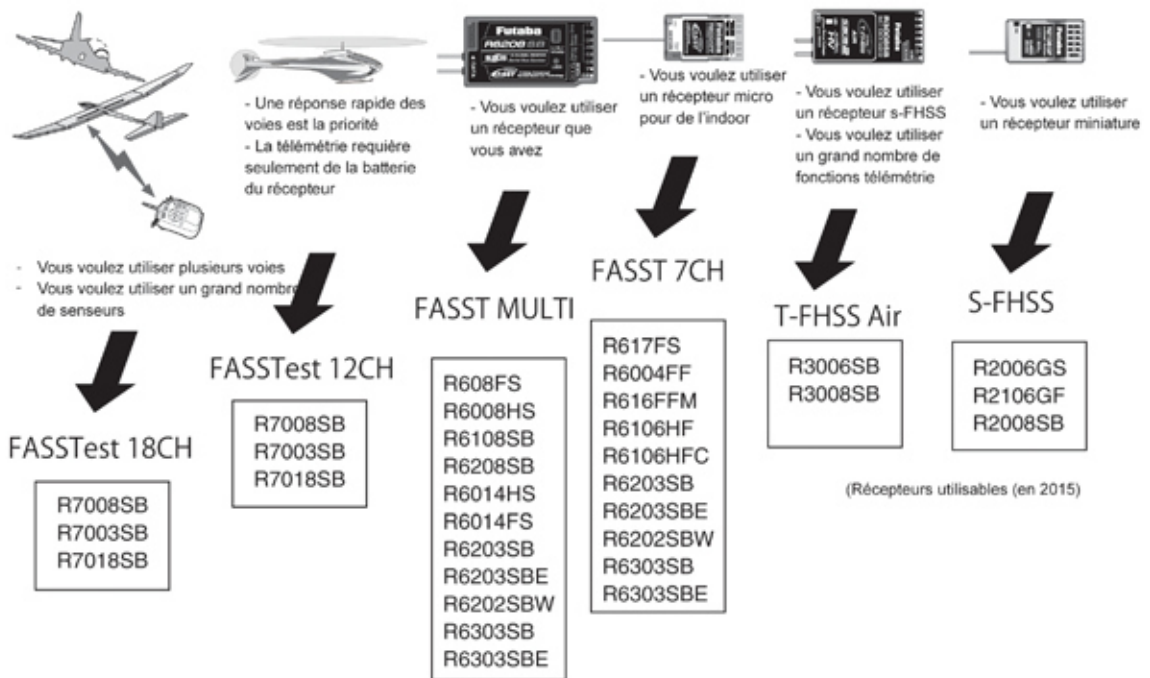
Configuration tension fail safe batterie (mode FASSTest / T-FHSS seulement)

La tension du fail-safe activé, peut être réglé lorsque vous liez. (3.5-8.4V) Le récepteur mémorise le réglage.

Comme la consommation de la batterie peut varier avec différentes conditions et modèles, veuillez à régler la limite de consommation souhaitée.



Exemples pour choisir un type de système



Type système

- **FASSTest 18CH** --- Mode système FASSTest. Applicable à l'unité de capteur de télémétrie. Jusqu'à 18 voies (linéaire 16 + ON / ARRET2) peuvent être utilisées.
- **FASSTest 12CH** --- Mode système FASSTest. Applicable avec affichage de la tension du récepteur. Jusqu'à 12 voies (linear10 + ON / ARRET2). Capteur de télémétrie ne peut pas être utilisé, mais la vitesse de réponse est plus rapide que celle d'un mode de 18CH.
 - Les servos analogiques ne peuvent pas être utilisés avec le mode R7008SB avec le FASSTest 12CH.
- **FASST MULTI** --- FASST-MULTI mode système. Jusqu'à 18 voies (linéaire 16 + ON / ARRET2) peuvent être utilisées.
- **FASST 7CH** --- FASST-7CH mode système. Jusqu'à 7 voies peuvent être utilisés
- **T-FHSS Air** --- T-FHSS mode système. Applicable à l'unité de capteur de télémétrie. Jusqu'à 18 voies (linéaire 16 + ON / ARRET2) peuvent être utilisées.
- **S-FHSS** --- S-FHSS mode système. Jusqu'à 8 voies peuvent être utilisées.



Réglage T1-T6 (Trim)

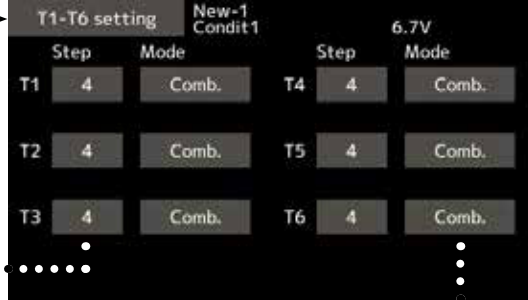
Réglage trims digitaux

Cette fonction ajuste les étapes de contrôle et de mode de fonctionnement (T1-T6.) du trim numérique.

des trims peut être couplé entre toutes les conditions sélectionnées.

Lorsque les conditions de vol sont définies, l'opération

- Sélectionnez [T1-T6 setting] dans le menu de liaison et appeler l'écran de configuration ci-dessous.
- Retour au menu liaison



Réglage des étapes

1. L'étape sur l'écran pour le mode d'entrée de données. Réglez la valeur de l'étape de commande en appuyant sur le bouton "▲▲" "▲" "▼" "▼▼".

Valeur initiale: 4

Plage de réglage: 1 ~ 200

(Lorsque la valeur est prélevée, la quantité d'étapes est remise à la valeur initiale.)

*Lorsque la valeur est grande, le changement par étape devient plus grand.

Sélection de mode indépendante / combinaison

[Comb.]: Mode. Les données de trim sont reflétées à toutes les conditions de vol.

[Separ.]: Mode séparé. Réglage assiette pour chaque condition de vol.



Coupure gaz

Arrête le moteur en toute sécurité et facilement.

Coupure des gaz fournit un moyen facile d'arrêter le moteur, en intervenant sur un inter avec la manette des gaz au ralenti. L'action est non fonctionnel à haut régime. L'emplacement et la direction de l'interrupteur doivent être choisis, comme il est par défaut "-".

- Appuyez sur [Throttle cut] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison →

Tapez pour changer INH à OFF ou ON ACT

Ceci est la position de l'accélérateur. En tapant sur cette touches la valeur à l'écran. Réglez la position d'arrêt du moteur.

En tapant vers le haut de l'écran de sélection. Sélectionnez le commutateur de coupure et la direction ON-OFF.

Ceci indique la position actuelle de la manette des gaz. Throttle Cut ne fonctionne que si la manette des gaz est plus que 1/3 au ralenti

La ligne jaune est la position de coupure. Lorsque l'inter est actionnée sur ON, le boisseau se déplace à cette position.

Réglage de coupure de gaz

1. Appuyez sur le bouton "INH".
2. Réglage du commutateur :

Appuyez sur le bouton - pour appeler l'écran <Hardware sélect>, puis sélectionnez l'interrupteur et sa direction ON "".

(Pour obtenir une description détaillée de la méthode de sélection, voir [méthode de sélection de Switch] de ce manuel.)

3. Réglage de la coupure des gaz:

Appuyez sur le bouton de position de coupure. Entrées de valeur apparaissent sur l'écran.

Utilisez ces boutons pour ajuster le taux de position de coupure.

- Valeur initiale: 17%

- Réglage des plages: (basse) 0%~50% (Médium)

*Avec la manette des gaz au ralenti, régler la vitesse jusqu'à ce que le moteur se coupe systématiquement.

Pour quitter le réglage, appuyez sur le bouton [Throttle cut].



Idle down

Diminue la vitesse de ralenti du moteur.

La fonction Idle down abaisse le fonctionnement du ralenti par un interrupteur avec le manche de gaz au ralenti. L'action est non fonctionnel à haut régime. L'emplacement et la direction de l'interrupteur doivent être choisis, comme il est par défaut "-".

- Sélectionnez [Idle down] dans le menu de liaison et appelez l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Tapez pour changer INH /OFF à ON / ACT.

Ceci est la position du boisseau au ralenti. En tapant sur cette touches à l'écran. Réglez le maximum de la position lente.

Plage:
(↑) -100 ~ +100 (↓)
Pressez et maintenez et la valeur revient à 0

En tapant vers le haut de l'écran de sélection. Sélectionnez le commutateur de l'idle down et la direction ON-OFF.

Ceci est la barre de position actuelle de la manette des gaz. Throttle Cut ne fonctionne que si la manette des gaz est plus que mi-chemin du ralenti

Réglage Idle down

1. Appuyez sur "INH" pour activer la fonction idle down

2. Le commutateur de fonction:

Appuyez sur - pour appeler <Hardware sélect> écran, puis sélectionnez l'interrupteur et sa direction ON "".

(Pour obtenir une description détaillée de la méthode de sélection, voir [méthode de sélection de Switch] de ce manuel.)

3. Offset de réglage de la fréquence:

Appuyez sur le bouton de taux de réglage. Touches de valeur apparaissent sur l'écran.

Utilisez ces boutons pour ajuster le taux de réglage.

- Valeur initiale: 0%
- Plage de réglage: -100% ~ 100%
- * (-) devient ralenti jusqu'à.

Pour quitter le réglage, appuyez sur le bouton [Idle bas].



Plateau

Limite la course du plateau oscillant dans une fourchette établie pour éviter d'endommager les tringleries. (Hélicoptère seulement)

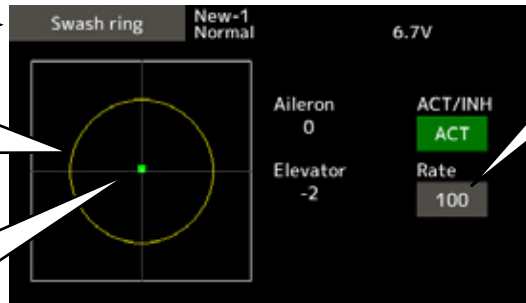
Cette fonction limite la course du plateau cyclique pour éviter d'endommager les tringleries lorsque les commandes sont utilisées. Il est utile pour le réglage 3D.

- Tapez sur [Swash ring] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison →

L'affichage de la plage de mouvement montre les commandes .

Le marqueur représente la position du manche.



Réglage de la fonction "ACT" affichera le plateau et [tzux] en pourcentage.

Réglage du plateau

1. Appuyez sur le bouton du plateau dans le menu de liaison.
 2. pressez le bouton ACT / INH pour l'activer.
- * Le moniteur montre les valeurs actuelles et la limite varie par le cercle jaune.
3. Ajustez le taux maximal bas du plateau cyclique.
- * Le mouvement oscillant est limitée dans le cercle.

Plage de réglage: 50 - 200%.



Plateau cyclique

Fonction de correction de la timonerie du plateau cyclique. (hélicoptère seulement, à l'exception du type H-1)

Le neutre

Aux tringleries, si le palonnier écarte la position perpendiculaire au neutre, les fonctions de compensation de ce menu ne peuvent pas compenser efficacement. Pour corriger cette utilisation de la fonction de point neutre. Cela va déplacer le point des servos neutre à la position perpendiculaire réelle. Cependant, cet ajustement ne modifie que le point des fonctions de compensation de l'axe dans ce menu, et ne modifie pas la position neutre d'autres fonctions.

Plateau AFR

La fonction Swash AFR réduit / augmente / inverse le taux (course) des fonctions aileron, profondeur et pas collectif, en ajustant ou inversant le mouvement de tous les servos impliqués dans cette fonction, uniquement lorsque vous utilisez cette fonction.

Taux mixage

Ce mixage de compensation est utilisé pour corriger la tendance du plateau cyclique pour chaque ordre donné. Le mixage de compensation suivant est possible; PIT à AIL, PIT à Prof, AIL Pit, Prof à AIL et prof à l'IPP (mode HR3.) Il permet de régler le plateau pour un fonctionnement correct pour chaque commande en utilisant le mixage de compensation correspondant.

Compensation de liaison

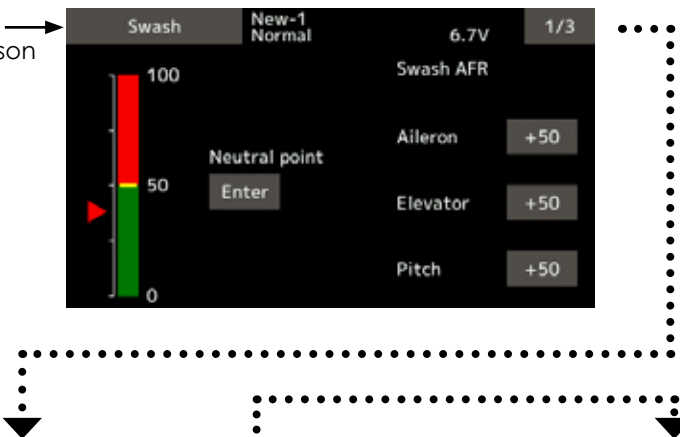
Ce mixage de compensation est utilisé pour corriger la tendance du plateau à du tangage à faible et grande hauteur.

Vitesse de compensation

Cette fonction est utilisée pour annuler la réaction qui est généré par la différence de fonctionnement de chaque servo lorsque le plateau se déplace.

- Sélectionnez [Swash] dans le menu de liaison et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison



Swash		New-1 Normal		6.7V		2/3	
Mixing rate							
	←↑	↓→					
PIT→AIL	100	100					
PIT→ELE	100	100					
AIL→PIT	100	100					
ELE→AIL	50	50					
ELE→PIT	50	50					

Swash		New-1 Normal		6.7V		3/3	
Linkage compensation							
Function	Direction	←↑	↓→				
Aileron	+	0	0				
Elevator	+	0	0				
Speed compensation		0					



Réglage du point neutre

- * Devient le point de référence de compensation.
 - * Réglage du palonnier de sorte que la position du point neutre soit proche de la position de 50% rend le mixage faible
 - 1. Tenez le palonnier à angle droit de la tringlerie, puis appuyez sur la touche [Entrée] et lire le point neutre réelle.
 - * Le point neutre est affiché sur l'écran.
- Après la lecture de ce point neutre, utiliser d'autres fonctions de compensation.
- Pour quitter le réglage, appuyez sur le bouton [Swash].

Réglage du plateau AFR

- Régler de manière à ce que le montant soit obtenu par les commandes d'aileron, profondeur, et le pas.
1. Appuyez sur le bouton du taux d'AFR à régler. Touches de valeur apparaissent sur l'écran.
 2. Utilisez les touches d'entrée de valeur pour ajuster le taux d'AFR.
- Valeur initiale: + 50%
- Plage de réglage: -100% ~ + 100%
- + ou - la direction de fonctionnement.
- Pour quitter le réglage, appuyez sur le bouton [Swash].

Réglage du taux de mixage

- HR-3 est pris à titre d'exemple. Le mixage appliqué dans d'autres modes est différent, mais la procédure de réglage est la même.
1. Mettre la manette des gaz au point neutre. Ajuster la longueur de la tringlerie de sorte que le plateau soit horizontal.
 - * Un peu de réglage en utilisant les trims devrait être nécessaire.
 - * Réglez de sorte que le fonctionnement de hauteur lorsque la courbe de hauteur est droite soit au maxi.
 2. Réglez AIL->PIT donc il n'y a pas d'interférence dans le sens de montée ou de tangage lorsque le manche des ailerons est déplacé vers la gauche ou la droite.
 - * Réglez les côtés gauche et droit séparément.
 3. Ajustez > AIL et > PIT non donc pas d'interférence dans le sens de l'aileron ou de hauteur lorsque le manche de profondeur est déplacé vers le haut et vers le bas.
 - * Réglez le haut et le bas séparément.
 4. Réglez PIT> AIL et PIT> ELE alors que le plateau soit horizontal lorsque la manette des gaz est réglée au maximum ralenti et à plein régime.
 - *Ajuster les côtés séparément.

Pour terminer le réglage, appuyez sur le bouton [Swash].

Réglage de correction de tringlerie

- * Réglez la compensation des tringleries après le réglage de la vitesse de mixage.
 - * Cette fonction compense la profondeur du fonctionnement des ailerons ou des interférences de l'aileron par le fonctionnement de la profondeur à faible ou fort taux de pas collectif (HR3, etc.).
 - 1. Mettre la manette des gaz à la position ralenti. Déplacez le manche des ailerons à gauche et à droite et ajuster le montant de la compensation des ailerons de sorte que l'ingérence dans la direction de la profondeur ou du pas à ce moment soit minime.
 - * Les côtés gauche et droit peuvent être réglés séparément.
 - * Si le problème augmente lorsque le taux de compensation est augmenté, assurez la direction de compensation "-".
 - 2. Réglez la valeur de correction de la profondeur, alors que l'ingérence dans le sens de l'aileron ou de la hauteur lorsque le manche de profondeur a est déplacé de haut en bas au minimum.
 - 3. Effectuer les corrections aux ailerons et la profondeur avec la manette des gaz plein régime
- Pour terminer le réglage, appuyez sur le bouton [Swash].

Réglage vitesse de compensation

1. Régler la manette des gaz en position neutre. Déplacez le manche de profondeur rapidement et régler le taux de la compensation de vitesse de sorte que l'ingérence dans la direction soit minime.
- Pour quitter le réglage, appuyez sur le bouton [Swash].

Notes:

Si la tringlerie n'est pas bonne, une compensation correcte ne sera pas appliquée. Corriger avant de continuer. L'angle d'inclinaison change après tout réglage. Réinitialiser l'angle de tangage lorsque vous voler réellement après le traitement de compensation.



Alarme de manche

Une alarme (bip) peut être activée à une position du manche des gaz spécifiée.

- La fonction d'alarme ON / OFF peut être réglée par un inter

•Retour au menu liaison

Stick alarm New-1 Normal 6.7V 100 50 0

ACT/INH INH

Position 50

Switch --

Pressez pour activer ou désactiver.

Si la manette des gaz atteint la ligne jaune, une alarme retentit.

Ceci est la barre d'affichage de la position actuelle du manche

En tapant sur ce bouton sélectionnez la direction de l'interrupteur ON-OFF si en désactivant la fonction ON-OFF par interrupteur.

C'est la position d'alarme du manche des gaz. Poussez le manche à la position désirée et appuyez sur la valeur.

Taux:
(bas) 0 ~ 100 (Haut)



Chronomètre

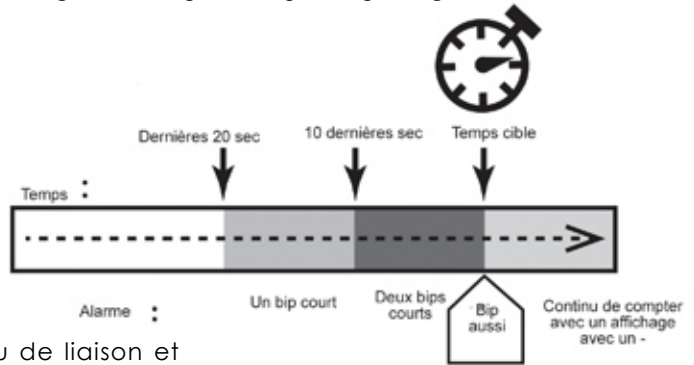
Réglage chronomètre

La fonction chronomètre peut être réglée pour une durée souhaitée, le temps de fonctionnement du moteur, pour les compétitions, etc. Deux compteurs indépendants sont fournis. Les minuteriers sont stockés indépendamment avec chaque modèle, ce qui signifie que lorsque vous basculez entre les configurations de modèle, la minuterie associée avec le nouveau modèle est mis en place automatiquement.

Les compteurs peuvent être configurés pour démarrer et stopper à partir d'un inter ou un manche. Vous pouvez définir la direction de ON et OFF librement. Chaque minuterie a une capacité jusqu'à 59 minutes et 59 secondes.

Chaque minuterie peut être réglée en compte à rebours ou compter jusqu'à un temps défini.

Si un temps est défini et la minuterie atteint l'heure, un signal sonore pour chaque temps est générée.



- Sélectionnez [Timer] dans le menu de liaison et appelez l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison

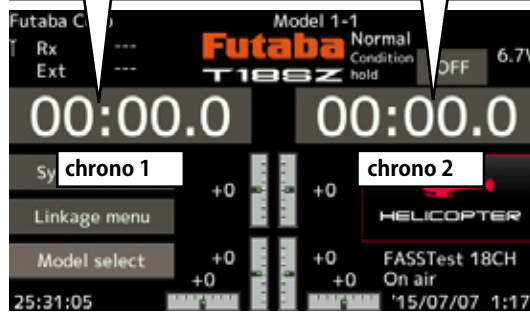


Alarme écoulée: Minute par minute à partir de 00h00
Reste: Minute par minute alarme compte à rebours à partir d'un moment désigné

[Inhibit] → [Type1-4]
 Si programmée comme ça, une fonction de vibration va travailler.

OFF: Mise hors tension permet de réinitialiser la minuterie.
 ON: Minuterie précédente est mis en mémoire et redémarre à partir du point d'arrêt.

[Start/Stop] → Ecran d'accueil
 Si la minuterie d'accueil est pressée, Une minuterie effectuée start/stop directement avec un écran d'accueil.
Appuyez et en maintenez l'affichage de la minuterie pour réinitialiser le chrono



Sélection chrono ou compte à rebours

1. Appuyez sur le bouton Mode et sélectionnez le type de minuterie.
 2. minuterie réglage de l'heure.
- Appuyez sur le bouton minutes ou secondes Mode. Touches d'entrée de valeur apparaissent sur l'écran.
- Utilisez ces boutons pour régler le temps de la minuterie.

Réglage de l'inter démarrage /arrêt/réinitialisation

1. Appuyez sur le bouton Start / Stop / Reset («-») pour appeler le <Switch> à l'écran, puis sélectionnez l'interrupteur et sa direction ON.
- (Pour obtenir une description détaillée de la méthode de sélection, voir [méthode de sélection de Switch] sur ce manuel.



Nom de fonctions

Nom de la fonction peut être modifié

Le nom des fonctions (auxiliaire 1-8) peut être changé pour le nom complet (10 caractères) ou pour le nom abrégé (4 caractères).

- Tapez [Function name] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison



Changement du nom de la fonction

1. Sélectionnez [function name] du menu de liaison.
2. L'écran de configuration du nom de fonction est affiché.
3. Lorsque la fonction dont le nom doit être changé est sélectionnée, un écran de modification est affiché.
4. Sélectionnez la fonction à renommer et sélectionnez [Renommer] et touchez l'écran.

l'écran de configuration. Pour 4 caractères, entrer le nom de la fonction.



Un écran d'entrée de caractère est affiché. Saisissez le nom de la fonction.

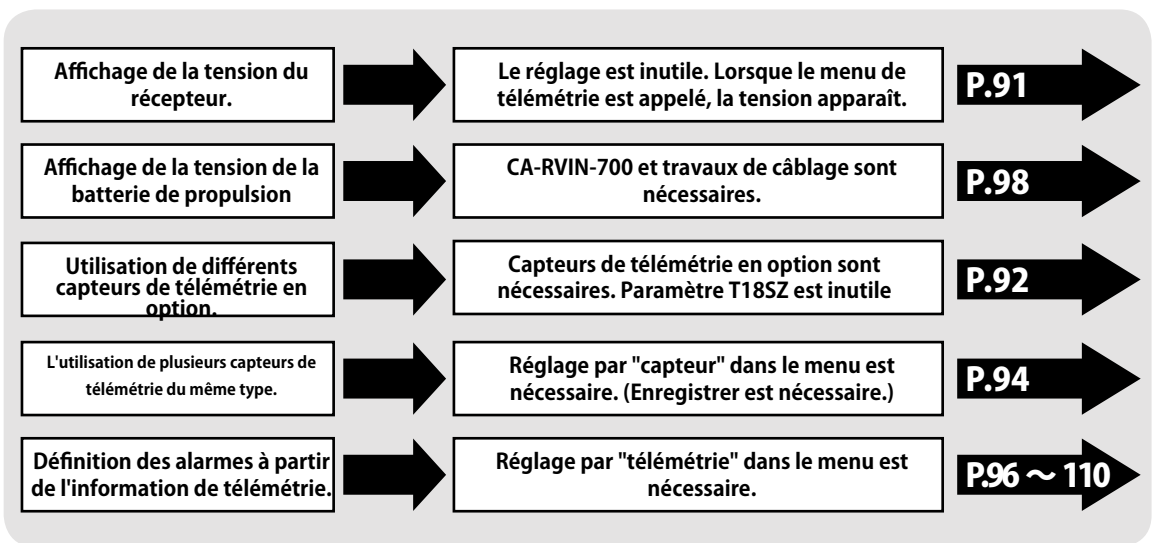
5. Lorsque [Réinitialiser] est sélectionné et l'écran maintenue enfoncée, le nom de la fonction est mis à son état initial.
6. Le nom de la fonction peut être visualisée en 10 caractères ou 4 caractères, en fonction de



Télémétrie

Cet écran affiche et définit les diverses informations du récepteur. Une alarme et des vibrations peuvent être générées en fonction de l'information. Par exemple, une chute de la tension de la batterie du récepteur peut être signalée par une alarme.

- Cette fonction peut être utilisée uniquement dans le mode FASSTest 18CH et le mode T-FHSS. Le mode FASST / S-FHSS ne peut pas utiliser la télémétrie.
- Le mode FASSTest 12CH. Applicable avec affichage de la tension du récepteur.
- Les capteurs télémétriques vendus séparément peuvent être montés dans l'avion pour afficher une variété d'informations. (Tension du récepteur ne nécessite pas de capteur).
- La fonction de télémétrie ne peut pas être utilisée si le mode des paramètres de télémétrie n'est pas activé.
- T-FHSS: Lorsque 2 récepteurs sont utilisés avec un émetteur, la fonction de télémétrie ne peut pas être utilisée.
- Si l'émetteur et le récepteur sont liés, mais l'ID du récepteur pas enregistré dans la mémoire de l'émetteur, la fonction de télémétrie ne peut pas être utilisée.
- Eteindre le récepteur après usage va provoquer une perte des données de télémétrie juste avant que cela soit affiché.



Affichage des données de télémétrie

< Ecran home >

Récepteur → Emetteur. La réception du signal provenant du récepteur à l'émetteur est représentée. Cela n'a aucune incidence vol.

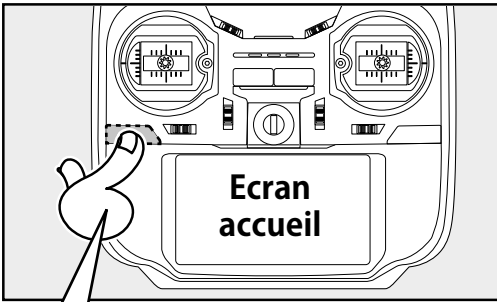
Tension du récepteur et l'affichage de la tension Ext



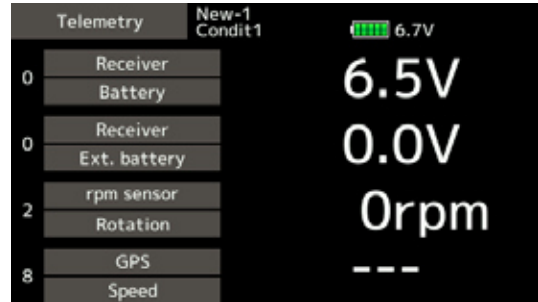
⚠ Prudence

❗ Ne pas regarder ou fixer l'écran en vol.

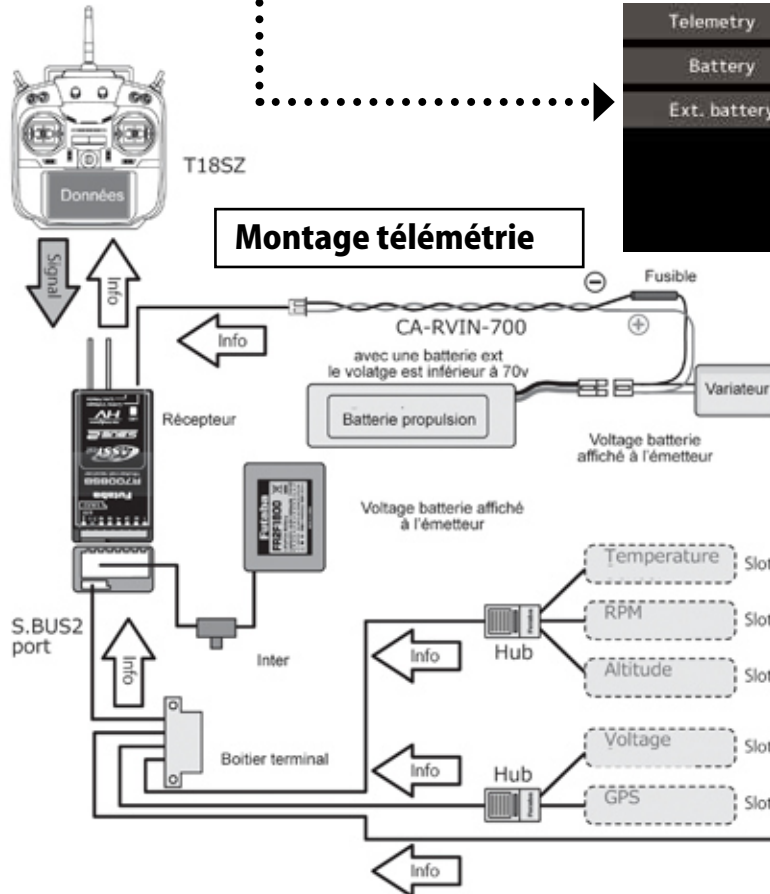
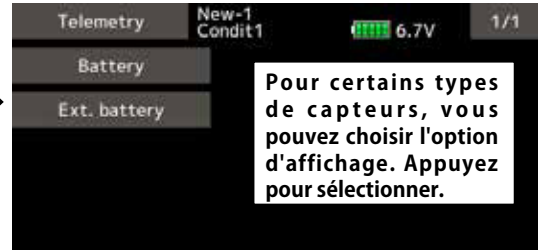
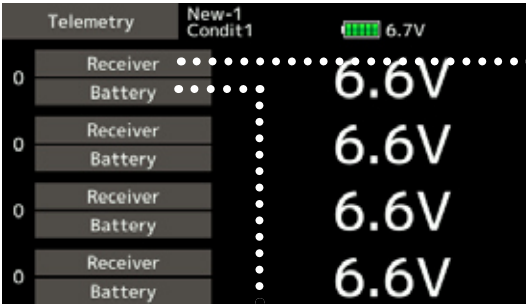
- Perdre de vue l'avion pendant le vol est très dangereux.
- Lorsque vous souhaitez vérifier les informations pendant le vol, appeler l'écran de télémétrie avant le vol et faites vérifier l'écran par quelqu'un d'autre que l'opérateur.



HOME/EXIT est pressé



4 des données de télémétrie est affiché



Montage télémétrie



Senseur

Réglage des diverses capteurs télémétriques

Cet écran enregistre les capteurs de télémétrie utilisés avec l'émetteur. Lorsque seulement un certain type de capteur est utilisé, ce réglage est inutile et le capteur peut être utilisé simplement en le connectant au port S.Bus2 de l'émetteur.

Lorsque vous utilisez 2 ou plus du même type de capteurs, ils doivent être enregistrés ici.

- Appuyez sur [capteur] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

[Qu'est-ce qu'un slot?]

Les servos sont classés par voie, mais les capteurs en unités appelées "slot". Il existe des slots de 1 à 31.

Capteurs d'altitude, capteurs GPS et autres capteurs de données peuvent utiliser plusieurs slots.

L'utilisation d'un capteur qui utilise deux ou plusieurs slots, le nombre requis de slot est attribué automatiquement par la mise en place d'un slot de départ.

Lorsque deux ou plus du même genre de capteurs sont utilisés, les capteurs eux-mêmes doivent attribuer des slots inutilisés et mémoriser ce slot.

Sensor	New-1 Condit1 ID	6.7V Sensor type	1/3 ID
1 Temperature	0	7	
2 rpm sensor	0	8 GPS	0
3 Altitude	0	9	
4 Altitude	10		
5 Altitude	11		
6 Voltage	0	12	

Sensor	New-1 Condit1 ID	6.7V Sensor type	2/3 ID
13		19	
14		20	
15		21	
16		22	
17		23	
18		24	

numero slot slot enregistré

ID: Utilisation multiple de capteurs du même type nécessite une ID d'entrée. Exploiter ce qui permettra pour la saisie manuelle, mais voir la page suivante sur la façon d'effectuer des auto-inscriptions par l'enregistrement du capteur.

Appuyez sur le slot pour afficher le capteur qui peut être utilisé en départ. Pressez pour enregistrer le capteur.

Cette affichage est quand aucun capteur n'est inscrit dans un slot. Exploiter le slot et en sélectionnant "-----" effacera tout ce qu'il y a été enregistrée, libérant la place.

- Comme le montre le tableau ci-dessous, un altimètre nécessite 3 emplacements et un capteur GPS nécessite 8 emplacements. En outre, les slots GPS (SBS-01G) sont 8, 16, et 24.

< Slots assignables >

* Altimètre, GPS, et autres capteurs qui affichent une grande quantité de données nécessite plusieurs slots.
 * Selon le type de capteur, les numéros d'emplacement qui peuvent être alloués peuvent être limitées.

Senseurs	Nombre requis de slots	Le nombre qui peut être utilisé comme slot d'entrée	zone
TEMP (SBS-01T/TE)	1slot	1-31	Mondial
RPM (SBS01RM/RO/RB)	1slot	1-31	
Voltage (SBS-01V)	2slot	1, 2, 3, 4, 5, 6, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30	
Altitude (SBS-01A)	3slot	1, 2, 3, 4, 5, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 24, 25, 26, 27, 28, 29	
S.BUS senseur (SBS-01S)	6slot	1, 2, 8, 9, 10, 16, 17, 18, 24, 25, 26	
GPS(SBS-01G)	8slot	8, 16, 24	
TEMP125-F1713	1slot	1-31	Europe
VARIO-F1712	2slot	1, 2, 3, 4, 5, 6, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30	
VARIO-F1672	2slot	1, 2, 3, 4, 5, 6, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30	
CURR-F1678	3slot	1, 2, 3, 4, 5, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 24, 25, 26, 27, 28, 29	
GPS-F1675	8slot	8, 16, 24	

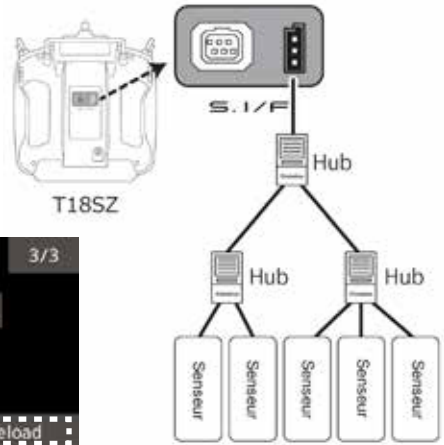
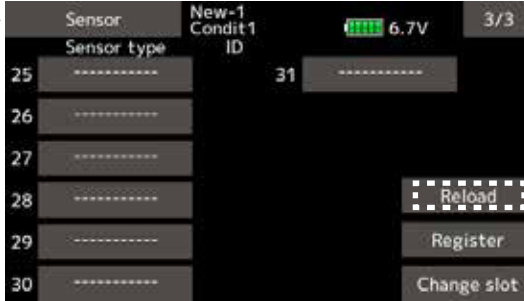


Senseur : Recharger Cette page est définie pour l'utilisation de plusieurs capteurs de télémétrie du même type.

Lorsque vous utilisez plusieurs capteurs du même type, ils doivent être enregistrés dans l'émetteur. Connectez tous les capteurs à être utilisés à la T18SZ comme indiqué dans la figure de droite et les enregistrer par la procédure suivante. L'ID de chaque capteur est inscrit dans l'émetteur.

- Appeler page 3/3 depuis le menu [Sensor]

- Retour au menu liaison



*Il est pas nécessaire de procéder à la connexion multiple de la batterie comme sur une T18MZ / T14SG.

La lecture de tous les capteurs à utiliser

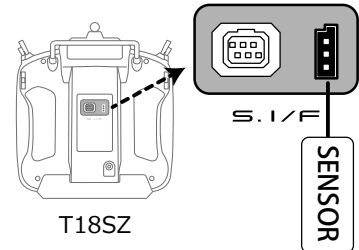
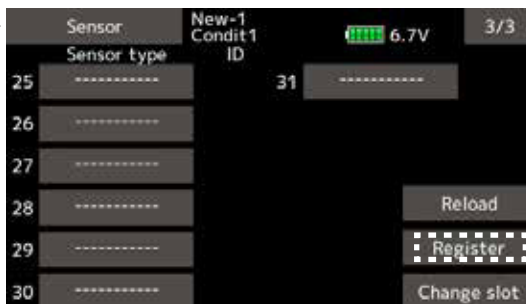
1. Connectez le capteur à la T18SZ comme indiqué dans la figure ci-dessus.
 2. Appuyez sur "Reload" page 3/3 de l'écran [capteur].
 3. Appuyez sur "Reload".
- Tous les capteurs sont enregistrés et peuvent être utilisés.

Senseur : Enregistrer Cette page est définie pour l'utilisation de plusieurs capteurs de télémétrie du même type..

Cette fonction permet d'enregistrer un capteur supplémentaire. Raccordez le capteur comme indiqué dans la figure de droite et l'enregistrer par la procédure suivante. L'ID de capteur est inscrite dans l'émetteur.

- Appeler page 3/3 depuis le menu [Sensor].

- Retour au menu liaison



*Il est pas nécessaire de procéder à la connexion multiple de la batterie comme sur une T18MZ / T14SG.

Enregistrement de capteurs supplémentaires

1. Connectez le capteur à la T18SZ comme sur la figure ci-dessus.
2. Appuyez sur «Register» à la page 3/3 de l'écran <Sensor> .
3. Le capteur est enregistré et peut être utilisé.

*Lorsque le nombre d'emplacements nécessaires dans l'enregistrement est insuffisant, une erreur est affichée et l'enregistrement ne peut être effectué. Désactiver les slots inutilisés ou effectuer la recharge suivante.



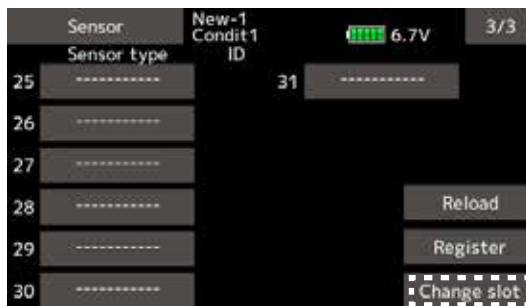
Senseur : Changement de slot

Cette page est définie pour l'utilisation de plusieurs capteurs de télémétrie du même type.

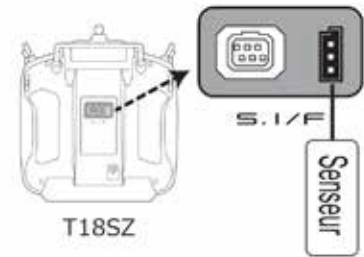
Cette procédure modifie le numéro de slot d'un capteur enregistré.

- Appelez page 3/3 depuis l'écran [Sensor]

- Retour au menu liaison



- Tapez sur [Change slot] pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.



*Il est pas nécessaire de procéder à la connexion multiple de la batterie comme sur une T18MZ /

Changement de slot de capteur

1. Connectez le capteur à la T18SZ .
2. Appuyez sur le "change slot» page 3/3 de l'écran <Sensor>.
3. Appuyez sur le "read".
4. Un écran de détails sur les capteurs apparaît.
5. Le slot de démarrage actuel est affiché. Pour modifier un emplacement de départ, appuyez sur + ou - , (ne peut être réglé à un slot qui ne peut être attribué comme la table.)
6. Appuyez sur "Write".

*Pour certains émetteurs (par exemple, T6K), lorsque le slot d'entrée d'un capteur est changé, le capteur ne peut pas être utilisé.

⚠ Attention

⊘ Ne pas déconnecter l'alimentation de l'émetteur alors que les données de capteur sont en sauvegarde.

- Capteur de sauvegarde des données sera perdu, résultant en un dysfonctionnement.



Télémétrie

Affichage des données du récepteur

Cet écran affiche votre choix des données provenant du récepteur.

Des alarmes peuvent également être activées sur les données. Par exemple, si la tension du récepteur diminue, l'utilisateur peut être averti par une alarme (et vibration).

- Pressez [Telemetry] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.
- Retour au menu liaison

Appuyez sur le bouton de la page pour passer à la page suivante. (Le nombre de pages change avec le numéro d'enregistrement du capteur.)

Divers données de télémétrie

Début numéro slot

Choisir le capteur requis et pressez

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

Affichage des senseurs

Les senseurs par défaut ne peuvent être utilisés par le raccordement des capteurs au récepteur. Pour l'affichage d'autres capteurs ou utiliser le même type de capteurs dans plusieurs cas, soit les enregistrer via l'option "Sensor" dans le menu de Liaison ou affecter les capteurs aux emplacements vides de les afficher sur l'écran de télémétrie. Reportez-vous aux pages d'explications précédentes pour savoir comment faire.



Télémétrie: Recepteur[Batterie]

Affichage des données de tension de la batterie du récepteur

Dans cet écran, la tension de la batterie d'un récepteur est affichée.

Si elle devient supérieure ou inférieure à la création d'une alarme les vibrations vous alerte..

* Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.

* Seulement les tensions du récepteur et EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémetrie.

- Appuyez sur [Receiver] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension

Voltage batterie récepteur

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi

A setup of the voltage on which the alarm operates.

Réglage de l'alarme

1. Tapez sur l'élément d'alarme ↓, et choisir de buzzer, Voix, ou inactif.
 2. Lorsque vibreur ne fonctionne pas, il est inactif. Type1-3 sera choisi si activé.
 3. Appuyez sur la limite [4.0V] .
 4. Ajuster le taux par "▼▼▼▼▼▲▲▲▲▲".
Valeur initiale: 4.0V
Plage de réglage: 0.0V ~ 100.0V
- * Lorsque l'écran est pressé pendant une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour terminer la saisie et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton / EXIT HOME.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

Type 1		—————→
Type 2		————→ ———→
Type 3		→ → → →



Télémétrie: Recepteur [Batterie Ext.]

Affichage des données à partir du slot de tension de batterie EXT

L'écran EXT-VOLT affiche les données de la sortie EXT-batterie du récepteur R7008SB. Pour utiliser cette fonction, il est nécessaire de raccorder le connecteur d'alimentation externe du récepteur R7008SB à un CA-RVIN-700 ou SBS-01V à la batterie que vous désirez mesurer la tension.

Vous serez averti par une alarme ou une vibration si la tension

*CA-RVIN-700 doit être installé dans l'avion.

que vous avez définie est dépassée.

* Ne peut pas être utilisé en mode FASST ni en mode S-FHSS.

* Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisés en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [Receiver] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

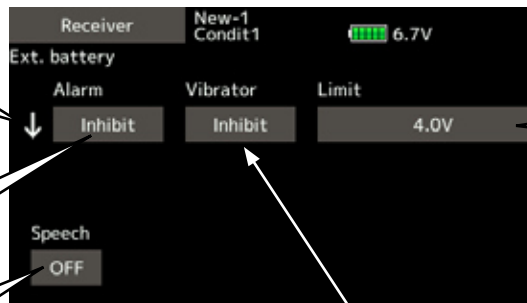


Voltage batterie ext.

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi



Configuration de la tension à laquelle l'alarme fonctionne.

Réglage de l'alarme

1. Tapez sur l'élément d'alarme ↓, et choisir de buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrateur ne fonctionne pas, il est inactif. Type 1-3 sera choisi si activé.
3. Appuyez sur la limite [4.0V] .
4. Ajuster le taux par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Valeur initiale: 4.0V

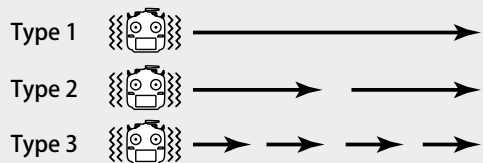
Plage de réglage: 0.0V ~ 100.0V

* Lorsque l'écran est pressé pendant une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.

5. Pour terminer la saisie et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton / EXIT HOME.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.





Télémétrie : Température

Affichage des données de la température

***Un capteur de température doit être installé dans l'avion.**

La température est un écran qui affiche / définit les informations de température provenant d'un capteur de température option.

La température du modèle (moteur, batterie, etc.), qui est en vol peut être affichée.

Si elle devient supérieure ou inférieure à la création d'une alarme et / ou vibrations, elle vous alerte.

- * Ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.
- * Seulement la tension du récepteur et la tension de EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.
- * Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [Temperature] dans le menu de liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous..

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension s'affichera

↑ La flèche « haut » indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi

Température

Température

23°C / 25°C

24°C

6.7V

Temperature New-1 Condit1

Alarm Inhibit Vibrator Inhibit Limit 100°C

Inhibit Inhibit 0°C

Speech OFF

Une configuration de la température à laquelle l'alarme fonctionne.

Définir l'alerte de température

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir le buzzer, la Voix, ou inactif.
2. Lorsque "vibrator" ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur la limite [°C].
4. Ajuster le taux par "▼▼" "▲▲" "▲▲▲".

Valeur initiale: ↑ ↓ 100 0 °

Plage de réglage: -20 ° ~ 200 °

(↑Limite° ↓Limite °)

* Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.

5. Pour terminer la saisie et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

- Type 1 →
- Type 2 → →
- Type 3 → → →



Télémétrie : Senseur rpm

Affichage des données à partir de la vitesse de rotation

* Un capteur de tours par minute doit être installé dans l'aéronef.

RPM est un écran qui affiche / définit les informations de rotation d'un capteur de régime en option.

La rotation du modèle (moteur, etc.), qui vole peut être affichée.

Si elle devient supérieure ou inférieure à la création d'une alarme et / ou vibrations elle vous alerter

* Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.

* Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [rpm sensor] dans l'écran de télémétrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

↑ La flèche « haut » indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif.

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.

Une configuration de la vitesse de rotation sur laquelle l'alarme fonctionne.

"Magnétique"	SBS-01RM → Ratio pignon1.00~99.00
"Optique"	SBS-01RO → Pale 2~10
"Moteur Brushless"	SBS-01RB → Pole 2~30

Ensemble d'alarme: Plus (moins) rotations

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
 2. Lorsque vibrator ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
 3. Appuyez sur la limite [xxx rpm].
 4. Ajuster le taux par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
Valeur initiale: ↑ ↓ 2,000rpm 0rpm
Plage de réglage: 0rpm ~ 150,000rpm (↑ ↓ Limite)
- * Lorsque l'écran est pressé pendant une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour terminer la saisie et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

- Type 1 →
- Type 2 → →
- Type 3 → → →



Télémétrie : Altitude

* Un capteur d'altitude ou le capteur GPS doit être installés dans l'avion.

Altitude est un écran qui affiche / définit l'information d'altitude à partir d'un capteur d'altitude ou GPS (option). L'altitude du modèle qui vole peut être connu. Si elle devient plus élevée que l'altitude prédéfinie, vous pouvez être prévenu par l'alarme. Définir une alarme par vibration peut également être choisie. Données lorsqu'une alimentation est allumé est 0 m, et il affiche l'altitude qui a changé à partir de là. Même si l'altitude d'un aéroport est élevé, ce qui sera de 0 m et la différence d'altitude d'un aéroport est affiché. Ce capteur calcule l'altitude de la pression

atmosphérique. La pression atmosphérique sera inférieure si vous montez en altitude, utiliser ce capteur va estimer l'altitude. Veuillez comprendre que l'affichage exacte ne peut être effectuée que si des changements de pression atmosphérique dans une situation météo.

- * Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.
- * Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.
- * Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémetrie.

- Tapez [Altitude] dans l'écran de télémetrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

↑ La flèche « haut » indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.

L'interrupteur ON / OFF de la mélodie est choisie.

Configuration de l'altitude à laquelle l'alarme fonctionne.

Altitude

New-1 Condit1 6.7V

Altitude 0.0m / 0.0m

Variometer 0.0m/s / 0.0m/s

Altitude

New-1 Condit1 6.7V

Alarm Inhibit Vibrator Inhibit Limit 200.0m

Inhibit Inhibit -50.0m

Speech OFF Reference Preset Melody Inhibit ON

● Si ce paramètre est réglé en mode1-4, une hausse et plongée sont informées par une mélodie différente.

Mode1: Petite hausse / plongée
→ changements de mélodie
: sensibilité

Mode4: Forte hausse / plongée
→ changements de Mélodie
: insensible

Tout d'abord, l'ensemble de référence est nécessaire.

1. Le modèle et l'émetteur pour lequel le capteur d'altitude est reliée sont sous tension.
2. Appuyez sur [Preset] de "référence".

* La pression atmosphérique est modifiée en fonction de la météo. Vous devez présélectionner avant un vol.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

- Type 1 →
- Type 2 → →
- Type 3 → → → →

Réglage alarme: Altitude

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrator ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur pour l'option [xxx m].
4. Ajuster le taux par bouton "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Valeur initiale: ↑ ↓ 200m -50m

Plage de réglage -500m ~ + 3000m (↑ ↓ Limite)

- * Lorsque l'écran est pressé pendant une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
- 5. Pour terminer la saisie et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.



Télémetrie : Altitude [Variomètre]

Affichage des données du variomètre

*Un capteur d'altitude ou capteur GPS doivent être installés dans l'aéronef.

VARIO est un écran qui affiche / définit les informations du variomètre à partir d'un capteur d'altitude ou d'un GPS (option).

Le variomètre du modèle qui vole peut être connu.

Si l'altitude devient supérieure ou inférieure à la création d'une alarme et / ou vibrations, vous serez alerté.

Pour vous assurer que le pilote est conscient de la position du modèle, la T18SZ intègre une mélodie différente pour la montée et la descente. En outre, dans fonction montée / descente,

les tons varient pour indiquer si oui ou non l'avion monte ou descend à un rythme rapide ou plus lent.

- * Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.
- * Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.
- * Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémetrie.

- Tapez [Variometer] dans l'écran de télémetrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.

Configuration du variomètre sur lequel l'alarme fonctionne.

Variomètre

L'inter ON/OFF de la mélodie est choisi.

● Si ce paramètre est réglé en mode1-4, une hausse et plongée sont informées par une mélodie différente.
 Mode1: Petite hausse / plongée
 → changements de mélodie
 : sensibilité
 :
 :
 Mode4: Forte hausse / plongée
 → changements de Mélodie
 : insensible

Tout d'abord, l'ensemble de référence est nécessaire.

1. Le modèle et l'émetteur pour lequel le capteur d'altitude est reliée sont sous tension.
2. Appuyez [Preset] "référence".

*La pression atmosphérique est modifiée en fonction de la météo même dans le même aéroport. Vous devez présélectionner avant un vol.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

- Type 1
- Type 2
- Type 3

Réglage alarme : variomètre

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrato ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur pour l'option [m/s].
4. Réglez avec "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
 Valeur initiale: +1m
 Plage-50m/s~+50m/s
 (↑Limite ≥ ↓Limite)
 *Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.



Télémetrie: Voltage [Batterie]

Dans cet écran, la tension de la batterie est affichée. Pour utiliser cette fonction, il est nécessaire de raccorder le connecteur de tension externe de batterie SBS-01V au récepteur

SBS-01V mesure deux batteries. La batterie d'alimentation relié à deux lignes est affichée sur EXT-VOLT. La batterie pour les récepteurs connectés à un hub est affichée ici.

- Tapez [Voltage] dans l'écran de télémétrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Affichage des données de la tension de la batterie du récepteur

***SBS-01V doit être installé dans l'avion.**

Dans cet écran, la tension de la batterie d'un récepteur est affichée.

Si elle devient supérieure ou inférieure à la création d'une alarme et / ou vibrations l'alarme retentie

- * Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.
- * Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.
- * Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

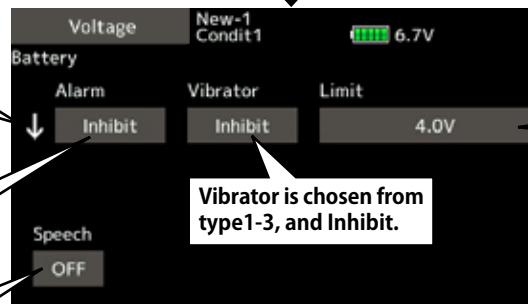


Voltage batterie

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

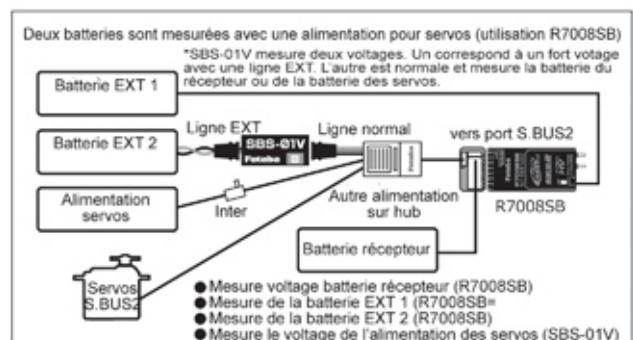
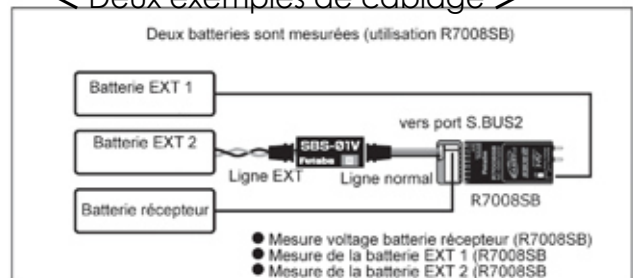
L'inter ON/OFF de la voix est choisi.



Configuration de la tension à laquelle l'alarme fonctionne.

Vibrator is chosen from type1-3, and Inhibit.

< Deux exemples de câblage >



Réglage alarme

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrator ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur pour l'option [4.0V] .
4. ajustez avec "▼▼▼" "▼" "▲" "▲▲" .
Valeur initiale: 4.0V
plage: 0.0V~100.0V
*Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

*Reportez-vous au manuel du SBS-01V pour les détails de câblage.



Télémétrie: Voltage [Batterie Ext.]

Affichage des données à partir du slot de tension de batterie EXT

Dans cet écran, la tension de la batterie EXT est affichée. Pour utiliser cette fonction, il est nécessaire de raccorder le connecteur de tension externe de batterie

Le SBS-01V mesure deux batteries. La batterie d'alimentation relié à deux lignes est affichée sur EXT-VOLT.

***SBS-01V doit être installé dans l'avion**

- * Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.
- * Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.
- * Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [Voltage] dans l'écran de télémétrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension..

Voltage batterie EXT.

↓ La flèche « bas » indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi

Configuration de la tension à laquelle l'alarme fonctionne.

Alarm set

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrator ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur pour l'option [4.0V] .
4. Raglez avec "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
Valeur initiale: 4.0V
Plage: 0.0V~100.0V
*Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

- | | | |
|--------|--|---------|
| Type 1 | | → |
| Type 2 | | → → |
| Type 3 | | → → → → |



Télémétrie : GPS [Distance]

Affichage des données à partir de l'écran de Distance

*Un capteur GPS doit être installé dans l'aéronef.

Les écrans à distance et les ensembles de données d'altitude provenant d'un capteur GPS SBS-01G (vendus séparément), permettent de lire la distance qui le sépare de l'émetteur. Lorsque l'avion vole à l'intérieur ou à l'extérieur d'une distance prédéfinie une alarme et des vibrations alertent le pilote. *Le capteur GPS est nécessaire et est vendue séparément. Montez et branchez-le conformément au manuel d'instructions du capteur.

* Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.

* Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [GPS] dans l'écran de télémétrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

• Retour au menu liaison

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.

Tapez [Preset] de "Reference". Définit la position actuelle de l'avion comme le point de départ.

Configuration de la distance sur laquelle l'alarme fonctionne.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.

Type 1 →

Type 2 → →

Type 3 → → →

Altitude calculée peut également être sélectionné. soit comme une distance en ligne droite (oblique) ou au sol comme sur une carte

Sélect <Slant> <surface> en mode "Distance", appuyez sur l'écran.



Tout d'abord, l'ensemble de référence est nécessaire.

1. Le modèle et l'émetteur auquel le capteur GPS est connecté sont allumés.
2. Appuyez [Preset] "référence".

*Or, la position du présent modèle a été mis à 0 m.

Définition d'une alarme distance "trop loin"

1. Tapez sur l'élément d'alarme ↑, et choisissez le buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibration ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisi si on le fait fonctionner.
3. Tapez Limite [m] .
4. Réglez par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲" .

Valeur initiale: 1,000m

Plage 0m~3,000m

(↑Limite ≥ ↓Limite)

*Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.

5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

Définition d'une alarme distance "trop près"

1. Tapez sur l'élément d'alarme ↓, et choisissez le buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibration ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisi si on le fait fonctionner.
3. Tapez Limite [m] .
4. Réglez par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲" .

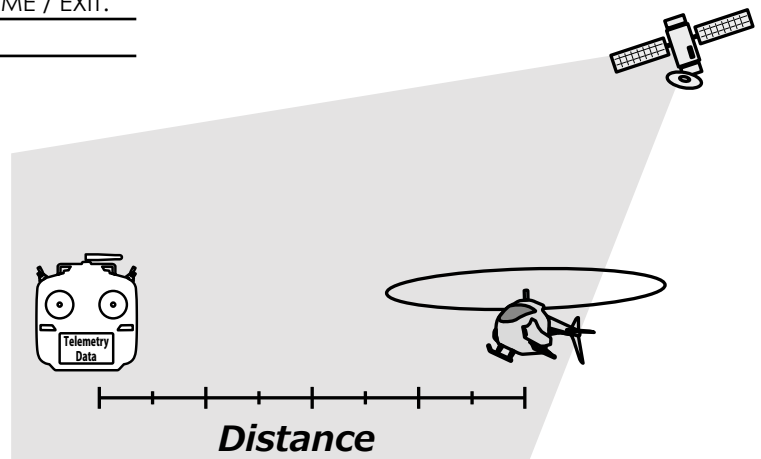
Valeur initiale: 0m

Plage 0m~3,000m

(↑Limite ≥ ↓Limite)

*Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.

5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.



***Temps de positionnement de GPS**

Lorsque sous tension, le SBS-01G commence à acquérir des données satellites GPS. Ce processus peut prendre plusieurs minutes. Veuillez ne pas déplacer le modèle lors de ce processus. Lors de l'acquisition, la LED sur le SBS-01G clignote en vert; une fois les signaux de satellites acquis, la LED deviendra verte, et l'affichage de la force du signal GPS sur l'émetteur affichera trois barres.

Déplacement du modèle avant que les satellites sont entièrement acquis entraînera un retard dans l'acquisition du signal satellite.





Télémétrie : GPS [vitesse]

Les écrans de vitesse définissent les données de vitesse à partir d'un (capteur GPS) SBS-01G vendu séparément.

La vitesse du modèle en cours de vol peut être affichée. Après le vol, la vitesse maximale pendant le vol peut être consultée. Parce que cette vitesse est basée sur les données de position d'un satellite GPS, la vitesse au sol est affichée à la place de la vitesse de l'air. Par conséquent, avec un vent de face, la vitesse affichée diminue et avec un vent arrière, la vitesse affichée augmente.

Affichage des données de la vitesse

*Un capteur GPS doit être installé dans l'avion.

*Le capteur GPS est nécessaire et est vendue séparément. Monter et brancher le capteur conformément au manuel d'instructions du capteur.

* Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.

* Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémétrie.

- Tapez [GPS] dans l'écran de télémétrie pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

●Retour au menu liaison

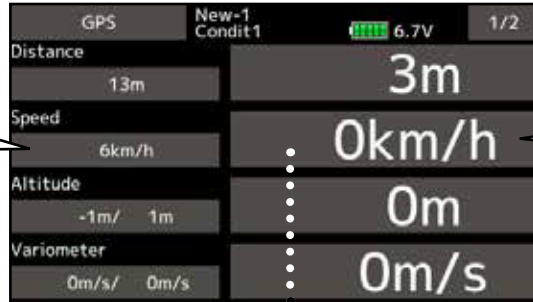
Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.



Vitesse



Configuration de la vitesse à laquelle l'alarme fonctionne.

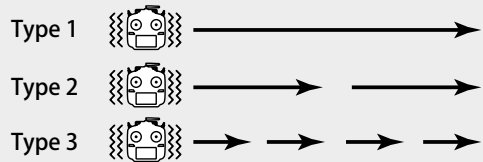
Référence et Distance de mode en collaboration avec la distance exécuté sur les deux pages précédentes.

Réglage de l'alarme lorsque la vitesse augmente

1. Tapez sur l'élément d'alarme, et choisir: buzzer, Voix, ou inactif.
2. Lorsque vibrator ne fonctionne pas, il est à inactiver. Type1-3 sera choisie si elle est faite pour fonctionner.
3. Appuyez sur pour l'option [xxx km/h] item .
4. Réglez par "▼▼▼▼▼▲▲▲▲▲".
Valeur initiale: ↑200km/h ↓0km/h
Plage 0km/h~500km/h
(↑Limite ≥ ↓Limite)
*Lorsque l'écran est pressé une seconde, le taux est remis à la valeur initiale.
5. Pour mettre fin à l'entrée et revenir à l'état d'origine, appuyez sur le bouton HOME / EXIT.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.



*Précaution alarme de vitesse

Etant donné que le capteur de vitesse GPS affiche la vitesse au sol, il ne peut être utilisé comme une alarme de décrochage. Par exemple, un avion qui cale à 50 km/h sera bloqué si le vent arrière est à 5km/h ou plus, même à travers 55 kilomètres par heure est affichée par la vitesse au sol. En outre, avec un avion qui va se désintégrer dans plein vol à 400 kilomètres par heure à une alarme de survitesse, lorsque le vent de face atteint 30 kilomètres par heure l'avion va se désintégrer en plein vol en raison d'excès de vitesse, même à une vitesse sol de 370 kilomètres par heure.



Télémetrie : GPS [Altitude, Variomètre, Position]

*Un capteur GPS doit être installé dans l'avion.

Les altitude, variomètre, écrans de position émet les données d'un (capteur GPS) SBS-01G vendus séparément.

* Il ne peut pas être utilisé en mode FASST et en mode S-FHSS.

* Seulement la tension du récepteur et la tension EXT peuvent être utilisées en mode FASSTest12CH.

* Le mode FASSTest18CH / T-FHSS peut utiliser toutes les fonctions de télémetrie.

*Le capteur GPS est nécessaire et est vendue séparément. Monter et brancher le capteur conformément au manuel d'instructions du capteur

- Sélectionnez [GPS] dans l'écran de télémetrie et accéder à l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour au menu liaison

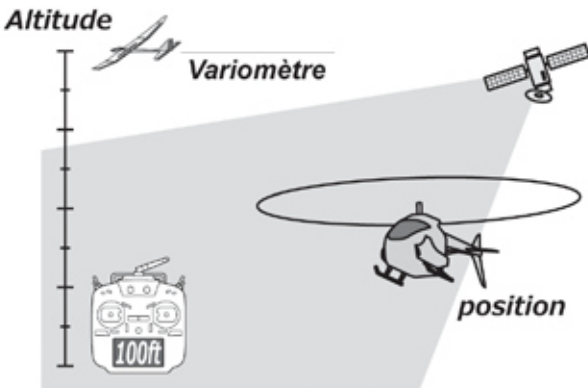
Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.

Refer to the former page for a setup about Altitude and Variometer.

Cela indique l'exactitude de réception à partir d'un satellite GPS. Lorsque trois barres sont affichées, le GPS est prêt à l'emploi.



La position du modèle actuel est affichée.





Télémétrie : Senseur de servo [Courant]

Les SBS-01S peut surveiller et afficher le courant en vol, l'angle d'exploitation, et la température interne jusqu'à deux servos S.Bus2.

*Un capteur de servo doit être installé dans l'avion.

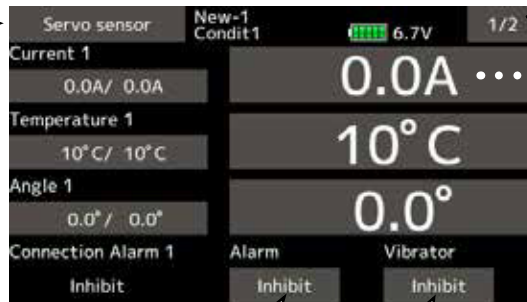
Si vous oubliez de connecter le câblage des servos lors de l'assemblage du fuselage, ou un servo déconnecté, une alarme peut être activée à l'émetteur.

- Sélectionnez [Servo sensor] dans l'écran de télémétrie et accéder à l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison

Appuyez ici et aller à la page 2 des paramètres Servo. (Affichage des paramètres contenus est le même que Servo 1.)

Max. et min. des valeurs depuis la mise sous tension.



Exploiter ce qui vous amène à l'écran des réglages de l'alarme actuelle

En tapant ici et en sélectionnant «Buzze» va provoquer une alarme son lorsque les servos ne sont pas connectés.

En tapant ici et en sélectionnant «Each type» va provoquer une alarme vibration lorsque les servos ne sont pas connectés.

Lorsque les options d'alarme ou de vibration sont activées, la connexion servo s'affiche.



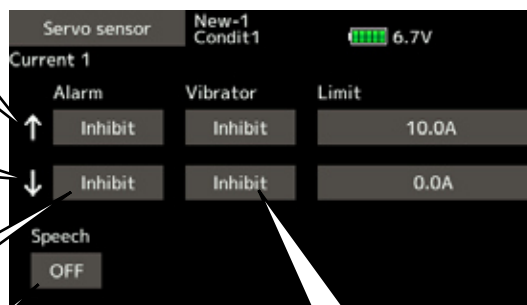
* L'alarme et l'affichage sont limités aux servos d'S.BUS connectés à des capteurs.

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi



Configuration du courant sur laquelle l'alarme fonctionne.

Vibration est choisie parmi type1-3, et inactif.

Valeur initiale: ↑ 10.0A ↓ 0.0A
Plage 0.0A~10.0A
(↑ Limite ≥ ↓ Limite)

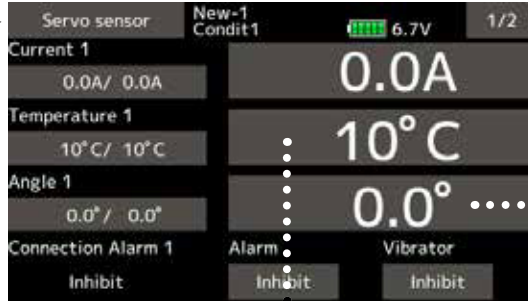


Télémétrie : Senseur de servo [Température] [Angle]

*Capteur de servo doit être installé dans l'avion.

- Sélectionnez [Servo sensor] dans l'écran de télémétrie et accéder à l'écran de configuration ci-dessous.

→ Retour au menu liaison



● Température

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.



Configuration de la température à laquelle l'alarme fonctionne.

Vibration est choisi parmi type1-3, et inactif

Valeur initiale: ↑ 115°C ↓ -10°C
Réglage plage -10°C ~115°C
(↑ Limite ≥ ↓ Limite)

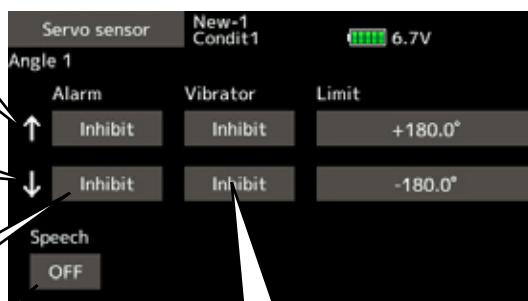
● Angle

↑ La flèche «haut» indique que l'alarme retentit lorsque la tension monte au-dessus du réglage.

↓ La flèche «bas» indique que l'alarme retentit lorsque la tension descend au-dessous du réglage.

L'alarme est choisie parmi Buzzer, Voix, et inactif

L'inter ON/OFF de la voix est choisi.



Configuration de l'angle sur lequel l'alarme fonctionne

Vibration est choisi parmi type1-3, et inactif

Valeur initiale: ↑ +180.0° ↓ -180.0°
Réglage plage -180.0° ~ +180.0°
(↑ Limit ≥ ↓ Limit)



Réglage Tele.

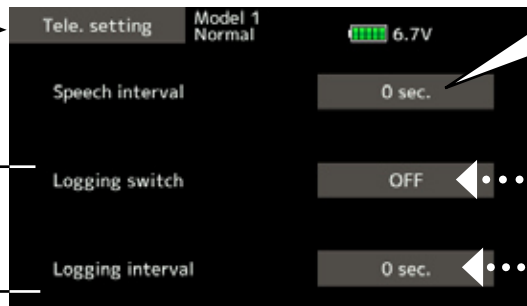
Intervalle défini, l'enregistrement des données de télémétrie.

L'ensemble de l'intervalle de parole des données de télémétrie, et une configuration d'inter pour effectuer l'enregistrement des données de télémétrie sur une carte SD et une configuration d'un intervalle d'enregistrement sont effectuées.

Les données de télémétrie peuvent être vérifiées avec un PC après un vol.

- Tapez [Tele.setting] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison



Configuration de l'intervalle de parole
Valeur initiale: 0 sec.
Plage 0~30 sec.

La fonction d'enregistrement des données de télémétrie

Données de télémétrie a été adapté à la fonction de journal qui est enregistré à la carte SD.

Méthode de réglage

Ouvrir le menu de liaison "Tele". l'écran de réglage.

Log enregistrement peut être démarré et arrêté en actionnant un interrupteur.

Le commutateur de journalisation est sélectionnée.

L' interval de sortie du journal peut être réglé.

* Les données à enregistrer sont mises à jour à la date fixée par le menu Linkage → Type de système écran D / L intervalle. Par exemple, lorsque l'intervalle de sortie du journal est de 1 seconde et le D / L est de 2 secondes d'intervalle les mêmes données sont engagées et enregistrées deux fois.

Méthode d'opération

Inserez la carte SD dans le slot de la carte.

Réglez l'interrupteur marche / arrêt sur ON. Un bip retentit et un fichier journal est créé et l'enregistrement des données de télémétrie commence.

Ne jamais retirer la carte SD alors que les données de journal sont en cours d'enregistrement.

Réglez l'interrupteur fixé par Logging OFF. Un signal sonore est généré et l'enregistrement de données de télémétrie s'arrête.

Eteignez l'émetteur et retirez la carte SD.

■ fichier journal

Un fichier journal est créé dans le dossier du journal de la carte SD. Deux fichiers avec le même nom, mais une extension différente sont créés. (Exemple: 00001234.FLI, 00001234.FLD)

■ Extension FLI: SLOT fichier d'informations d'allocation

■ Extension FLD: Connectez fichier de données

* Lors de la copie ou le déplacement d'un fichier journal, sélectionnez toujours à la fois le fichier FLI et le fichier FLD.

Les fichiers journaux peuvent être convertis au format CSV en utilisant le convertisseur de journal de télémétrie disponible sur le site Futaba.

■ Remarques

données altimètre altitude et GPS distance et sortie de données de l'altitude a comme référence (0m). Lorsque la position de pré-réglage de l'émetteur et la position de départ de journal sont différents, l'affichage de l'émetteur et l'affichage des données de journal sera également différent. L'altitude et la distance de la position de décollage peuvent être enregistrées en commençant l'enregistrement immédiatement après le décollage.

Le rapport de transmission n'est pas reflété dans les données du journal de compteur de vitesse (vitesse). Multiplier le rapport de vitesse par les données de vitesse.

Lorsque la carte SD est pleine, arrêt de l'enregistrement et ne reprend pas même si la journalisation est redémarrée.



Écolage

Début écolage et le réglage du système

La T18SZ en mode écolage permet à l'instructeur de choisir quels voies et modes de fonctionnement peuvent être utilisés dans l'émetteur de l'élève. La fonction et la vitesse de chaque voie peut être réglée, la méthode de formation peut également être adaptée à un niveau de compétence de l'élève. Deux émetteurs doivent être reliés par un cordon écolage en option, et l'émetteur de l'instructeur doit être programmé pour le fonctionnement "instructeur", comme décrit ci-dessous.

Lorsque l'instructeur actionne l'interrupteur d'écolage, l'étudiant a le contrôle de l'avion (si le mode / FUNC / NORM MIX est allumé, l'instructeur peut apporter des corrections pendant que l'élève a le contrôle). Lorsque l'interrupteur est relâché l'instructeur reprend le contrôle. Ceci est très utile si l'élève met l'avion dans une situation indésirable.

- Données de réglage sont stockées
- Niveau de l'élève peut être ajustée sur MIX / FUNC / mode NORM.
- Des voies écolage activées peuvent être sélectionnées par des commutateurs.

Remarque: Ce système d'écolage peut être utilisé de la manière suivante;

1. Avec l'émetteur de la T18SZ et un émetteur classique, si l'ordre de voie est différent, il est nécessaire de faire correspondre l'ordre avant d'utiliser cette fonction.

Vous pouvez sélectionner la voie de données d'entrée à partir de l'émetteur de l'élève dans "FUNC" ou en mode "MIX".

2. Lorsque la T18SZ est utilisée comme émetteur du moniteur, réglez le mode de l'émetteur de l'élève en modulation PPM.

Si utilisée en tant qu'élève, la T18SZ peut être connectée à l'émetteur du moniteur en mode PPM alors que le mode de modulation de l'élève est nécessaire. La T18SZ envoie toujours le signal en mode PPM de la prise écolage.

(Dans le cas des émetteurs de l'élève autre que 2.4 GHz)

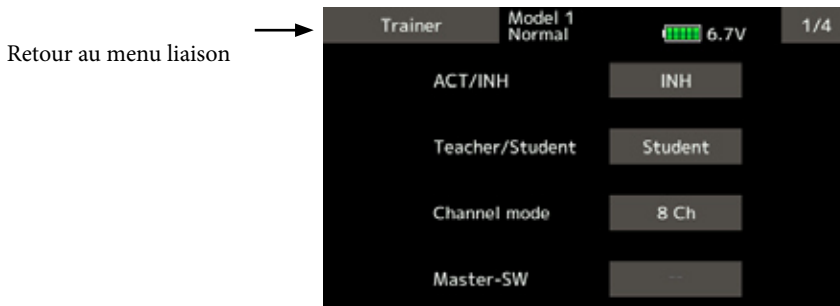
3. Assurez-vous que toutes les voies fonctionnent correctement dans les deux émetteurs avant de voler.

Réglage des correspondances émetteur/mode écolage

Types d'émetteur		Réglage émetteur moniteur		Réglage émetteur élève			Cordon écolage
Moniteur	élève	Type de système	Réglage école	Type de système	Réglage école	Mode	
T18SZ, FX-32 T145G, T18MZ	T18SZ, FX-32 T145G, T18MZ	Arbitraire	16CH	Arbitraire	16CH	-	T12FG (FUTM4405) and 9C (FUTM4415) Trainer Cords
T18SZ	T14MZ, FX-40, T12Z, T12FG, FX-30	Arbitraire	12CH	PCM-G3 2.4G	12CH	PPM	
T18SZ	T8FG, FX-20	Arbitraire	12CH 8CH	FASST-MLT2 FASST-MULT	-	-	T12FG (FUTM4405)
T18SZ	T10C, T9C, T7C, T6EX, T4EX	Arbitraire	8CH	PPM	-	-	
T18SZ	T10CG, T7C	Arbitraire	8CH	Arbitraire	-	-	T12FG (FUTM4405)
T18SZ	T10J, T8J, T6K, T6J	Arbitraire	8CH	Arbitraire	-	-	T12FG (FUTM4405) and 9C (FUTM4415)
T14MZ, FX-40, T12Z, T12FG, FX-30	T18SZ	Arbitraire	12CH	Arbitraire	12CH	-	
T8FG, FX-20	T18SZ	Arbitraire	12CH	Arbitraire	12CH	-	
T10C, T10CG, T10J, T9C, T7C T7C, T8J, T6K T6J	T18SZ	Arbitraire	-	Arbitraire	8CH	-	Cordon écolage



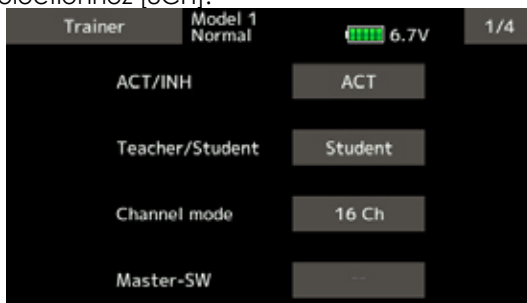
Tapez [Trainer] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.



Lors de l'utilisation du côté élève

1. Sélectionnez le mode.

- * Lors du changement de mode, appuyez sur l'élément que vous voulez changer et modifier le mode par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲". L'affichage clignote. Touchez l'écran pour changer le mode.
"Moniteur/Elève": Sélectionnez [élève].
"ACT/INH": Activer le fonctionnement en changeant sur [ACT].
"16/12/8 CH": Quand l'élève utilise T18SZ, T14SG, T18MZ, sélectionnez [16CH]. Quand l'élève utilise T14MZ, T12Z, T12FG ou FX-40, sélectionnez [12CH]. autrement sélectionnez [8CH].

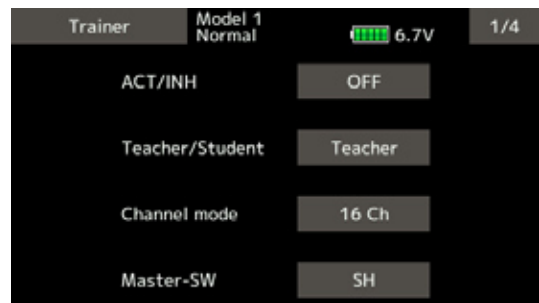


Remarque: En mode «élève», seul le côté moniteur peut allumer et éteindre le pouvoir de l'émetteur de l'élève. Gardez l'interrupteur d'alimentation toujours en position d'arrêt.

Lors de l'utilisation du côté enseignant

1. Sélectionnez le mode.

- * Lors du changement de mode, appuyez sur l'élément que vous voulez changer et modifier le mode par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲". L'affichage clignote. Touchez l'écran pour changer le mode.
"Moniteur/Elève": Sélectionnez [moniteur].
"ACT/INH": Activer le fonctionnement en changeant sur [OFF] ou [ON].
"16/12/8 CH": Quand l'élève utilise T18SZ (inclus T18MZ, T14SG) sélectionnez [16CH]. autrement sélectionnez [12CH] ou [8CH].



2. Sélectionnez l'inter écolage.

- * Lors de la définition ou du changement d'inter, appuyez sur "switch", appelez l'écran de configuration de commutation et mettre l'interrupteur souhaité et sa direction ON/ OFF.

(Voir "Switch méthode de sélection".)

- * Le mode de commutation peut également être sélectionné lors de la mise en position ON sur l'écran de configuration de l'inter. Lorsque [Normal] est sélectionné, ON / OFF est effectuée. Lorsque [Autre] est sélectionné, la fonction du moniteur est alternativement activée et désactivée à chaque fois que l'interrupteur est actionné. Cela permet une commutation ON / OFF, même quand un interrupteur momentané (SH) est utilisé.

Note: La fonction de moniteur ne sera activée que si l'émetteur de l'instructeur reçoit les signaux de l'émetteur de l'élève.

Veillez à confirmer après avoir connecté le câble écolage



3. Sélectionnez le mode de fonctionnement pour chaque voie

Trainer	Model 1	6.7V	2/4		
Ch	Function	Mode	Switch	Rate	Stu.Ch
1	Aileron	FUNC	--	100	Ch 1
2	Elevator	OFF			
3	Throttle	OFF			
4	Rudder	OFF			
5	Gyro	OFF			
6	Pitch	OFF			

"NORM": Le modèle est commandé par des signaux provenant de l'émetteur de l'élève.

Mode "MIX": Le modèle est contrôlé par des signaux provenant du moniteur et de l'élève. (Réinitialiser les données de modèle de l'élève par défaut.)

(Mode fonction) "FUNC":

Le modèle est contrôlé par des signaux provenant de l'émetteur de l'élève avec l'enseignant

Paramètre AFR. (Réinitialiser les données de modèle de l'élève par défaut.)

"OFF": Seul le côté moniteur exploite.

* Le réglage ci-dessus permet de régler le servo par rapport au mouvement du côté élève lorsque [MIX] ou [FUNC] a été sélectionné.

Lors du changement de taux, utilisez "▼▼▼▼▼▼▼▼▼▼"

Plage de réglage: -100 ~ + 100

Valeur initiale: 100

* Lorsque la valeur est pressée, le taux est remis à la valeur initiale.

4. Réglez le commutateur de chaque voie.

* Lors du réglage de l'interrupteur de chaque voie, appuyez sur "SW" de la voie que vous voulez changer, appelez l'écran de configuration du commutateur, et sélectionnez le commutateur.

"--" : Toujours ON.

"SA" ~ "SH": Le commutateur qui permet le fonctionnement côté élève peut être sélectionné. (Voir "Switch méthode de sélection» de ce manuel pour la méthode de sélection de détails.)

Fonction de réglage de la voie écolage

Choisissez les voies de l'émetteur de l'élève qui peuvent être récupérées à l'émetteur du moniteur à travers "FUNC" ou "MIX" comme réglage du mode moniteur. Cela rend la connexion du moniteur plus facile, même lorsque l'affectation côté instructeur et coté élève est différente.

* Lorsque le mode de l'émetteur du moniteur est réglé sur "NORM", le signal sera sur la même voie de l'élève.

Trainer	Model 1	6.7V	2/4		
Ch	Function	Mode	Switch	Rate	Stu.Ch
1	Aileron	FUNC	--	100	Ch 1
2	Elevator	OFF			
3	Throttle	OFF			
4	Rudder	OFF			
5	Gyro	OFF			
6	Pitch	OFF			

Trainer	Model 1	6.7V	2/4		
Ch	Function	Mode	Switch	Rate	Stu.Ch
1	Aileron	FUNC	--	100	Ch 1
2	Elevator	OFF			
3	Throttle	OFF			
4	Rudder	OFF			
5	Gyro	OFF			
6	Pitch	OFF			



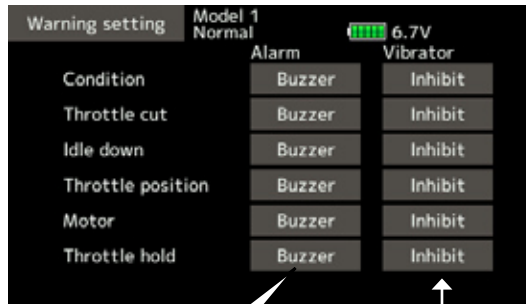
Paramètre d'alerte

Réinitialisation de l'alarme de mixage

L'affichage d'alerte à la mise en route peut être activé / désactivé pour chaque fonction. Utilisez des fonctions qui peuvent être dangereuses si utilisées à en ON à la création. Le réglage initial est tous sur ON (Buzzer).

- Tapez [Warning setting] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

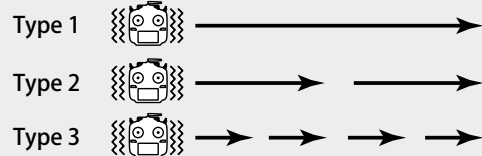
- Retour au menu liaison



Les paramètres peuvent être modifiés individuellement. Lorsque [inhibit], une alarme est affichée sous tension.

Type de "Vibration"

Si les types suivants sont sélectionnés, l'émetteur se met à vibrer lors de l'avertissement.



⚠ Attention

❗ Il est extrêmement dangereux de désactiver inutilement des servos essentiels



Réglage menu utilisateur

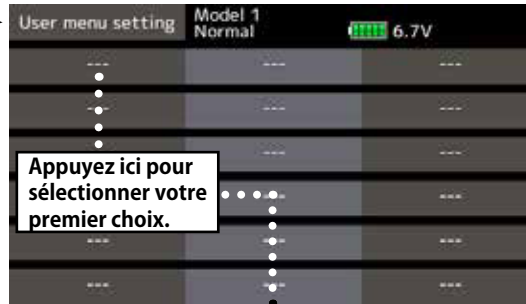
Menu écran d'origine

La T18SZ a un menu pour chacun des éléments suivants: Système, Liaison, et Modèle. En outre, vous pouvez créer un menu personnalisé "Utilisateur" qui peut inclure tous les menus que vous utilisez le plus souvent.

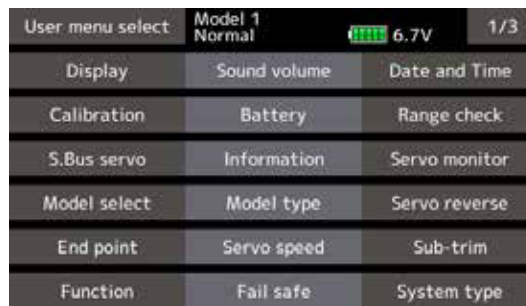
*Toute modification apportée aux données introduites dans le menu de l'utilisateur ou à partir de la méthode normale d'utilisation sont les mêmes. Les modifications apportées dans les deux cas sont enregistrés dans la mémoire de l'émetteur.

- Tapez [User menu setting] dans le menu Liaison pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu liaison



Une fois pressé, 3 pages de choix seront affichées.

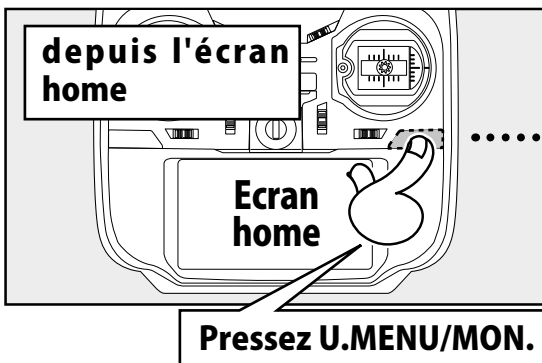


Lorsque "----" est choisi, il peut être supprimé.

Faites votre choix, appuyez sur votre choix et le premier de votre "menu utilisateur" sera inscrit.

Comment appeler l'écran utilisateur

1. Depuis l'écran d'accueil, appuyez sur U.MENU/MON.





Réinitialisation des données

Mémoire de modèle, réinitialisation des réglages de données. (par poste)

Cette fonction est conçue pour vous permettre de réinitialiser les parties sélectionnées ou tous les paramètres enregistrés dans la mémoire de modèle actif. Vous pouvez choisir individuellement pour réinitialiser les ensembles de données suivants;

T1~T6 (toutes conditions):

Réinitialiser le réglage du trim numérique.

* Toutes les conditions, ou la condition actuellement affichée (l'ensemble du groupe pour le réglage de groupe), peuvent être sélectionnés.

* Le montant de l'étape et le taux de trim ne sont pas réinitialisés.

T1~T6 (État actuel et Groupe):

Réinitialiser le réglage de trim numérique.

- Sélectionnez [Data reset] dans le menu de liaison et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

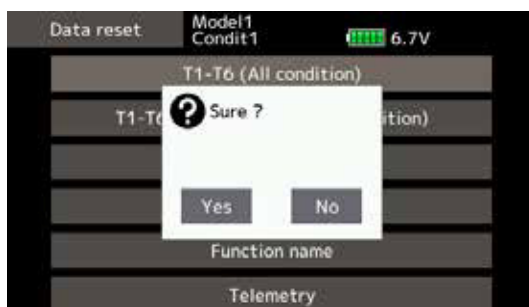
- Retour au menu liaison



Méthode de réinitialisation des données

1. Appuyez sur l'élément que vous voulez réinitialiser et appuyez sur l'écran.

*Un message de confirmation apparait



2. Effectuer la réinitialisation en appuyant sur le "Yes".

* État actuel et condition de groupe, peuvent être sélectionnés.

*** Le Montant de l'étape et le Taux du trim ne sont pas réinitialisés.**

Menu réglage modèle: Remet toutes les fonctions dans le menu Modèle, sauf la condition de sélection.

Réglage tous modèles:

Remet toutes les fonctions de menu de liaison et de modèle, sauf pour la fréquence, sélectionnez le modèle et le type de modèle.

Nom des fonctions:

Un nom de fonction est remise à zéro.

Télémetrie:

Réinitialiser le réglage de télémetrie.

[T1-T6 (Tout état)]: Remet seulement le T1-T6 (toutes les conditions)

[T1-T6 (actuelle et Groupe état)]: Remet seules les données du T1-T6 (condition à l'utilisation et toutes les conditions fixées en mode groupe)

[Réglage du menu modèle]: Remet toutes les fonctions dans le menu modèle, à l'exception des fonctions de sélection de condition.

[Tous les réglages de modèle]: Remet toutes les fonctions dans le menu de liaison et le menu de modèle à l'exception de la fréquence, le modèle de sélection, et des fonctions de type de modèle.

[Nom de la fonction]: Remet seules les fonctions de nom de la fonction.

[Télémetrie]: Remet seulement les fonctions de télémetrie.

⚠ Prudence

⊘ **Ne jamais activer la fonction de réinitialisation des données lorsque le moteur démarre ou le câblage de commande de moteur est connecté.**

■ le rotor ou, moteur peuvent tourner et c'est extrêmement dangereux.

⚠ Prudence

❗ Inversion gaz

■ Seul la voie des gaz (CH3) en réglage initial est sur REV (inverse). Vérifiez soigneusement les tringleries et la commande après la réinitialisation des données.



Menu modèles (fonctions communes)

Cette section décrit l'AFR, programme de mixages, et autres fonctions communes à tous les types de modèles.

Avant de mettre les données du modèle, utilisez la fonction "Type de modèle" du "menu Linkage" pour sélectionner le type de modèle adapté au fuselage. Quand un autre type de modèle est sélectionné par la suite, l'AFR, programme de mixage, et d'autres données de réglage sont remis à zéro.

Les fonctions du menu du modèle peuvent être définies pour chaque condition de vol. Lorsque vous souhaitez utiliser le système en changeant les paramètres pour chaque condition par un inter, une position de manche, etc., utilisez la fonction "Etat Sélection" pour ajouter des conditions de vol. (8 conditions peuvent être utilisées)

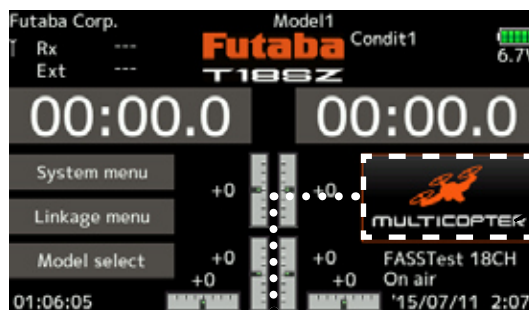
Remarque: La T18SZ est conçue de telle sorte que les types

d'avion et de planeur sont compatibles avec les aéronefs des ailes de type similaire.

Cette section décrit la relation entre les fonctions communes aux avions et aux planeurs, à l'exception des fonctions dédiées, et le type de modèle.

Les éléments de réglage dépendent du nombre de servos et d'autres différences selon le type d'aile utilisé, mais les relire.

Les écrans de configuration dans le manuel d'instruction sont des exemples typiques..



Tapez sur cette icône pour accéder au menu de modèle.

- Sélectionnez le nom de la fonction et revenir à l'écran d'accueil.



(Exemple écran menu modèle)

*L'écran de menu du modèle dépend du type de modèle.

Menu modèle (fonctions communes) table des fonctions

[Servo monitor]: Affiche le test des servos et de la position de fonctionnement → menu Linkage

[Condition select]: Rajout des conditions de vol , suppression, copie, renommer état, et l'état retard peut être réglé.

[AFR]: Définit l'angle et la courbe de toutes les fonctions d'exploitation.

[Dual rate]: La courbe D/R qui peut être commuté par un inter, etc. peut également être ajoutée.

[Prog. mixes]: Mixage de programmes qui peuvent être librement personnalisés. Jusqu'à 10 mixages peuvent être utilisés pour chaque condition.



Sélection des conditions

Ajout, suppression, copie, renommer, et état de retard des conditions peuvent être réglés. [Tous les types de modèles]

Les fonctions du menu de modèle peuvent être utilisées par les paramètres de commutation jusqu'à 8 conditions de vol en utilisant la fonction de sélection des conditions de vol. Ajouter des conditions, selon vos besoins.

Lorsque vous ne voulez pas utiliser la fonction de sélection, ce paramètre est inutile. Dans ce cas, utiliser les conditions de vol assignés au réglage initial.

- Depuis le passage du manche, en plus de l'interordinaire, il est possible que le sélecteur de condition de vol, puisse être lié à d'autres opérations.
- Une fonction "État retard" peut être réglée. Le mouvement de fuselage inutile quand
- Sélectionnez [Condition select] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

il ya des changements soudains dans des positions de servos et quand il ya des variations dans le temps de fonctionnement entre les voies lors de la commutation de l'état. Le retard peut être réglé pour chaque voie.

Lorsque le réglage de la fonction de retard vers la condition de destination de commutation, les changements de fonction liées après un retard correspondant à la quantité.

- Lorsque plusieurs conditions ont été posées, leur priorité de fonctionnement peut être librement modifiée.
- Le nom de la condition peut être modifiée. Le nom de la condition sélectionnée est affichée sur l'écran. Quand une condition a été ajoutée, lui donner un nom qui peut être facilement confirmé.

Nom de la condition actuellement sélectionné

Liste des conditions

Renommer une condition

1. Sélectionnez la condition en tapant la condition que vous souhaitez renommer dans la liste des conditions.
2. Appuyez sur le bouton [Renommer].
3. Entrez le nouveau nom à partir du clavier qui apparaît sur l'écran.
4. Lorsque le clavier [nom de l'État] est tapé, le nouveau nom est inscrit.

Ajout de conditions

1. Lorsque le bouton [Ajouter] est tapé, l'écran État SELECT apparaît.
- * Seul le nombre de boutons correspondant aux conditions qui peuvent être ajoutés sont affichés.
2. Sélectionnez les conditions souhaitées en appuyant sur les boutons.
- * Les conditions sélectionnées sont ajoutées à la liste Conditions.
3. Appuyez sur le bouton - pour appeler le <Switch> .
4. Sélectionnez l'inter pour être utilisé dans la commutation de condition.
(Voir "Switch méthode de sélection» de ce manuel pour la méthode de sélection.)
5. Les données "Condition1" pour les conditions ajoutées sont copiées.



Nom de la condition actuellement sélectionné

Liste des conditions

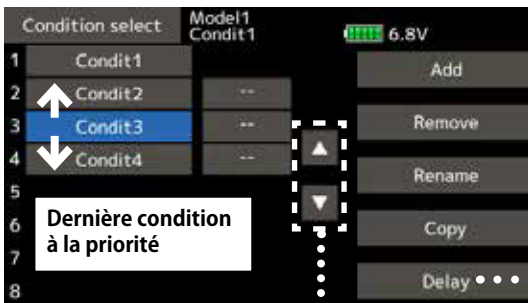


Copie de condition

1. Appuyez sur le bouton [Copier]. L'écran de copie apparaît.
2. Sélectionnez la condition en appuyant sur les conditions de source de la copie.
3. Ensuite, sélectionnez la condition en tapant sur la condition de destination de copie.
4. Appuyez sur le bouton [Copier].
5. Lorsque le bouton [yes] est pressé, les données sont copiées. (Pour annuler la copie, appuyez sur le bouton [No].)

Retirez une condition

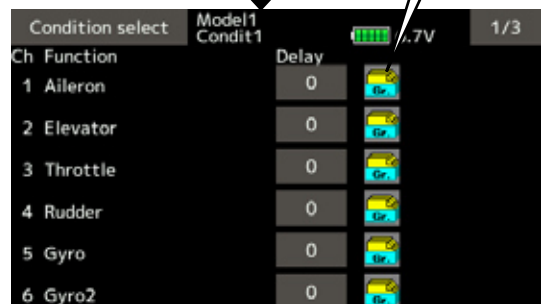
1. Sélectionnez la condition que vous souhaitez réinitialiser dans la liste Conditions.
2. Appuyez sur le bouton [Supprimer].
3. Lorsque le bouton [Yes] est tapé, l'état est remis à zéro. (Pour annuler la réinitialisation, appuyez sur le bouton [No].)



Changement de priorité

1. Appuyez sur la condition dont la priorité que vous souhaitez modifier dans la liste Conditions.
 2. Modifiez la priorité avec la touche [] la priorité [] ou. (La dernière condition a la plus haute priorité.)
- * L'état de réglage initial ne peut être déplacé. Il a la priorité la plus basse.

● Groupe / commutation en mode unique (Gr. / Sngl)
(Pour une description de la méthode de fonctionnement, voir la description à dans ce manuel.)



Réglage conditions de retard

1. Mettre la condition que vous souhaitez définir.
2. Appuyez sur le bouton de retard de la voie que vous souhaitez régler.
3. Utilisez les touches d'entrée de valeur pour définir le retard.
 - Valeur initiale: 0
 - Plage de réglage: 0 ~ 27 (retard maximum)



AFR

L'angle et la courbe de chaque fonction peuvent être réglés. [Tous les types de modèles]

La fonction AFR est utilisée pour ajuster la courbe de projection et le fonctionnement du manche, du trim, et de passer des fonctions à chaque condition de vol. Ceci est normalement utilisé après le réglage des butées de course maximales. Lorsque le mixage est appliqué d'une voie à une autre, les deux voies peuvent être réglés en même temps en ajustant le taux de fonctionnement grâce à la fonction AFR.

- Sélectionnez [AFR] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Réglage de la courbe: Trois types de courbes (EXP1, EXP2, et par point) peuvent être sélectionnées. Une courbe maximale de 17 points peut être utilisée pour le type de courbe par points. (Réglage initial: 9 points) Le nombre de points peut également être augmenté et diminué et les courbes complexes à courbes simples peuvent être utilisées.
- Réglage de la vitesse: la vitesse de fonctionnement de chaque fonction lorsque la fonction est activée (y compris à l'état de commutation de vol) peut être ajustée. Cette dernière fonctionne en douceur à une vitesse constante correspondant à la vitesse de consigne.

Quand D / R est allumé, l'écran affiche "D / R ----", et l'angle (taux) et EXP peuvent être définies quand D / R est sur ON.

- Retour au menu modèle

Selection de courbe
EXP1, EXP2, Point de courbe

Selection de courbe
Separément ⇌ Combinaison
(Courbe gauche et droite symétrique.)

Gauche / droite, haut / bas,
réglage global au taux A et taux B

● Réglage de la courbe
(description dans ce manuel.)

Sélection de fonctions

1. Lorsque le bouton de sélection de fonction est pressé, un écran de sélection apparaît.
2. Sélectionnez la fonction que vous souhaitez régler à l'écran.

● Groupe / commutateur de mode unique (Gr. / Sngl)
(description dans ce manuel.)

● Réglage de la vitesse du servo
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)



Dual rate

Courbe D / R qui peut être activé par un inter, etc., peut être ajouté. La courbe peut être ajustée par la fonction AFR.

- 6 taux peuvent être ajoutés pour chaque condition.
- D / R est réglé pour chaque condition et ne se reflète pas dans d'autres conditions.
- Le D / R en haut de la liste a la priorité.
- Sélectionnez [Dual rate] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu modèle

Dual rate		Model1 Condit1 6.7V		
	Status	Function	Switch	
1	D/R 1	INH	Aileron	SD
2	D/R 2	INH	Elevator	SA
3	D/R 3	INH	Rudder	SB
4	D/R 4	INH	Aileron	--
5	D/R 5	INH	Aileron	--
6	D/R 6	INH	Aileron	--

L'inter ON/OFF du D/R est choisi.

Activez la fonction D / R en appuyant sur le [INH].

Lorsque le bouton de sélection de fonction est pressé, un écran de sélection apparaît. Sélectionnez la fonction que vous souhaitez régler à l'écran de sélection.

Réglages, taux, EXP, sont sur la fonction AFR

- Réglage de l'angle de direction, EXP
Sur l'écran D / R, vous pouvez définir des fonctions et des inters de commutation. Réglages d'angle de gouvernail de direction (taux) et EXP sont effectuées sur l'écran AFR lorsque l'interrupteur D / R est sur ON.



Prog. mixages

Programme de mixages qui peut être librement personnalisé. Jusqu'à 10 mixages pour chaque condition. [Tous les types de modèles]

Un mixage programmable peut être utilisé pour corriger des tendances non souhaitées du modèle, et peut également être utilisé pour des configurations de commandes inhabituelles. le mixage d'une voie appelée «maître», est ajouté à la motion de la voie mixée, appelé «esclave».

Vous pouvez choisir d'avoir les trims "maitre" ajouté à la voie "esclave", voir (paramètre "Trim"). La courbe de mixage peut être modifiée de sorte que les tendances indésirables peuvent être corrigées de manière efficace en définissant les modes // Point EXP2 EXP1.

De type offset, ce mixage applique un décalage fixe ou prédéfinie à la voie d'un servo programmée et peut contrôler jusqu'à quatre circuits simultanément.

Le mixage programmable comprend une fonction de lien, ce qui permet à un mixage programmable d'être liée à des fonctions spéciales de mixage, ou avec d'autres fonctions de mixage programmables. La fonction de lien peut être mis en place pour la voie maître et esclave individuellement.

- Tapez sur [Prog. mixes] dans le menu Modèle pour appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu modèle



● Groupe / commutateur de mode unique (Gr. / Single) (Pour plus d'informations, voir la description à dans ce manuel.)

Cette fonction activée, les noms des fonctions de maître et esclave (ou mixage / offset) sont affichés.

Inter mode Mixage/offset



● Réglage du fonctionnement de la courbe (voir la description dans ce manuel.)

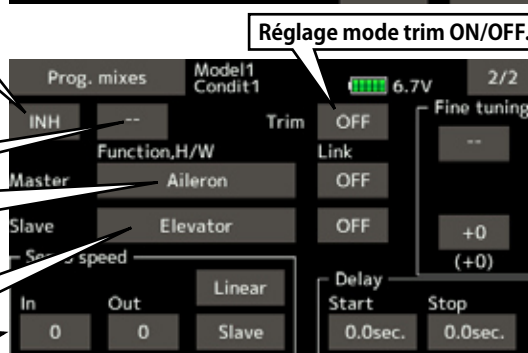
Activez en pressant sur [INH].

L'inter ON/OFF prog. mixages est choisi.

Fonction "maitre" (manche, inter, Dial) est choisie.

Fonction "esclave" est choisie.

Réglage vitesse servo



Réglage mode trim ON/OFF.

Réglage trim fin

Les heures (heure de début / arrêt) peuvent être mis en place à 4 secondes. Il est utile pour le contrôle du train d'atterrissage du jet ou autres, etc.



Réglages

● Mode de sélection: groupe/individuel

Fonctions d'activation pour seulement les conditions choisies:

1. Appuyez sur [Gr] et passer en mode [Sngl].

*Chaque fois que le bouton est appuyé, il permet de basculer entre les modes et sngl et Gr.

● Sélection mode "mixage"

Utilisation du mode offset:

1. Appuyez sur Mode et passer en mode Offset.

*Chaque fois que le bouton est appuyé, il permet de basculer entre le mixage et les modes offset.

● Sélection mixage de l'écran de configuration

1. Appuyez sur le mixage que vous souhaitez définir. L'écran d'installation est affiché. Activez la fonction.

2. Activez la fonction en appuyant sur [INH].

*Chaque fois que ce bouton est appuyé, il permet de basculer entre [INH] et [ON / OFF].

● Réglage mixage ON / OFF de l'interrupteur marche / arrêt à la direction

*Un interrupteur ON / OFF n'est pas réglé même si la fonction est activée.

1. Lorsque vous voulez mixer ON / OFF par l'inter, appuyez sur le bouton - pour appeler l'écran <Switch> , puis sélectionnez l'interrupteur et sa direction ON [].

*Pour une description de la méthode de sélection, voir [Commutateur de méthode de réglage] de ce manuel.

● Réglage de la voie "maitre" (sauf mixage type offset)

1. Appuyez sur le bouton Maitre pour appeler le menu Fonction et sélectionnez le canal principal.

2. Pour lier ce mixage avec d'autres mixage, appuyez sur le bouton "Link".

*Chaque fois que le bouton est appuyé, il permet de basculer entre le mixage direction + et - et "OFF" (pas de lien).

* Le contrôle de la voie "maitre" peut être programmé par un VR, et d'autres trims simples qui ne comprennent pas la butée de course, AFR, D / R, etc. Dans ce cas, afficher <Fonction, H / W> en appuyant sur [manche, Switch, Dial] puis sélectionnez la commande "maitre" du côté du canal.

● Réglage de la voie "esclave"

1. Appuyez sur "esclave" pour appeler le menu de fonction et sélectionnez la voie

2. Pour lier ce mixage avec d'autres mixages, appuyez sur le bouton "Link".

* Chaque fois que le bouton est enfoncé, il permet de basculer entre le mixage direction + et - et "OFF" (pas de lien).

● Mode réglage trim MARCHE / ARRET1. Pour activer le mode trim ON / OFF, appuyez sur le bouton trim à l'écran.

*Lorsque le mixage comprend un trim voie "maitre" réglez le bouton sur [ON]. Lorsque le mixage ne comprend pas les trims "maitre", réglez le bouton sur [OFF].

* Chaque fois que ce bouton est enfoncé, il permet de basculer entre [ON] et [OFF].

* Ceci est efficace lorsque le canal principal est réglé.

● Sélection type de courbe de mixage

1. Appuyez sur le bouton de sélection du type de courbe que vous souhaitez utiliser, puis sélectionnez la courbe que vous souhaitez utiliser.

*Pour une description de la méthode de réglage de la courbe, voir la description dans ce manuel.

● Réglage fin des trims

1. Lorsque vous utilisez la fonction de réglage fin de la courbe, appuyez sur le bouton [-] pour appeler <Switch> , puis sélectionnez le manche, VR, etc. que vous souhaitez utiliser.

*For a description of the fine tuning trim setting method, see the description at the back of this manual.

● Réglage vitesse des servos

1. Lors du réglage de la vitesse du servo, appuyez sur le bouton de vitesse. L'écran de configuration est affiché.

*Pour une description de la méthode de réglage vitesse servo, voir la description dans ce manuel.

* Mixage de compensation des variations de vitesse. Utilisez "speed in" et "speed out" pour réajuster la vitesse.

L'inter de mixage peut définir le délai d'un taux différent au démarrage et l'arrêt.

* Cette fonction est inactive lorsqu'un interrupteur de mixage n'est pas défini.



MENU MODELE (Avion/Planeur/Multicoptère)

Les mixages dédiés, utilisable lorsque l'avion ou le planeur est sélectionné, sont affichés dans la fonctions de menu moèle. Utiliser la fonction type de modèle du menu Linkage et préréglez le type de modèle, le type de l'aile, et le type d'empennage adapté au fuselage utilisé. D'autres paramètres réinitialisent les données utilisées dans la fonction de mixage, etc.

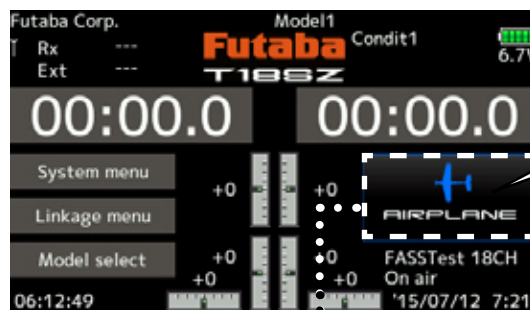
Ces mixages dédiés peuvent être définis pour chaque condition de vol. Lorsque vous souhaitez utiliser le système en changeant les paramètres pour chaque condition par l'inter ou le manche,

utilisez la fonction de sélection de condition et ajoutez des conditions de vol. (Jusqu'à 8 conditions peuvent être utilisées)

Remarque: La T18SZ est conçue de telle sorte que les types de modèles d'avion et de planeur peuvent gérer des avions du même type d'aile.

Les fonctions communes à l'exception des fonctions dédiées, sont résumés au type de modèle.

Les éléments de réglage sont différents, en fonction du nombre de servos, etc., selon le type d'aile utilisé. Les écrans de configuration dans ce manuel d'instruction sont des exemples.



Pressez cet icone pour entrer dans le menu modèle.

- Sélectionnez le nom de la fonction et revenir à l'écran d'accueil.



(Exemple d'écran de menu)

* L'écran de menu du modèle dépend du type de modèle.

Table des fonctions MENU MODELE (Avion/Planeur/Multicoptère)

Différentiel ailerons.

Cette fonction ajuste les ailerons. Correction d'axe de roulis et de réglage fin avec un trim sont également possibles. Ceci est pratique lors des réglages en cours de vol. [Avion/planeur, 2 ailerons ou plus]

Réglage des flaps

Les flaps peuvent être ajustés de façon indépendante. Pour un modèle 4 volets, les volets de courbure peuvent être mixés avec les volets de freinage. [Avion/planeur, 2 ailerons ou plus]

Ail→ volet de courbure

Ce mixage exploite les volets de courbure dans le mode aileron. Il améliore la caractéristique de fonctionnement de l'axe de roulis. [Avion/planeur 2 ailerons + 2 flaps ou plus]

Ail→Aérofrein

Ce mixage active les aérofrens dans le mode d'aileron. Il améliore la caractéristique de

fonctionnement de l'axe de roulis. [Avion/planeur, 2 ailerons ou plus]

Ail→ Direction

Ce mixage est utilisé lorsque vous voulez utiliser la dérive avec les ailerons. Un angle d'inclinaison peu profond est possible. [Airplane/glider, général]

Prof→Courbure

This mix is used when you want to the mix camber flaps with elevator operation. Lifting force can be increased at elevators up. [Avion/planeur, 2 ailerons ou plus]

Mixage courbure

Ce mixage permet de régler la courbure et corrige la profondeur. [Airplane/glider, 2 ailerons ou plus]



Aéroofrein → Prof

Ce mixage est utilisé pour corriger le fonctionnement des aéroofreins (spoilers) lors de l'atterrissage. [Avion/planeur, général]

Courbure flap → Profondeur

Ce mixage est utilisé pour corriger les changements d'attitude, lorsque les volets de courbure sont utilisés. [Airplane/glider, 2 ailerons + 1 flap or more]

Direction → Aileron

Cette fonction est utilisée pour corriger. [Avion/planeur, général]

Direction → Profondeur

Cette fonction est utilisée pour corriger les manœuvres de roulis etc. [Avion, général]

Papillon (V)

Cette fonction est utilisée lorsque qu'un freinage puissant est nécessaire. [planeur, 2 ailerons ou plus]

Trim mix 1/2

Le taux des ailerons, profondeur et flaps peut être appelés par le commutateur ou la sélection de condition. [planeur, général]

Snap roll

Cette fonction sélectionne le commutateur de tonneau déclenché et ajuste l'angle de braquage de chaque gouverne. La vitesse du Servo peut également être ajustée. [Avion, général]

Aéroofrein

Cette fonction est utilisée lorsque les aéroofreins sont nécessaires lors de l'atterrissage, etc. pendant le vol. [Avion, général]

Gyro

Ceci est un mixage dédié quand un gyro GYA est utilisé. [Airplane/glider/multicopter, general]

Ailevator

Cette fonction ajuste la profondeur et les ailerons de modèles avec des spécifications. [Avion/planeur, général]

Accélération

Permet une brève "surcharge" en réponse à uen plongée soudaine, Prof → Courbure, et Ail → Direction. [planeur, général]

Moteur

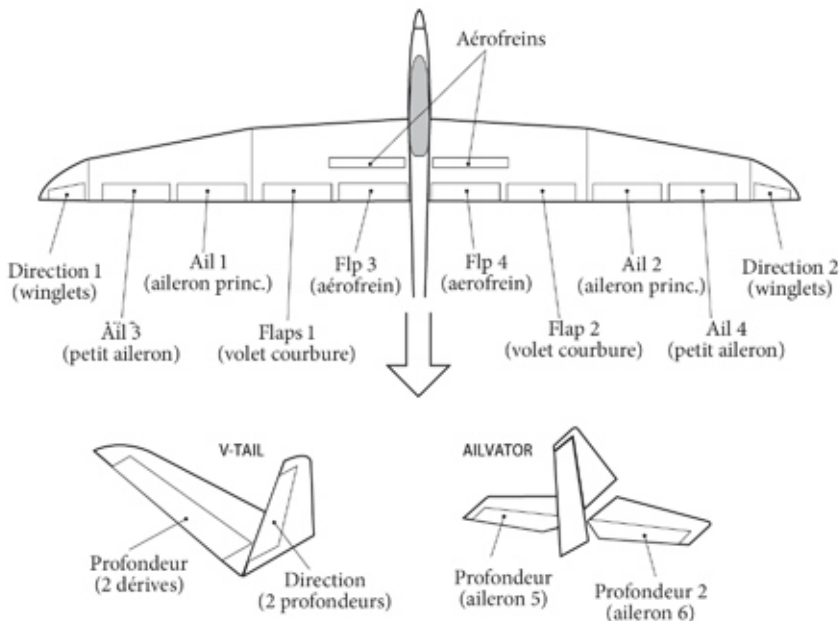
La vitesse de fonctionnement lorsque le moteur du planeur EP F5B et autres sont démarrés par le commutateur peut être réglée. [Avion/planeur, général]

V-Tail

Cette fonction ajuste la profondeur et la dérive de modèles à empennage en "V". [Avion/planeur, V-tail]

Winglet

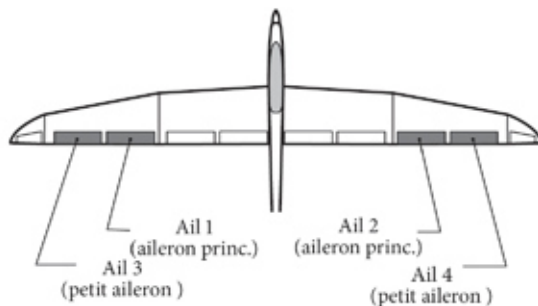
Cette fonction ajuste les dérives gauche et droite de modèles à winglets. [[Avion/planeur, winglet]





Différentiel ailerons [Avion/planeur, 2 ailerons ou plus]

Le différentiel d'aileron gauche et droite peut être réglé indépendamment. Le taux différentiel peut également être ajustée en fonction de l'état de vol en définissant un réglage fin VR.



- Sélectionnez [Ail diff.] dans le menu modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

Réglage ailerons droite et gauche



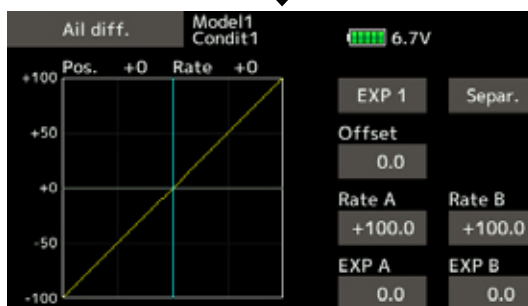
Nom de la condition actuellement sélectionné

Condition group/simple (mode selection)
(Pour plus d'informations, voir la description dans ce manuel.)

*L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

Réglage de VR de réglage fin

* Le graphique est exploité par la sélection d'un VR, etc.



● Réglage fin du VR, réglage de la courbe
(Pour plus d'informations, voir la description dans ce manuel.)

Méthode de réglage

- Tapez sur aileron (AIL) 1~4(2) gauche (ou droite)
Réglez l'angle des ailerons.
- Lors du réglage de fin du VR, appuyez sur "-" et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez le réglage fin VR.
- Le taux fin de syntonisation peut être réglé par la courbe.



Réglage flaps

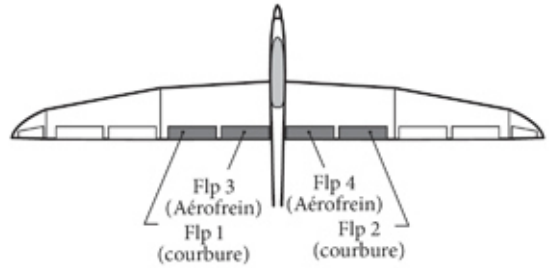
[Type de modèle correspondant]:
avion/planeur, 2 flaps ou plus]

La course de chaque volet (courbure: FLP1 / 2, les aérofreins: FLP3 / 4) peut être réglée indépendamment à chaque servo en fonction du type de l'aile.

- Le point de référence de chaque volet peut être compensé

Les volets de courbure d'un modèle 4-Flaps peuvent être mixés avec les aérofreins. (Frein FLP Camber FLP)

- Un interrupteur ON / OFF peut être réglé.
- Sélectionnez [Flap setting] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.



- Retour menu modèle

réglage montée/
descente

Référence point
offset

Nom de la condition actuellement sélectionné

Flap setting Model1 Condit1 6.7V 1/2

Group	Camber flap	Brake flap
Up	Flap +100	Flap3 +100
Down	Flap2 +100	Flap4 +100
Offset	+0	+0

Réglage volets courbure Réglage aérofrein

Condition group/simple (mode selection) (Pour plus d'informations, voir la description dans ce manuel.)

L'opération est effectuée via les inters de volume, etc., sélectionnés pour chaque commande de volets.

L'inter de volume opérationnel est mis en place par "Fonction"

réglage montée/
descente

Référence point
offset

Flap setting Model1 Condit1 6.7V 2/2

Brake flap → Camber flap

Group	Status
Up	INH
Down	Switch --
Offset	+0

Mixage INH ⇄ ON

L'inter de mixage On/Off est choisi

Réglage aérofrein vers courbure

* L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

Réglages

- Tapez sur flap (FLP) 1~4 montée / descente en fonction du modèle.
Réglez la course indépendamment.
- Pour compenser le point de chaque volet, appuyez l'élément de l'offset correspondant. Utilisez "▼▼▼▼▲▲▲▲"
- Lors de l'utilisation d'un mixage aérofrein / courbure, appuyez sur [INH] et appuyez sur

l'écran. (ON est affiché.)
Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur le [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON au "-" Réglage)
(Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)

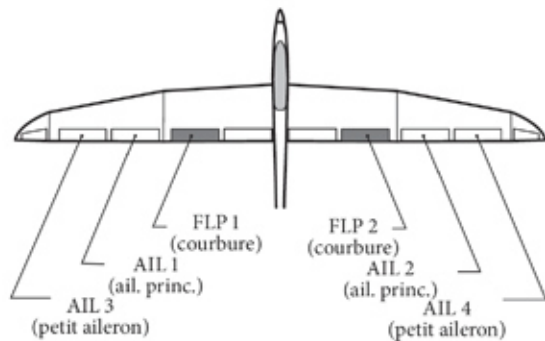


Ail → flap courbure

[Type modèle correspondant]: Avion/
planeur, 2 ailerons + 2 flaps ou plus

Ce mixage exploite les volets de courbure (FLP1 / 2) dans le mode aileron. Lorsque le manche des ailerons est manipulé, les ailerons et les volets de courbure effectuer l'opération simultanément et la caractéristique de fonctionnement de l'axe de roulis est améliorée.

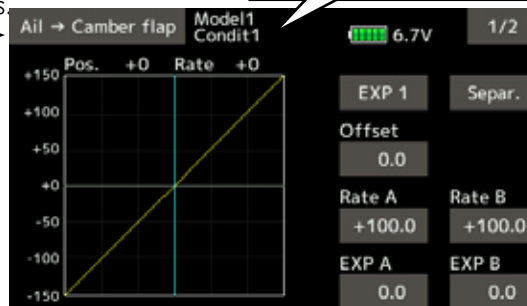
- Le taux aileron gauche / droit de chaque servo de volet peut être affiné.
- Une courbe de mixage peut être réglée.
- Un interrupteur ON / OFF peut être réglé.
- la liaison est possible: Liez ce mixage à d'autres mixages.



- Sélectionnez [Ail→Camber flap] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage



Nom de la condition actuellement sélectionné

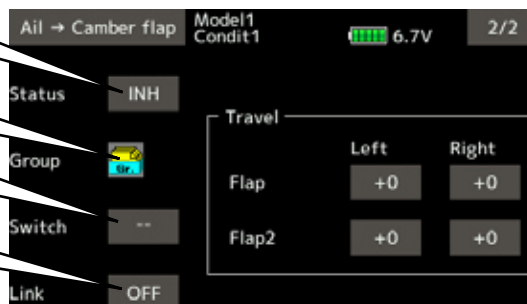
Réglage des taux A et B

Activez la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

Pour définir la liaison, appuyez sur [OFF]



Réglage de chaque servo de flap

Méthode de réglage

- Tapez [INH].
(ON est affiché.)
 - Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")
- (Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)
- Tapez sur l'élément gauche ou droite de chaque servo de volet.

Ajustez la vitesse de mixage.

*Lorsque la direction de mixage est inversée par la tringlerie, des réglages peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse de mixage (+ or -).

- Une courbe de mixage peut être réglée. (1/2 page)

(Pour une description de la méthode de réglage de la courbe de mixage, voir la description dans ce manuel.)

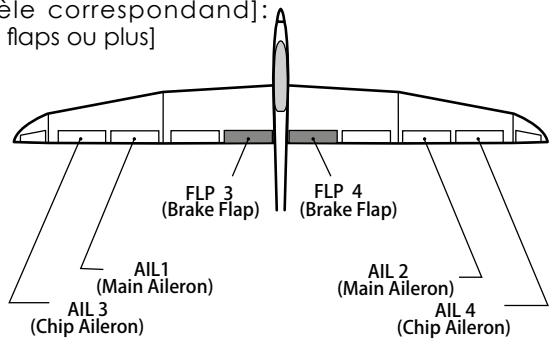
- Pour régler les tringleries, tapez sur [Lien]. Réglez-le sur ON et appuyez sur l'écran.



Aileron → Aérofreins [Type de modèle correspondant]: avion/planeur, 4 flaps ou plus]

Ce mixage actionne les aérofrein (FLP3 / 4) dans le mode aileron. Lorsque le manche des ailerons est manipulé, les ailerons et les aérofreins s'actionnent simultanément et la caractéristique de fonctionnement de l'axe de roulis est améliorée.

- Le taux de mixage peut être ajustée pour chaque servo de volet.
- Une courbe de mixage peut être réglée.
- Un mixage pendant le vol peut être activée / désactivée en réglant un commutateur.
- Linking peut être réglé: Liez ce mixage à d'autres mixages.



- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage

Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage des taux A et B

- Activez la fonction en tapant [INH].
- Condition group/simple (mode selection)
- L'inter de mixage On/Off est choisi
- Pour régler les tringleries tapez OFF

Réglage de chaque servo de flaps

● Réglages

- Tapez sur INH (ON s'affiche.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON.
- Appuyez sur le bouton gauche ou droite de chaque servo de volet.

- Une courbe de mixage peut être réglée.

- Pour régler les tringlerie, tapez sur "link" Réglez-le sur ON et appuyez sur l'écran.

Ajustez la vitesse de mixage.

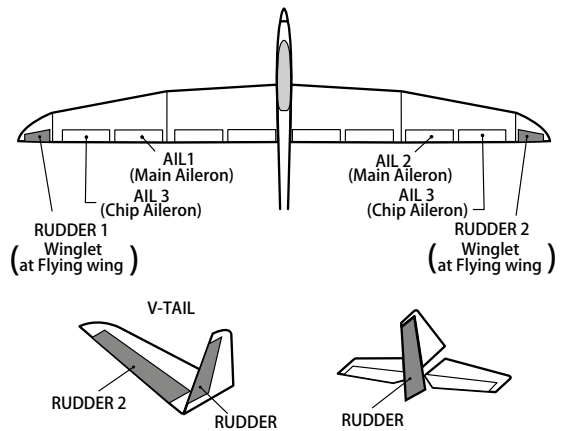
Lorsque la direction du mixage est inversée par la tringlerie, les réglages peuvent être faits en inversant la polarité de la vitesse du mixage (+ ou -).



Ail → Direction

Utilisez ce mixage quand vous voulez mixer les dérives avec les ailerons.

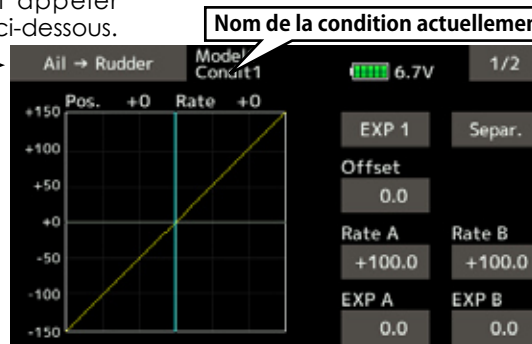
- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être réglé / désactivé en réglant un commutateur.
- Le taux de mixage peut être affiné en définissant un VR.



- Sélectionnez [Ail→ Rudder] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage

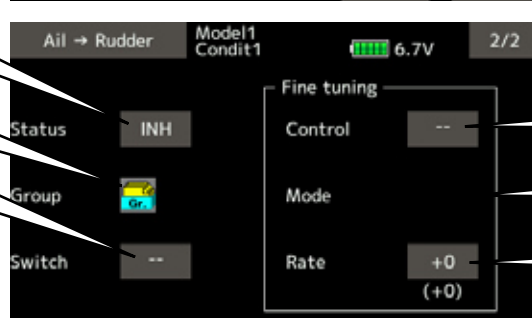


Réglage des taux A et B

Activez la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/ Off est choisi



Réglage fin du VR

Operation mode

Taux de réglage

Réglage

- Tapez [INH].
(ON est affiché.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")
- (Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)
- Lors de la définition d'un VR, appuyez sur réglage fin "-" et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez le VR. Le taux de réglage peut être réglé. Le mode de fonctionnement VR peut aussi être sélectionné.

- Une courbe de mixage peut être réglée.

[Mode réglage fin du VR]
 [LIN.] Taux de mixage de 0% au centre du VR. Lorsque le VR est tournée dans le sens antihoraire et dans le sens horaire, le taux de mixage augmente et diminue, respectivement.
 [ATL +] Mixage du taux 0% à l'extrémité gauche du VR. Lorsque le VR est activé, le taux augmente .
 [ATL-] vitesse de mixage de 0% à droite du VR. Lorsque le VR est activé, le taux augmente
 [SYM.] Lorsque le VR est tourné vers la gauche ou la droite de la position neutre, le taux augmente



Prof. → Courbure

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, 2 flaps ou plus]

Cette fonction est utilisée lorsque vous voulez mixer les volets de courbure avec la profondeur. Lorsqu'ils sont utilisés, les volets sont baissés avec la profondeur.

Remarque: La profondeur d'un empennage en

- Sélectionnez [Ele→Camber] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

V ne peut pas fonctionner lorsque ce mixage est activé.

- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être activé / désactivé en réglant un commutateur.
- Le taux de mixage peut être affinée en définissant un VR.

● Retour menu modèle →

● Réglage courbe de mixage

Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage des taux A et B

Réglage taux ailerons et flaps

La valeur à l'intérieur des parenthèses indique la position actuelle de la dérive.

Activez la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

Réglage fin du VR

Opération mode

Réglage du taux

Réglages

- Tapez [INH].
(ON est affiché.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")
- Lors de la définition d'un VR, appuyez pour le réglage fin sur "-" et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis

sélectionnez le VR. Le taux de réglage peut être réglé.

Le mode de fonctionnement VR peut aussi être sélectionné.

- Une courbe de mixage peut également être réglée.



Mixage courbure

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, 2 flaps ou plus]

Cette fonction ajuste la vitesse de courbure qui exploite la l'aile (ailerons, volets de courbure, les volets aérofrein) dans les directions positives et négatives. Les taux d'ailerons, volets, et de profondeur peuvent également être ajustés indépendamment par la courbe, et les changements d'attitude causés par le fonctionnement de la courbure peuvent être corrigés.

* Le réglage initial affecte le fonctionnement de courbure sur le trim LS

- Les taux haut / bas de l'aileron, et servos de profondeur peuvent être ajustés par la courbe. Lorsque la direction de mixage est inversé par la tringlerie, des réglages peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse du mixage (+ ou -).
- Un mixage pendant le vol peut être activée / désactivée en réglant un commutateur.
- Un retard peut être réglé pour chaque condition. Un commutateur de coupure qui peut désactiver la fonction de retard peut être réglé.
- La vitesse de l'aileron, et servo de profondeur peut être réglée.

- Sélectionnez [Camber mixing] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Activer la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

Inter coupure retard

Réglage condition retard

Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage vitesse servos

• Retour menu modèle

Ailerons, flaps and elevators rate adjustment

● Réglage courbe de mixage

Réglage des taux A et B

Rate	AIL3	AIL	AIL2	AIL4	ELE
Rate 1	+0	+0	+0	+0	+0
Rate 2	+0	+0	+0	+0	+0
Rate	FLP3	FLAP	FLP2	FLP4	ELE2
Rate 1	+0	+0	+0	+0	+0
Rate 2	+0	+0	+0	+0	+0

Parameter	Value
EXP 1	Separ.
Offset	0.0
Rate A	+100.0
Rate B	+100.0
EXP A	0.0
EXP B	0.0



Réglages

- Tapez [INH].
(ON est affiché.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")

(Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)

- Lors de la définition d'un retard de condition, appuyez sur I [Condition retard]

Définissez le délai.

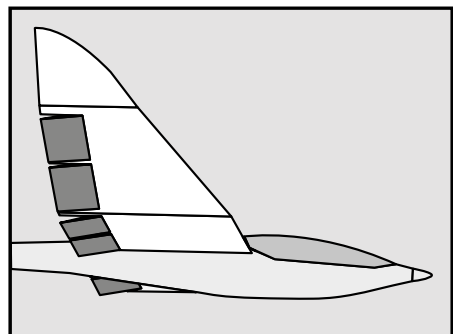
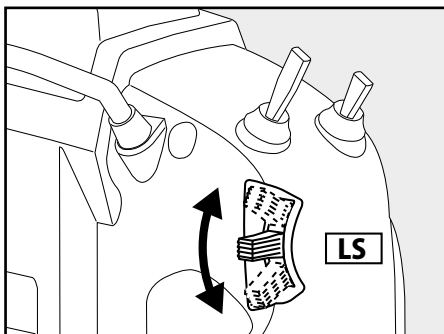
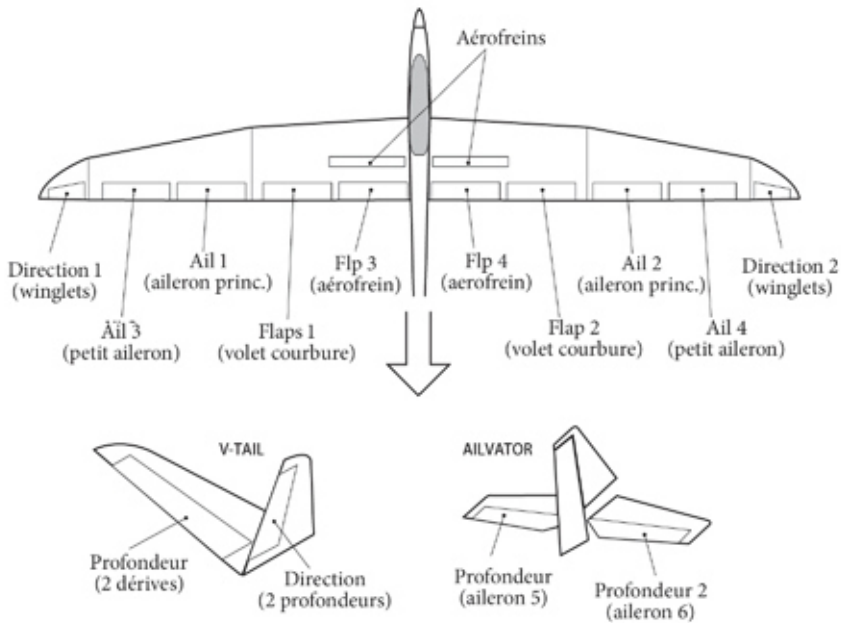
Lors de la configuration d'un inter de coupure, appuyez sur [Couper-switch] et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON.

(Ecran de réglage courbe/taux)

- La courbe et la vitesse sont ajustées en appelant les écrans courbe/taux des ailerons, volets, et profondeur.

Le taux et la courbe de chaque servo peut être réglés en appelant chaque écran.

La vitesse des servos peut également être réglée.

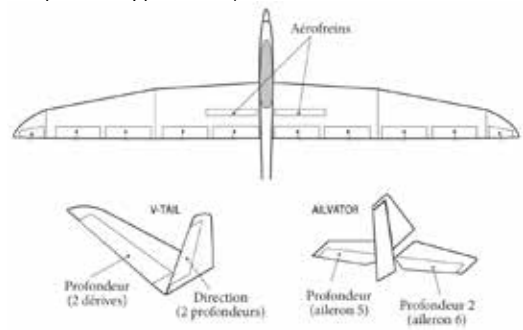




Aéroofrein → Prof

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, général]

Ce mixage est utilisé lorsque vous voulez mélanger la profondeur avec les aéroofreins (spoiler). Il soulève la profondeur pour corriger le piquage du nez pendant le fonctionnement des aéroofreins.



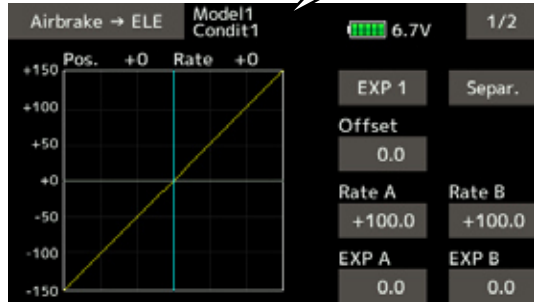
- *Cette fonction ne fonctionne pas lorsque les aéroofreins ne sont pas attribués dans le menu de Liaison.
- Les taux de mixage 2 et 1 sur le côté / Taux avec le servo de profondeur peut être ajustée.
- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être activé / désactivé en réglant un commutateur.
- Le taux de mixage peut être affinée en définissant un VR.
- Sélectionnez [Airbrake→ ELE]

*L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

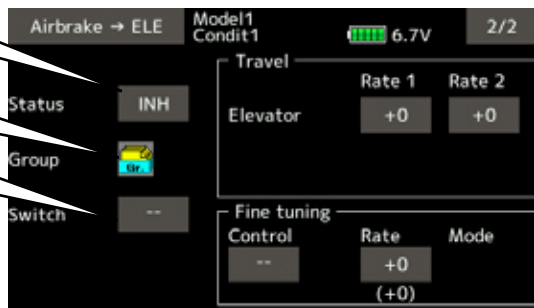
● Réglage courbe de mixage



Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage des taux A et B

- Activez la fonction en tapant [INH].
- Condition group/simple (mode selection)
- L'inter de mixage On/Off est choisi



Réglage servo profondeur

Réglage fin

Réglage

- Tapez [INH]. (ON est affiché.)
 - Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")
- (Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)
- Lors de la définition d'un VR, appuyez pour

le réglage fin sur "-" et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez le VR. Le taux de réglage peut être réglé.

Le mode de fonctionnement VR peut aussi être sélectionné.

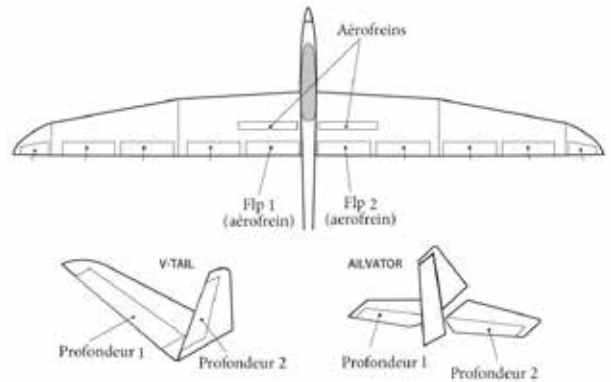
- Une courbe de mixage peut également être réglée.



Courbu.FLP → Prof. [Type de modèle correspondant]: avion/planeur, 2 ail,+1 flaps ou plus

Ce mixage est utilisé pour corriger les changements de direction (profondeur) générés lorsque les volets de courbure (flap) de vitesse sont utilisés.

- Le taux du servo de profondeur peut être ajusté. Lorsque la direction du mixage est inversée par la tringlerie, des ajustements peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse de mixage (+ ou -).
- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être activé / désactivé en réglant un commutateur.
- Le taux de mixage peut être affinée en définissant un VR.
- Sélectionnez [Camb.FLP→ELE] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.



- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage

Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage des taux A et B

- Activez la fonction en tapant [INH].
- Condition group/simple (mode selection)
- L'inter de mixage On/ Off est choisi

Réglage servo profondeur

Réglage fin

Réglage

- Tapez [INH]. (ON est affiché.)
 - Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")
- (Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)
- Lors de la configuration d'un inter de coupure, appuyez sur [Couper-switch] et touchez

l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON.

(Ecran de réglage courbe/taux)

- La courbe et la vitesse sont ajustées en appelant les écrans courbe/taux des ailerons, volets, et profondeur.

Le taux et la courbe de chaque servo peuvent être réglés en appelant chaque écran.

La vitesse des servos peut également être réglée.

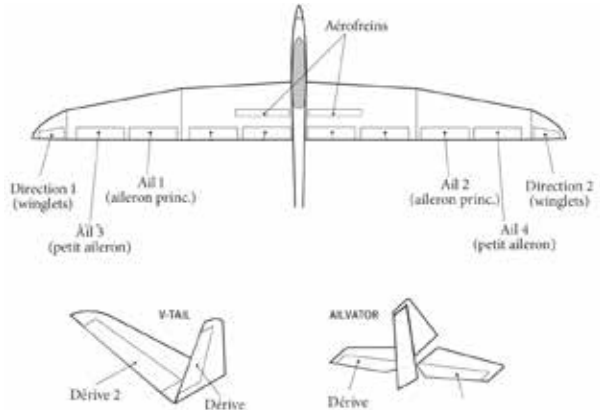


Direct. → Aileron

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, Général]

Cette fonction est utilisée lorsque vous voulez mixer les ailerons et la dérive. Il est utilisé lorsque la dérive est appliqué lors des manœuvres de roulis, etc... Il peut être utilisé pour des maquettes, grands modèles, etc.

- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être activé / désactivé en réglant un commutateur.
- Le taux de mixage peut être affinée en définissant un VR.



- Sélectionnez [Rudder→Aileron] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage



Nom de la condition actuellement sélectionné

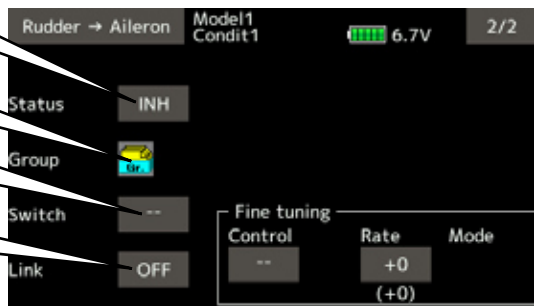
Réglage des taux A et B

Activez la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

To set linking, tap to the [OFF] item



Réglage fin

Réglage

- Tapez [INH]. (ON est affiché.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")

Lors de la configuration d'un inter de coupure, appuyez sur [Couper-switch] et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON.

(Ecran de réglage courbe/taux)

- La courbe et la vitesse sont ajustées en appelant les écrans courbe/taux des ailerons, volets, et profondeur.

Le taux et la courbe de chaque servo peuvent être réglés en appelant chaque écran.

La vitesse des servos peut également être réglée.

- Pour régler les tringleries, tapez sur [Lien]. Réglez-le sur ON et appuyez sur l'écran.



Direct. → Profon.

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, général

Cette fonction est utilisée lorsque vous voulez mixer la profondeur avec la dérive. Utilisé pour corriger les tendances indésirables de la dérive dans les manœuvres de roulis, etc., des avions acrobatiques.

- Une courbe de mixage peut être réglée.
- mixage pendant le vol peut être activé / désactivé en réglant un commutateur.
- Sélectionnez [Rudder→Elevator] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

- Linking peut être réglé: Liez ce mixage à d'autres mixages.
- Le taux de mixage peut être affiné par la sélection d'un VR. (Réglage fin)

- Retour menu modèle

● Réglage courbe de mixage

Nom de la condition actuellement sélectionné

Réglage des taux A et B

Activez la fonction en tapant [INH].

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

Pour régler les tringleries tapez OFF

Réglage fin

Réglages

- Tapez [INH]. (ON est affiché.)
- Lors de la configuration d'un inter, appuyez sur [-] de l'interrupteur et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et régler sa direction ON. (Toujours ON "-")

(Pour une description de la méthode de sélection de commutateur, voir la description dans ce manuel.)

- Lors de la définition d'un VR, appuyez pour le réglage fin sur "-" et touchez l'écran

pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez le VR. Le taux de réglage peut être réglé..

- Une courbe de mixage peut être réglée.
- Lors de la liaison: appuyez sur [Lien]. (ON est affiché.)



Papillon

[Type de modèle correspondant]: planeur, 2 ail ou plus

Cette fonction permet le fonctionnement de l'aérofrein en augmentant simultanément les ailerons gauche et à droite et la descente des volets (volets de courbure, aérofrein).

Ce paramètre va permettre aux ailerons qui seront soulevés alors que les volets sont baissés simultanément. L'empennage "Papillon" produit une configuration d'atterrissage extrêmement efficace en accomplissant ce qui suit:

1. Ralentir la vitesse de l'avion.
2. nettoyer le bout d'aile pour réduire la tendance à décrocher.

3. Créer plus de portance vers le centre de l'aile lui permet de voler à une vitesse plus lente.

- Un mixage pendant le vol peut être activée / désactivée en réglant un commutateur.
- Le point de référence papillon peut être compensé. Lorsque l'écran est réglé sur l'offset sélectionné lorsqu'il est actionné, le point de référence est décalé. Si le point de référence est trop décalé, un fonctionnement inattendu peut arriver.
- La vitesse de fonctionnement des ailerons et les volets peut être ajustée.
- Un retard peut être réglé pour chaque condition. Un commutateur de coupure qui peut désactiver la fonction de retard peut également être réglée.
- Le taux différentiel peut être ajustée.

Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON s'affiche.)

Condition group/simple (mode selection)

L'inter de mixage On/Off est choisi

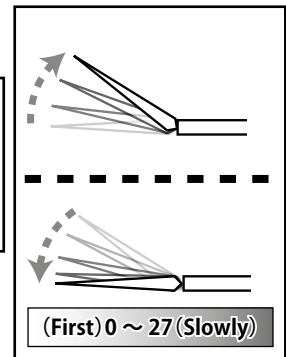
Lorsque la compensation de référence d'un empennage papillon, fonctionner au point que vous voulez changer, appuyez sur le bouton de valeur.

Réglage condition retard

- Sélectionnez [Butterfly] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous



page 2

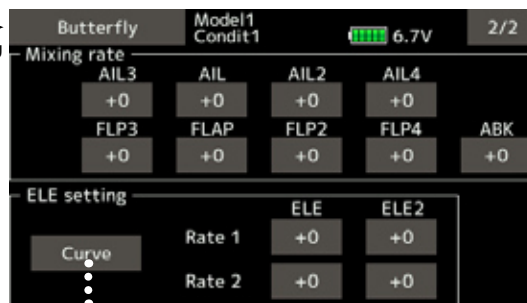


Inter coupure condition retard

Le taux de différentiel peut être réglé.

*L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

- Retour au menu modèle



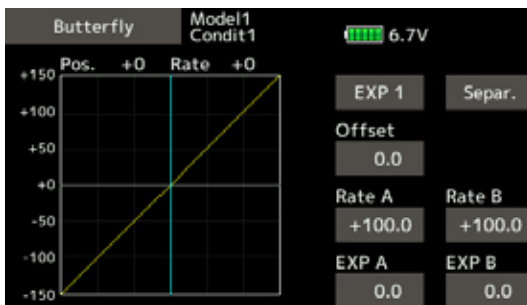
Cochez la case Taux AIL et FLP mixage. Ajuster les taux de mixage.

Réglage taux profondeur

(Ecran réglage courbe profondeur)

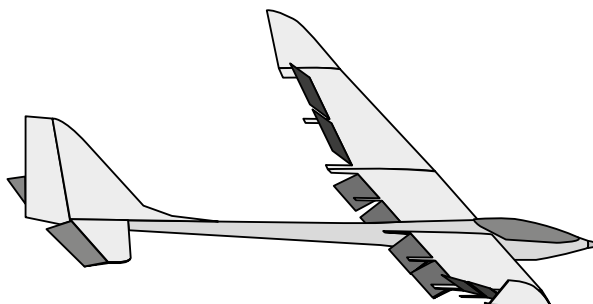
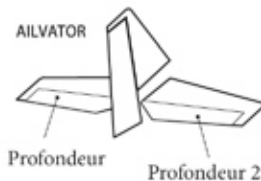
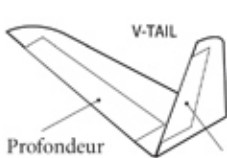
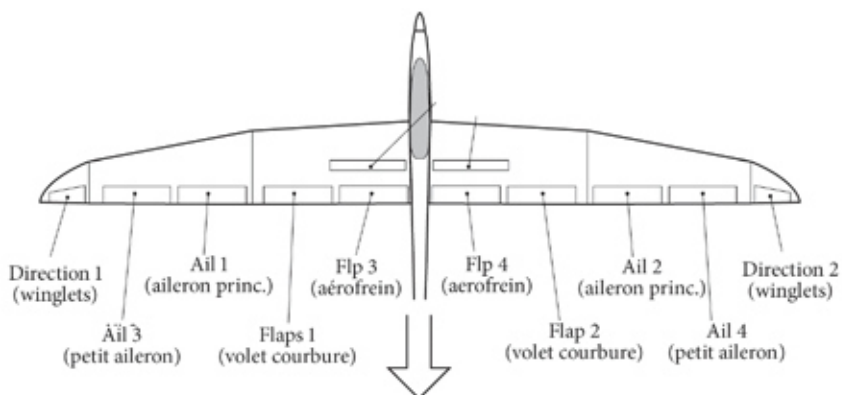


Ecran réglage correction taux profondeur



Réglage des taux A et B

Réglage du mixage de la courbe
 * Pour une description de la méthode de réglage de la courbe, voir la description dans ce manuel.





Mixage trim 1/2

[Type de modèle correspondant]: planeur, Général

Ces fonctions sélectionnent le taux de d'offset des trims des ailerons, profondeur, et volets (courbure, aérofrein) spécifiés selon l'état de vol.

Le montant de l'offset des trims des ailerons, profondeur, et volets les garnitures peut être réglé par un inter.

A titre d'exemple: mixage trim 1 peut être mis en place pour l'action, avec les volets et les ailerons, et une légère quantité à la profondeur. Mixage trim 2 peut être utilisé pour le vol à grande vitesse, avec deux ailerons et volets de vitesse en positif légèrement, et un peu de profondeur pour descendre.

Les fonctions de trim peuvent être activées pendant le vol en réglant un inter. Pour éviter les changements brusque lors de la commutation des conditions de vol, un retard peut être réglé pour fournir une transition en douceur entre les deux. Le mixage trim2 aura la priorité sur mixage trim1.

Exemple

1. Pressez [INH]. Réglez la fonction de mixage trims sur [ON].
* Lors de la séparation des paramètres pour chaque état, passer de [Groupe] à [Single].
2. Sélectionnez le bouton ON / OFF.
3. Sélectionnez le mode [Manuel] ou [Auto].

Dans le mode [Auto], sélectionnez également un inter. Ce commutateur peut être liée à un manche, etc.

<Vitesse>
IN: La vitesse de fonctionnement au démarrage peut être réglée.
Out: La vitesse de retour à OFF peut être réglée.

<réglage fin>
Le taux d'offset peut être modifié sur l'écran avec un VR, etc.

<Retard>
Lorsque les conditions de vol sont définies, la vitesse de fonctionnement peut être réglée. La fonction Etat de retard peut être interrompue et chaque gouverne revient rapidement à sa position initiale en sélectionnant un commutateur de coupeure.

*L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON s'affiche.)

L'inter de mixage On/Off est choisi

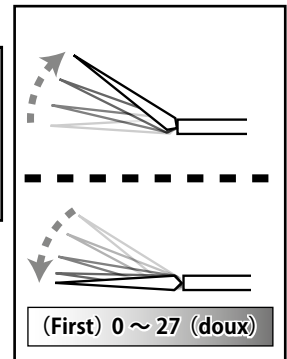
Sélection manuelle / mode Auto
Manuel: active la fonction ON / OFF par interrupteur
Auto: Coupe la fonction mixage, peut être liée à un manche, etc. Un inter, etc. séparé de la fonction inter ON / OFF est réglé.

Réglage condition retard

- Sélectionnez [Trim mix1 or 2] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

page 2

Trim mix 1	Model1	Condit1	Speed	6.7V	1/2
Status	INH		Aileron	In 0	Out 0
Switch	--		Flap	0	0
Mode	Manual		Elevator	0	0
Auto switch	--		Air brake	0	0
Delay	0		Fine tuning		
Cut switch	--		Control	--	



Inter coupeure retard

Quand un réglage VR est fixé, le taux des trims ailerons et profondeur peut être modifiés.

- Retour menu modèle

Trim mix 1	Model1	Condit1	6.7V	2/2	
Offset	AIL3 +0	AIL +0	AIL2 +0	AIL4 +0	ABK +0
Fine tuning	+0	+0	+0	+0	+0
	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)
	FLP3 +0	FLAP +0	FLP2 +0	FLP4 +0	ELE +0
	+0	+0	+0	+0	+0
	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)

La valeur à l'intérieur des parenthèses indique la position actuelle de la dérive

Le taux de compensation des ailerons, volets, et profondeur ne peuvent être ajustés. Appuyez sur l'option de réglage correspondant. Ajustez la vitesse.



Snap roll

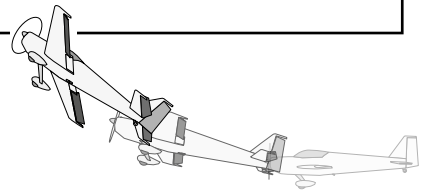
[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, général

Cette fonction sélectionne le commutateur et le taux de chaque gouverne, (ailerons, profondeur, ou volets) quand un "Snap roll" est effectué.

- Quatre directions de tonneau déclenché peuvent être réglés, (Droite / haut, droite / bas, gauche / haut, gauche / bas)
- Fonctionnement: Lorsque le mode [Master] est sélectionné, la fonction tonneau déclenché est activé / désactivé par l'interrupteur principal dans l'état lequel et sens que vous aurez réglé. Lorsque le mode [Single] est sélectionné, le tonneau peut être exécutée dans chaque direction au moyen d'inters indépendants.
- un interrupteur de sécurité peut être réglé. Par mesure de sécurité, le commutateur peut être réglé de sorte que tonneau ne soit pas exécuté lorsque, par exemple, le train d'atterrissage est abaissé, même si l'interrupteur est allumé accidentellement. L'inter de snap roll est actif uniquement lorsque l'interrupteur de sécurité est activée.
- La vitesse de fonctionnement de l'aileron, profondeur, et volets peut être ajustée direction.

(Exemple) réglage F3A

- Mode: [Master]
- Inter sécurité: [SW-G]
- Inter Master: [SW-H] (inter principal d'exécution)
- Direction de l'inter:
Droite / haut.: [SW-D] OFF-OFF-ON
droite / bas: [SW-D] ON-OFF-OFF
gauche / haut: [SW-A] OFF-OFF-ON
gauche / bas: [SW-A] ON-OFF-OFF
- Réglage vitesse
La vitesse de fonctionnement de chaque gouverne lorsque l'interrupteur est sur ON peut être changé et le tonneau déclenché exécuté par le manche alors que l'inter est actif.



- Sélectionnez [Snap roll] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

•Retour menu modèle →

Maitre ou simple est choisi

Direction snap roll

Snap roll		Model1 Condit1	6.7V	1/2	
Mode	Master--W	Safety-S%			
	ACT/INH	Switch	Aileron	Elevator	Rudder
Right/Up	OFF	--	+100	+100	+100
Right/Down	OFF	--	+100	-100	-100
Left/Up	OFF	--	-100	+100	-100
Left/Down	OFF	--	-100	-100	+100

Mode maitre : Direction des inters
Mode simple : Inter Snap roll

L'inter Snap roll On/Off est choisi.

L'inter sécurité est choisi

page suivante

Condition group/simple (mode selection)

Réglage des taux ailerons, direction, profondeur

Snap roll		Model1 Condit1	6.7V	2/2			
Speed		Aileron	Elevator	Rudder			
		In	Out	In	Out	In	Out
Right/Up		0	0	0	0	0	0
Right/Down		0	0	0	0	0	0
Left/Up		0	0	0	0	0	0
Left/Down		0	0	0	0	0	0

montée

descente

(debut) 0 ~ 27 (doux)

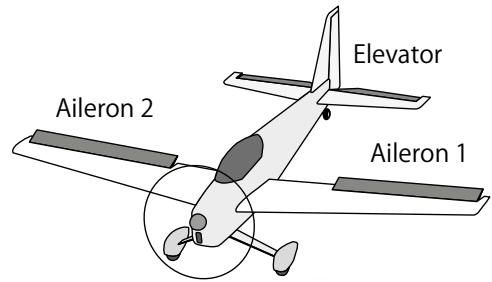


Aérofreins

Cette fonction est utilisée lorsqu'un aérofrein est nécessaire lors de l'atterrissage, etc.

Les taux d'offset (volets de courbure, flaps) prédéfinis peuvent être activés par un interrupteur.

Le taux de trim de l'aileron, profondeur, et volets de courbure peut être ajusté selon les besoins. La vitesse également peut être ajustée. Un retard peut être réglé pour chaque état, et un commutateur de coupure permettant d'inactiver, peut être choisi. Les taux des trims peuvent être affinés en définissant un VR. Vous pouvez également définir le mode Auto, qui reliera les aérofreins à un manche, un commutateur ou autre. Un interrupteur peut également être défini comme l'interrupteur ON / OFF.



- Sélectionnez [Air brake] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

*L'écran d'affichage est un exemple. L'écran réel dépend du type de modèle.

Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON s'affiche.)

L'inter d'aérofrein On/Off est choisi

Mode manuel/Auto
Manuel: Switch ON/OFF
Auto: la fonction aérofrein peut être liée à un manche, etc. Un inter, etc. séparé de la fonction interrupteur ON / OFF est réglé.

Condition réglage de l'offset et le réglage de l'interrupteur de coupure.

Réglage fin

Page suivant.

(First) 0 ~ 27 (Slowly)

Offset : le taux de compensation des ailerons, volets, et profondeur ne peut pas être réglés. Appuyez sur pour l'option de réglage Réglez la vitesse.

Réglage fin : Quand un réglage fin est nécessaire, le taux peut être ajustés. Appuyez sur pour l'option de réglage correspondant. Ajustez la vitesse.

Retour menu modèle

La valeur à l'intérieur des parenthèses indique la position actuelle de la gouverne.

Air brake	Model1 Condit1				
Status	INH	Speed 6.7V 1/2			
Switch	--	Aileron	In	Out	
Mode	Manual	Flap	0	0	
Auto switch	--	Elevator	0	0	
Delay	0	Air brake	0	0	
Cut switch	--	Fine tuning Control --			

Air brake	Model1 Condit1				
Offset	AIL3	AIL	AIL2	AIL4	ABK
	+0	+0	+0	+0	+0
Fine tuning	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)
	FLP3	FLAP	FLP2	FLP4	ELE
	+0	+0	+0	+0	+0
	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)	(+0)



Gyro

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, multicoptère, général

Cette fonction est utilisée quand un gyro GYA est utilisé pour stabiliser l'avion. Son mode de sensibilité et son fonctionnement (Mode Normal Mode / GY) peuvent être activés par un interrupteur.

- Trois taux (taux 1 / Taux 2 / Taux 3) peuvent être commutés.
- Jusqu'à 3 axes (Gyro / Gyro 2 / Gyro 3) peuvent

être contrôlés simultanément.

*Le réglage initial n'attribue pas une voie de sensibilité. Utilisez le menu Linkage pour d'assigner cette voie (Gyro / Gyro2 / Gyro3) utilisé sur une voie libre.

Réglez [Contrôle] et [Trim] autre que fonction sur [-].

- Sélectionnez [Gyro] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

•Retour menu modèle →

En pressant, cela va changer INH sur ON ou OFF et permettre le fonctionnement. Régler les trois taux (sensibilité) et la commutation entre les modes Normal et AVCS est possible.

Gyro		Model1 Condit1					
	Rate	Rate 1		Rate 2		Rate 3	
	INH	INH		INH		INH	
	Type	Switch		Switch		Switch	
	GY	--		--		--	
	Mode	Rate		Rate		Rate	
GYRO	Normal	0		0		0	
GYR2	Normal	0		0		0	
GYR3	Normal	0		0		0	

Le mode (AVCS / NOR) et la sensibilité du gyro 3 axes / Gyro2 / Gyro3 peut être réglé.

Réglage des 3 taux (gain gyro)

Condition group/ simple (mode selection)

L'inter gyro On/Off est choisi

- Trois taux (taux 1 / Taux 2 / Rate 3) peuvent être utilisés. Appuyez sur [taux]. Ajustez la vitesse.
- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez [INH].
- Quand un gyro GYA Futaba est utilisé, lorsque [GY] est sélectionné, la valeur de réglage de la sensibilité est lue directement à la fois dans l'AVCS et le mode Normal.
- Lors de la configuration d'un commutateur, appuyez sur l'inter et appuyez sur le bouton «←» pour appeler l'écran de sélection, puis sélectionnez l'interrupteur et réglez sa direction ON.

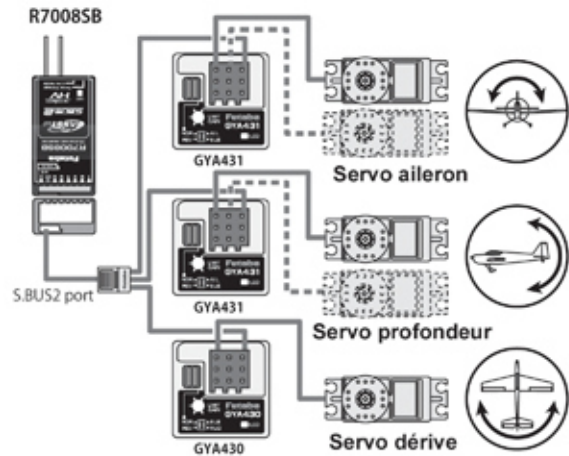
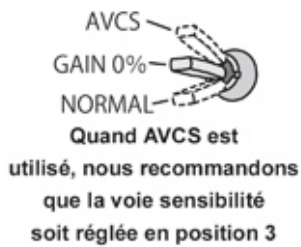


(Exemple) Réglage de trois axes en utilisant un GYA430 et un GYA431 (2)

- Type aile: Fuselages 2 ailerons
- Réglez **5CH** → **Gyro** (GYA431AIL), **7CH** → **Gyro2** (GYA431Prof), **8CH** → **Gyro3** (GYA430Direc). **Control and Trim** → "--" : dans le menu liaison.
- Réglage du gyro dans le menu modèle.

Taux	ACT	Type	Inter	Gyro	Gyro 2	Gyro 3
1	OFF/ON	GY	SE	AVCS : 60%	AVCS : 60%	AVCS : 60%
2	INH					
3	ON/OFF	GY	SE	Normal : 60%	Normal : 60%	Normal : 60%

*Régler de façon que le taux 1 soit activé à la position E et le taux 3 est activé à la position avant. L'interrupteur E est éteint au centre, le taux 2 reste [INH].

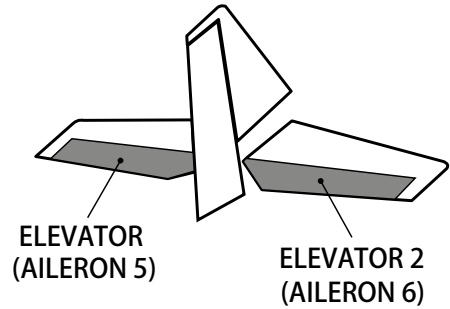




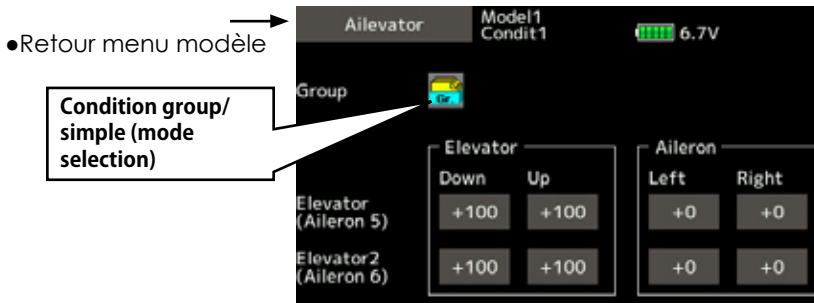
Ailevator

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, ailevator
(Effectif que lorsque 2 servos utilisés pour la profondeur)

Cette fonction permet d'améliorer le rendement d'exploitation de l'axe de roulis en faisant fonctionner la profondeur comme ailerons. Chaque volet de profondeur se déplace indépendamment, comme les ailerons sur une aile et monter et descendre en même. Ce fait sur un empennage en V, car ils peuvent servir aux mêmes fins. Typiquement, à la fois ailevator et ailerons sont couplées ensemble pour maximiser les performances du tonneau, en particulier sur les grandes envergures.
Note: Sélectionnez ailevator à l'écran type de modèle. Cela change la voie de sortie. Vérifiez le menu de fonction.



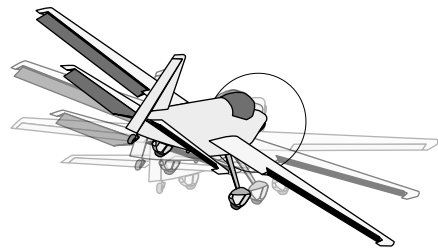
- Sélectionnez [Ailevator] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.



(Fonction profondeur)
Le taux haut et bas taux de la profondeur lorsque le manche est manipulé peut être réglée individuellement.

(Fonction Aileron)
Lorsque la profondeur est utilisée comme ailerons, La course peut être ajustée.

- Réglage course
Appuyez sur l'élément que vous voulez régler.
Ajustez la vitesse par "▼▼""▼""▲""▲▲".
*Si la direction du mixage est inversée par la tringlerie, des ajustements peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse du mixage (+ ou -).
* Si une grande valeur de course est réglée, lorsque les manches sont déplacés dans le même temps, les contrôles peuvent se régler.





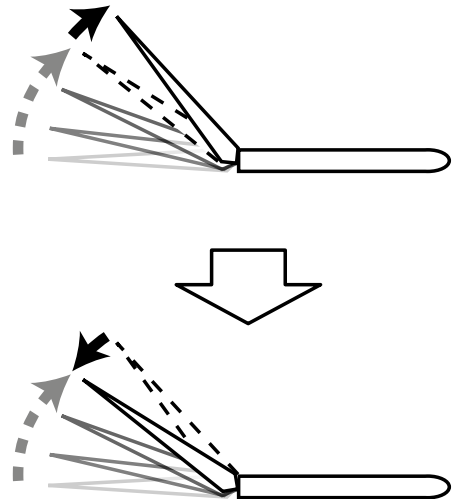
Accélération

[Type de modèle correspondant]: planeur, Général

Le paramètre "accélération" peut être effectué à la profondeur, Prof. → Courb et Ail → Dérive.

(Planeur seulement)

- Ce paramètre est divisé entre la profondeur et la courbure. La méthode de réglage est la même.
- Le réglage de courbure définit la fonction d'accélération pour le mixage courbure. Le réglage est impossible lorsque le mixage courbure est INH.
- La fonction d'accélération peut être réglée à la fois sur le haut et le bas.
- Fonction ON / OFF du commutateur est effectuée pour Ail → Dérive seulement.
- Réglage Ail → dérive est le réglage de fonction pour le mixage Ail →dérive . Elle n'a pas lieu le mixage est INH.



- Sélectionnez [Accelération] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON s'affiche.)

Condition group/ simple (mode selection)

**Vers page suivante
2/3 : Pro (Prof.) → Courbure
3/3 : Ail (Aileron) → Dérive**

Plage où le début de l'accélération

Position ACT

Position actuelle

Le taux de l'angle augmente.

**Le temps de retour (amortissement) peut être réglé.
(Première retour) 1 ~ 100 (retour lent)
(Accélération ne fonctionne pas comme 0.)**

Réglages

- Réglage taux d'accélération
- Le temps de retour après amortissement peut être réglé.
- Le point accélération et décélération peut être réglé. Quand un point de fonctionnement est dépassée, l'accélération est effectuée.

Remarque: Lorsque vous utilisez la fonction d'accélération, plus la course du servo est grande, faire vos paramètres de sorte qu'il n'y a pas de tringleries qui forcent.



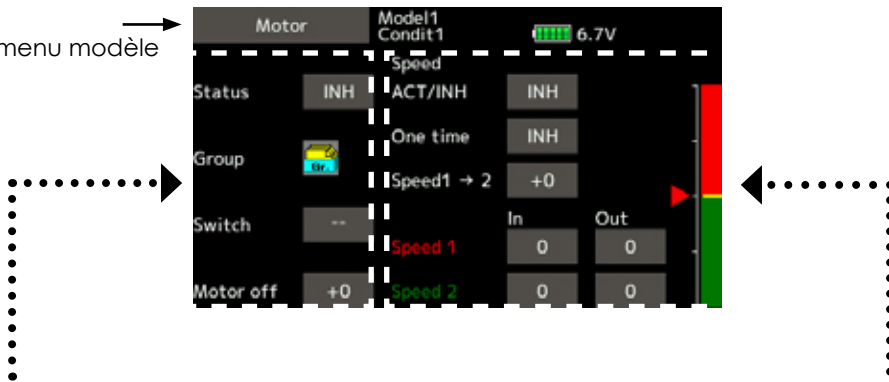
Moteur

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, général

Cette fonction vous permet de régler la vitesse d'un moteur de planeur F5B ou EP est démarré par commutateur. La vitesse de fonctionnement peut être réglé en 2 gammes de vitesse, lent et haute vitesse (vitesse 1 / Vitesse 2). Cette fonction peut également être utilisée comme une fonction de sécurité en mettant 2 interrupteurs.

- La frontière entre les 2 gammes peut être réglé. (De 1 à 2)
- L'opération peut être activée à la mise en service seulement. Cependant, opération peut être répétée en
- Sélectionnez [Motor] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle



- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH].
 - Groupe de commutation / monomode
 - Inter
- Un interrupteur qui transforme la fonction elle-même ON / OFF peut être sélectionné.
- la position Arrêt moteur
- Appuyez sur le bouton moteur éteint lorsque [SW-G] en position OFF. La direction de l'interrupteur est mémorisé. Le graphique de l'écran affiche OFF.

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH].
 - Quand vous voulez régler le "One time mode", appuyez sur [Une fois] et appuyez sur l'écran.
 - vitesse de 1 à 2
- La limite de vitesse 1 et vitesse 2 peuvent être modifiée,
- réglage de la vitesse de fonctionnement
- La vitesse 1 et vitesse 2 étant sur ON (In) et OFF (Out) peuvent être ajustées.

Notes

- Décidez en premier la direction de la position OFF, puis régler la vitesse. Lorsque vous souhaitez réinitialiser la direction OFF du moteur, réinitialiser également la vitesse.
- Nous recommandons que le moteur soit en mode OFF en liaison avec le F / S.
- Régler le sens de fonctionnement de base avec la fonction inverse pour correspondre au variateur utilisé.
- Toujours régler la position du moteur sur OFF.

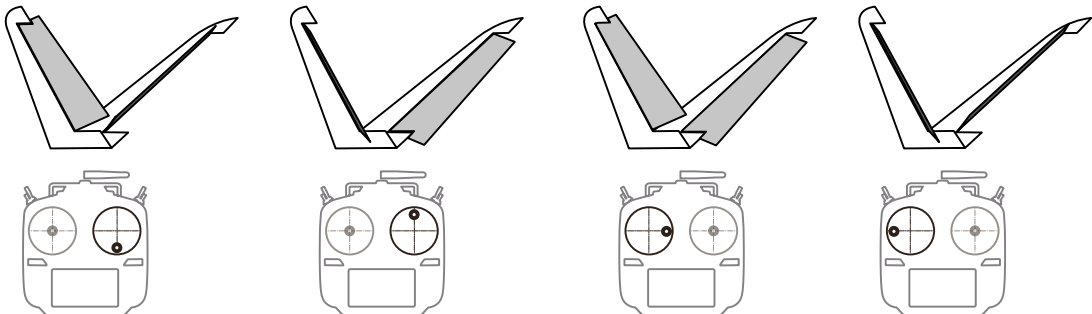
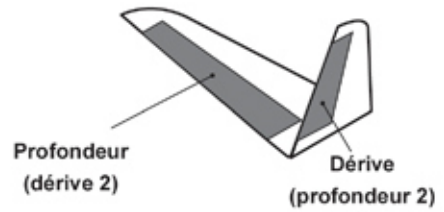


V-Tail

[Type de modèle correspondant]: Avion/planeur, type "V"

Cette fonction règle un angle de barre gauche et droite sur la profondeur et la dérive d'un avion à empennage en "V"

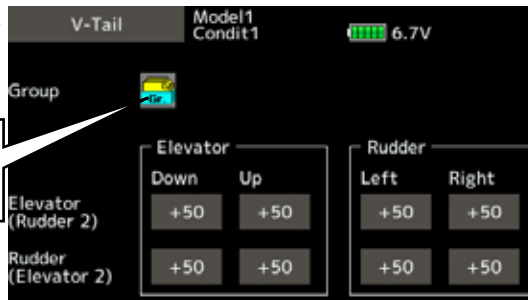
Sur un empennage en "V" quand 2 servos sont utilisés ensemble pour contrôler le mouvement de la dérive et de la profondeur. Pour une utilisation simultanée de la profondeur et de la dérive.



- Sélectionnez [V-Tail] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous

- Retour menu modèle

Condition group/
simple (mode
selection)



(Fonction profondeur)
Le taux haut et bas taux de la profondeur lorsque le manche est manipulé peut être réglée individuellement.

(Fonction Aileron)
Lorsque la profondeur est utilisée comme ailerons, La course peut être ajustée.

- Réglage de la course
Appuyez sur l'élément que vous voulez régler.
Ajustez la vitesse par "▼▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
*Si la direction du mixage est inversée par la tringlerie, des ajustements peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse du mixage (+ ou -).
* Si une grande valeur de course est réglée, lorsque les manches sont déplacés dans le même temps, les contrôles peuvent se régler.



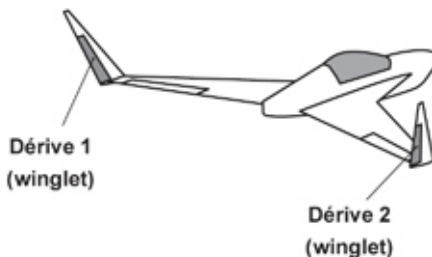
Winglet

[Type de modèle correspondant]: avion/planeur, winglet(2Direct.)

Cette fonction ajuste les angles des dérives avec winglets.

Les Winglets sont utilisés pour améliorer l'efficacité des avions en baissant la traînée induite provoquée par un tourbillon. Le winglet est une extension verticale ou oblique à l'extrémité de chaque aile.

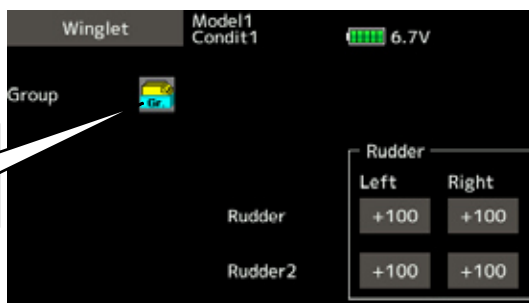
Les Winglets agissent en augmentant son efficacité sans ajouter beaucoup de contrainte structurelle et de poids - une extension d'envergure permet également l'abaissement de la traînée induite, bien que cela cause une traînée parasite et exige le renforcement de la force de l'aile et donc son poids. Un winglet permet de résoudre ce problème en augmentant efficacement le rapport d'aspect sans ajouter de l'envergure à l'aile.



- Sélectionnez [Winglet] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour menu modèle

Condition group/
simple (mode
selection)



(Direction1/2)
La course de la dérive gauche et droite
peut être réglée individuellement.

- Réglage de la course
Appuyez sur l'élément que vous voulez régler.
Ajustez la vitesse par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Si la direction du mixage est inversée par la tringlerie, des ajustements peuvent être faits en changeant la polarité de la vitesse du mixage (+ ou -).



MENU MODELES (Hélicoptères)

Cette section contient des informations sur les commandes applicables aux seuls hélicoptères. Pour obtenir des instructions sur avion, planeur et multicopter, consulter les sections relatives aux modèles.

Utilisez la fonction "type de modèle" dans le menu Liaison pour sélectionner le type de plateau adapté.

En outre, ajouter des conditions de vol. Choisir si nécessaire avant de définir les données de modèle de chaque fonction. (Jusqu'à 8 conditions)

La fonction AFR, le Dual rate et d'autres fonctions communes à tous les types de modèles, sont décrites dans une section distincte.

◆ Condition stationnaire

Lorsque vous effectuez des réglages, tels que le ralenti, lorsque le moteur est en prise, garder les gaz de manière à empêcher le moteur de montée en régime trop élevé. Une fois vos réglages terminés, assurez-vous toujours de régler la fonction sur [OFF].

⚠ Attention

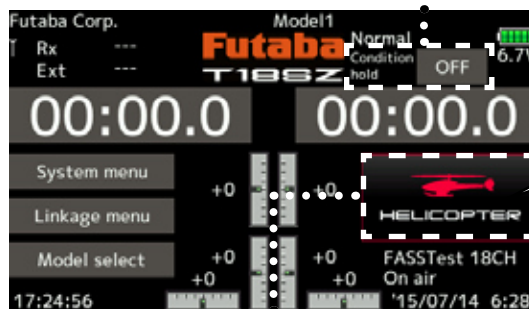
❗ Pour des raisons de sécurité, lors de l'exécution des réglages individuels, il est recommandé d'arrêter le moteur ou le débrancher pour empêcher la rotation du rotor. *Une soudaine et brusque rotation peut entraîner la mort ou des blessures graves.

*Condition stationnaire ON / OFF est possible dans des conditions normales et la manette des gaz est plus de 1/3 dans le bas régime. le servo gaz restera à la position du manche pendant le fonctionnement ON.

● Opération ON / OFF sur l'écran d'accueil

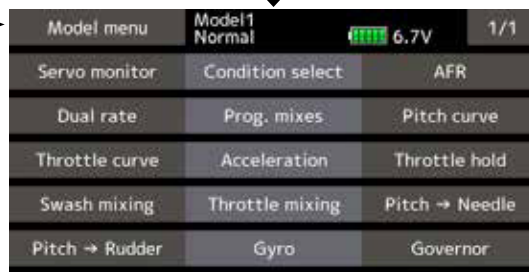
Dans les conditions décrites ci-dessus, appuyez sur [OFF] affiché sur l'écran.

Pendant le fonctionnement de la fonction, État attente affichera [ON] et une alarme retentit.



Tapez sur l'icone pour accéder au menu modèle.

- Sélectionnez le nom de la fonction et revenir à l'écran d'accueil.



(Exemple d'écran de menu)

* L'écran de menu du modèle dépend du type de modèle.

Table des fonctions Menu modèle (Hélicoptère)

Pitch curve: Réglages trims courbe de pas et stationnaire

Throttle curve: Réglages trims courbe de gaz et stationnaire

Acceleration: Permet une brève "surcharge" en réponse à l'accélérateur et un tangage soudain

Throttle hold: Déplace les gaz au ralenti pendant une autorotation

Swash mixing: Compense pour chaque réponse de commande

Throttle mixing: Compense pour la perte de puissance quand du pas est appliqué

Pitch→Needle: Règle la courbe de réponse dans différentes conditions de vol

Pitch→Rudder: Compense l'angle du modèle et le pas

Gyro: Utilisation d'un inter de sensibilité

Governor: Permet de basculer les Trs/mn du rotor



Coubre de pas / Trim du pas

Courbe de pas

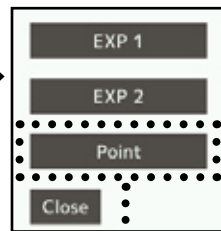
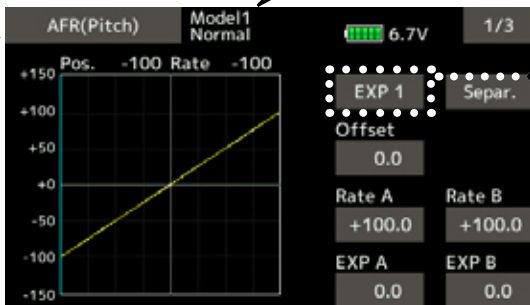
Cette fonction ajuste la courbe de pas pour chaque condition de vol pour un vol optimal par rapport au mouvement de la manette des gaz.

*Jusqu'à 17 points peuvent être définies pour les types de courbes de point. Toutefois, lorsque vous utilisez 3 points ou 5 points spécifiques pour créer une courbe, une courbe simple peut être créée par la réduction du nombre de points d'entrée à 3 ou 5, puis en entrant la valeur spécifiée dans les points correspondants que vous avez créé.

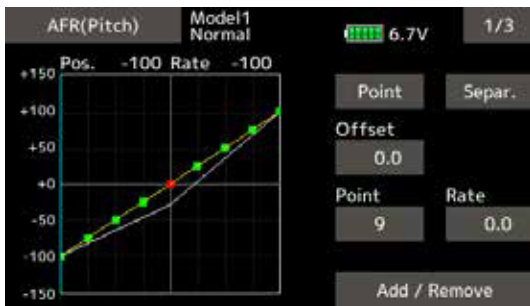
- Sélectionnez [Pitch curve] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Nom de la condition actuellement sélectionné

- Retour au menu modèle



● Réglage courbe mixage (Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)



Type de courbe en 9 points (initiales), mais pour une utilisation simple, 4 ~ 5 points sont suffisants.

Réglage courbe normale

- Pour une courbe normale, utilisez type [point] et créez une courbe de base centrée autour du stationnaire. Utilisez cette fonction avec la courbe THR (normal) et ajuster la courbe de sorte que le contrôle haut / bas est préférable à une vitesse constante du moteur.

Réglage courbe Idleup

- Pour la courbe haute de pas, réglez la hauteur maximum sans surcharger le moteur. Pour une courbe faible latérale, créez des courbes adaptées à la boucle, tonneau, 3D, et autres et utilisez les courbes de ralenti.

Réglage courbe gaz stationnaire

- La courbe des gaz stationnaire est utilisée lors de l'exécution de l'autorotation automatique.

Précautions

⚠ Attention

- ❗ Lors du démarrage du moteur, réglez toujours l'inter ralenti sur OFF et démarrer le moteur au ralenti



Réglages

- Groupe / simple: Lorsque vous voulez également entrer les mêmes contenus de réglage à d'autres conditions, effectuez le paramétrage du mode de groupe. Dans ce cas, les mêmes contenus sont entrés aux autres conditions prévues dans le mode groupe. Quand vous voulez régler indépendamment chaque condition, sélectionnez le mode simple (réglage initial).

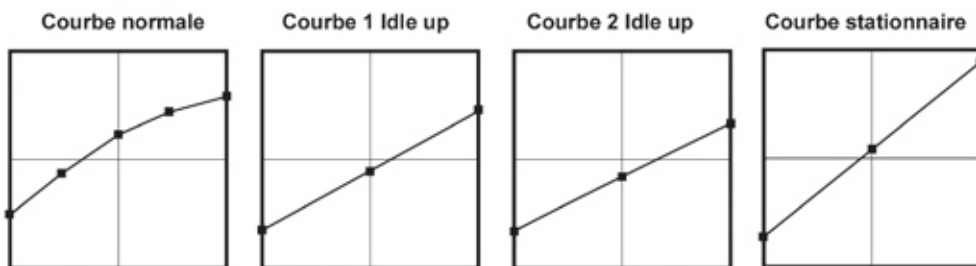
D'autres conditions peuvent être réglées de façon indépendante.

Exemple de réglage de courbe

Les écrans ci-dessous sont les courbes créées en entrant un taux de tangage bas, centre, et haut (3 points ou 5 points) à chaque état. Lors de la création d'une courbe, entrez le taux spécifié au niveau du fuselage (ou la valeur de référence).

*Pour une description de la méthode de réglage de la courbe, voir la description de ce manuel.

● Courbe du pas (exemple)



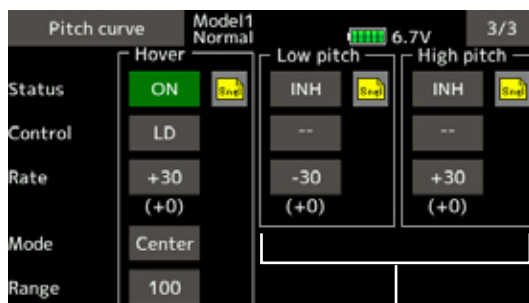
Réglage de la vitesse des servos(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)



Trim pas (pas stationnaire, pas haut et pas bas)

Le réglage du trim pas stationnaire, pas haut, pas bas peut être appelé à partir de l'écran de configuration de la courbe de hauteur.

- Retour au menu modèle



Réglage du trim pas stationnaire

Réglage trim du pas bas/haut

Trim du pas stationnaire

La fonction "Trim pas stationnaire" trims le pas près du point de vol stationnaire. Normalement, il est utilisé en stationnaire. Le trim peut être affiné pour des changements de vitesse du rotor et de la température, l'humidité, et autres conditions de vol. Réglez la stationnaire de sorte que la vitesse du rotor soit constante. Cette fonction peut être utilisée avec la fonction trim des gaz en vol stationnaire pour un réglage plus délicat

Réglages

- Lors de l'utilisation état stationnaire (normal), changez le mode de groupe pour le mode simple (réglage initial) avant de régler.
- Appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
- Sélectionnez le bouton de réglage.

Exemple de sélection: LD

- Le mode de fonctionnement du trim (Mode: Centre / Normal) peut être sélectionné.
Mode centre: montant maximum près du centre (recommandé)
Mode Normal: assiette normale (trim parallèle). L'avantage de l'utilisation de ce mode est que le vol stationnaire peut être réglé sans modifier la courbe.

- plage de réglage de trim (Range)

Lorsque cette valeur est petite, le trim ne peut pas être utilisé à proximité du centre.

- Le taux de trim peut être ajusté et le sens de fonctionnement peut être modifié.

Trim Pas/haut, pas/bas

Pas haut / bas, compensateur de tangage sur le côté haut du servo et de la fonction bas ..

Réglages

- Lors du réglage des boutons de réglage communs à toutes les conditions, les mettre dans le mode groupe.
- Appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
- Sélectionnez les boutons de réglage.
Exemple de sélection: LS (coté haut), RS (coté bas)
- Le taux de trim peut être ajusté et le sens de fonctionnement peut être modifié.



Courbe des gaz / Trim des gaz en stationnaire

Courbe des gaz

Cette fonction ajuste la courbe des gaz pour chaque condition pour une vitesse optimale du moteur en fonction de la manette des gaz.

Jusqu'à 17 points, la courbe peut être définie comme point type de courbe, cependant, lorsque

- Sélectionnez [Throttle curve] dans le menu de modèle et appelez l'écran de configuration ci-dessous.

5 points et autres données de point sont utilisés, une courbe simple peut facilement être créée par la réduction du nombre de points de la courbe d'entrée en entrant la valeur aux points correspondants.

- Retour au menu modèle

Nom de la condition actuellement sélectionné

● Réglage courbe mixage
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)

Position de trim des gaz en vol stationnaire (ligne blanche)

Type de courbe en 9 points (initiales), mais pour une utilisation simple, 4 ~ 5 points sont suffisants.

Réglage courbe normale

- Une courbe normale crée une courbe de base centrée autour du vol stationnaire. Utilisez-la avec la courbe de pas normale et ajuster pour que le contrôle / bas à une vitesse constante du moteur soit plus facile.

Réglage courbe Idle Up

- Régler une courbe de ralenti jusqu'à maintenir d'une vitesse constante en tout temps, même pendant la réduction du pas effectué en vol. Créer une courbe adaptée à la boucle, tonneau, 3D, ou autres

.Précautions

⚠ Attention

- ! Lors du démarrage du moteur et du vol, réglez toujours le ralenti le commutateur sur OFF et démarrez le moteur en mode ralenti.

Réglages

- Group/single item: When you want to simultaneously enter the same settings to other functions, make the settings in the group mode. In this case, the same setting

contents are entered to the all conditions. When you want to set each condition independently, make the settings after selecting the single mode (Initial setting).

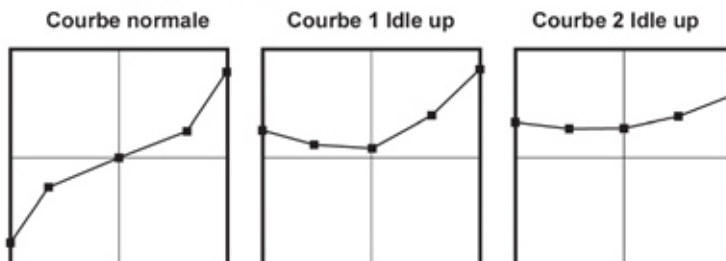


Exemple de réglage de courbes

Les courbes ci-dessous sont créées en utilisant le type de point de courbe et de la saisie des données des 5 points 0% (côté bas), 25%, 50% (au centre), 75%, 100% (élevé) à chaque état. Ils sont créés

par la réduction des points de la ligne à 5. Lors de la création d'une courbe, entrez les données spécifiques à l'avion (ou la valeur de référence).

• Courbe des gaz (exemple)

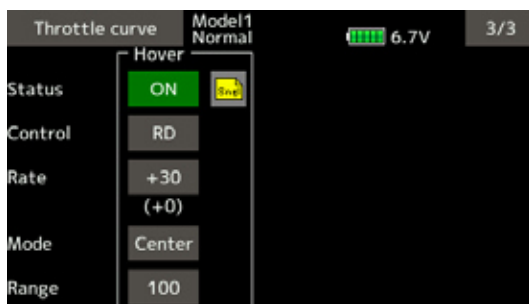


Réglage de la vitesse de servo de gaz
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)

Trim gaz stationnaire

L'écran de configuration trim des gaz en stationnaire peut être appelé à partir de l'écran de configuration de la courbe des gaz.

- Retour au menu modèle



La fonction "Throttle Hover" coupe les gaz à proximité du point de vol stationnaire. Changements de vitesse du rotor, de la température, l'humidité, et d'autres conditions de vol peuvent être troquées. Ajuster les gaz de sorte que la rotation du rotor soit plus stable. Un trimmage fin est également possible en utilisant cette fonction avec la fonction "Hover pitch"..

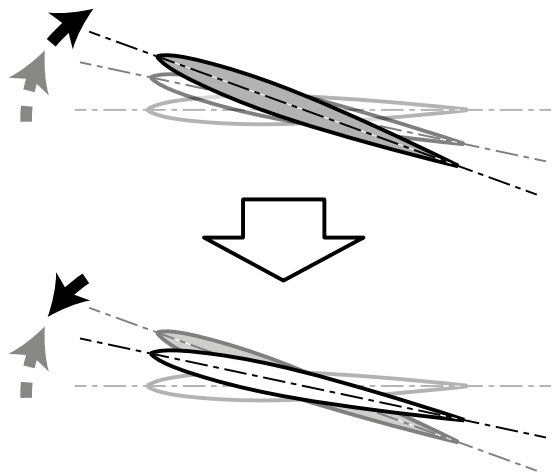
Réglages

- Sélectionnez le bouton de réglage.
Exemple de sélection: RD
- Le mode de fonctionnement de trim (Mode: Centre / Normal) peut être sélectionné.
Mode centre: vitesse maximale près du centre par le réglage du trim (recommandé)
Mode Normal: assiette normale (trim horizontal).
- plage de réglage de trim
Lorsque la valeur est petite, couper seulement à proximité du centre.
- Le taux de trim peut être ajusté et le sens de fonctionnement peut être réglé.



Accélération

Cette fonction est utilisée pour ajuster le pas et les gaz caractéristique à l'opération d'accélération / décélération. Une fonction d'accélération qui augmente temporairement le pas et les opérations de gaz à l'accélération / décélération des gaz peuvent être réglé.



Exemple d'utilisation de la fonction d'accélération

- Lorsqu'il est utilisé à la hauteur, la fonction d'accélération est efficace lorsque vous souhaitez accélérer la réponse du fuselage au vol 3D , etc.

Lorsqu'il est utilisé, le pas haut dépasse temporairement le maximum, mais revient immédiatement à une hauteur maximale.

- Sélectionnez [Accélération] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Quand vous utilisez cette fonction tapez sur [INH]. (ON s'affiche)

Condition group/simple (mode selection)

Page suivante
1/2 : Pas
2/2 : Gaz

L'opération jusqu'à cette gamme, va initier l'accélération.

Position Act

Position actuelle

Le taux de l'angle augmente

Retour au menu modèle

Le temps de retour après l'opération (amortissement) peut être réglé.
(Première retour) 1 ~ 100 (retour lent)
(Accélération ne fonctionne pas sur 0.)

Réglages

- L'accélération peut être fixé à la fois au paramètre accélération (haute) et à la mise à la décélération (faible).

(Le point de fonctionnement est affiché sur un graphique.)

- fixation des taux d'accélération (Rate)
- Le temps de retour après l'opération (amortissement) peut être réglé.

- Le points d'accélération et de décélération peuvent être réglés. Quand un point de fonctionnement est dépassée, l'accélération est effectuée.

Remarque: Lorsque vous utilisez la fonction d'accélération, grande, faire vos paramètres de sorte qu'il n'y ai pas de tringleries



Gaz en stationnaire

Cette fonction définit la position de coupure des gaz pour l'autorotation. La position des gaz peut aussi être mis à une position ralenti. Le cadre de ces 2 positions peut être sélectionné par un inter. Ceci permet une utilisation pour la commutation pendant la formation.

- Sélectionnez [Throttle hold] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous..

- Retour au menu modèle

Exemple d'utilisation

- Depuis "gaz stationnaire" on dispose de 2 modes (CUT) et (repos), utilisés pour le mode ralenti pendant l'entraînement et dans le mode Cut lors de l'arrêt du moteur, etc. est très pratique.

Note: Quand le maintien gaz stationnaire est réglé sur ON dans l'état normal, l'accélérateur et le servo de gaz est désactivée. Toujours régler gaz stationnaire sur ON dans l'état d'attente.

Réglages

- Sélection du mode de fonctionnement

Mode Manuel (Manuel): La fonction de gaz stationnaire est exploitée par le fonctionnement du commutateur seulement.

Le mode Auto (automatique): Le fonctionnement de la fonction gaz stationnaire est liée à la position de la manette des gaz.

Réglage de la position Auto: Lorsque le mode automatique est sélectionné, la position du boisseau (position auto) peut être sélectionnée. Déplacez la manette des gaz à la position que vous souhaitez régler et touchez l'écran. (La position Auto est affichée.)

- Maintenir le réglage de position

Maintenir Throttle (CUT) définit la position de la coupure accélérateur. Réglez-le de telle sorte que le carburateur soit bien fermé.

Maintenez Throttle (Idle): Faire ce réglage pour maintenir la marche au ralenti pour la formation. Des ajustements peuvent être faits sur la base de la position de repos de la courbe des gaz.

- La vitesse de fonctionnement du servo de gaz peut être ajustée. (Speed)
- coupure d'accélérateur ou de la fonction de formation peuvent être activées par sélecteur de fonction stationnaire.

Précautions

⚠ Attention

- ❗ En démarrant le moteur, vérifier que l'Idle Up et Gaz stationnaire sont sur OFF.



Mixage plateau

La fonction de mixage du plateau est utilisée pour corriger le plateau oscillant sur le côté (tonneau) la direction et la profondeur (pas cyclique) correspondant à chaque opération de chaque état.

Réglage par la courbe indépendante pour les ailerons, profondeur, et le pas est possible. L'opération peut être ajustée en douceur en appelant l'écran "configuration de la courbe" en tapant sur l'élément de mixage qui correspond au mixage et la direction qui doit être corrigée.

- Sélectionnez [Swash mixing] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Exemple d'utilisation

- Par exemple, utiliser un mixage pour corriger les tendances indésirables dans la le tonneau
- Pour une condition qui utilise Aileron/ profondeur, régler cette fonction sur ON. Lorsque le nez se lève sur un tonneau, la profondeur se déplace vers le bas. Réglez en ajustant la vitesse. Pour un tonneau à droite, ajuster coté taux A.

Mixing	Status	Switch	Trim	Exp.
Aileron → Elevator	INH	--	OFF	[Exp.]
Elevator → Aileron	INH	--	OFF	[Exp.]
Pitch → Aileron	INH	--		[Exp.]
Pitch → Elevator	INH	--		[Exp.]

- Retour au menu modèle

● **Réglage courbe mixage**
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)

Réglages

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH] (ON est affiché.)
- Quand vous voulez régler les mêmes contenus à d'autres conditions, sélectionnez le mode de groupe. Lorsque vous souhaitez définir la condition sélectionnée uniquement, sélectionnez le mode simple (réglage initial).
- Le taux de correction peut être réglé par la courbe.
- Un commutateur peut être réglé.

Lorsque [-] est réglé, la fonction de mixage plateau est actionnée par simple sélection de l'état.

Lors de la configuration d'un commutateur /

[ON] [OFF], appuyez sur [-] et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection et réglez le commutateur et sa position sur ON.



Mixage des gaz

Cette fonction corrige la vitesse du moteur causé par une opération de plateau pendant le fonctionnement des translations. Le procédé d'application dans le sens horaire ou anti-horaire lorsque le couple opère peut également être corrigée.

Une fonction d'accélération qui augmente temporairement le taux de correction côté manette par rapport à un fonctionnement rapide de manche peut également être réglée. Lorsqu'une

- Sélectionnez [Throttle mixing] dans le menu de modèle et appelez l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu modèle



«CTRM»: Le maximum de taux de correction lorsque la manette des gaz est centré.
"Linéaire": correction appliquée pour toute la gamme de gaz.



- **Réglage courbe mixage**
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)

Réglages

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
- Quand vous voulez régler les mêmes contenus à d'autres conditions, sélectionnez le mode de groupe.

Lorsque vous souhaitez définir la condition sélectionnée uniquement, sélectionnez le mode simple (réglage initial).

- Le taux de correction peut être réglée par la courbe.
- Un commutateur peut être réglé.

Lorsque [-] est réglé, la fonction de mixage du plateau est actionnée par simple sélection de l'état.

Lors de la configuration d'un commutateur / [ON] [OFF], appuyez sur [-] et touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection et réglez le commutateur et sa position sur ON.

correction est nécessaire, appuyez sur l'élément de mixage correspondant au mixage qui doit être corrigé et appuyez sur l'écran pour appeler l'écran de configuration de la courbe, puis corriger le ralentissement.

Exemple de réglage

- Translation vers gaz applique une charge au moteur et corrige le ralentissement de la vitesse du moteur lorsque le manche translations a été activé. La course du moteur peut être réglé indépendamment par les taux A et B



<Réglage fonction accélération>

- L'accélération peut être réglée pour les deux paramètres (gauche) et (droit)
- La fixation des taux d'accélération (Rate)
- Le temps de retour (Damping) après l'opération, peut être réglée.
- Le point de fonctionnement (position) lorsque le taux de correction est augmentée ou diminuée peut être réglé indépendamment. Quand un point de fonctionnement est dépassé, l'opération d'accélération est effectuée.



Pas → Gicleur

This mixing is used when the engine is equipped with needle control or other fuel-air mixture adjustment. A needle curve can be set.

An acceleration function which temporarily increases needle operation at throttle stick

acceleration/deceleration operation can be set. The rise characteristic of the needle servo at acceleration and deceleration operation can be adjusted.

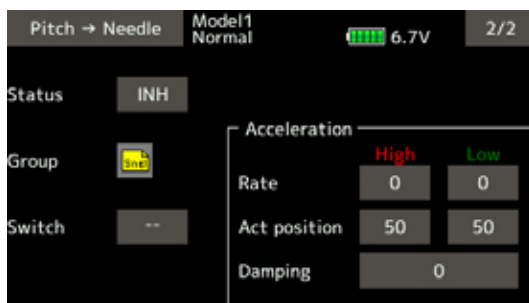
- Sélectionnez [Pitch→Needle] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu modèle

● Réglage courbe mixage
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)



Normal, utilisez [Point]



Réglages

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
- Quand vous voulez régler les mêmes contenus à d'autres conditions, sélectionnez le mode "groupe".

Lorsque vous souhaitez définir la condition sélectionnée uniquement, sélectionnez le mode simple (réglage initial).

- une courbe de pointeau peut être réglée.
- Un commutateur peut être réglé.

Lorsque [-] est réglé, la fonction de mixage est exploitée par simple sélection de l'état.

Lors de la configuration d'un commutateur / [ON] [OFF], appuyez sur [-] . Touchez l'écran pour appeler l'écran de sélection et réglez le commutateur et sa position sur.

< Réglage fonction accélération >

- L'accélération peut être fixée à la fois au paramètre accélération (forte) et en décélération (faible).
- Le taux d'accélération (taux) et le temps de retour (amortissement) peuvent être réglés.
- Un point (position) de fonctionnement accélération et décélération peut être réglé. Quand un point a été dépassé, l'accélération est effectuée.



Pas → Direction (Mixage rotation)

Utilisez ce mixage lorsque vous souhaitez supprimer le couple générée par les principaux pas du rotor et changements de vitesse. Régler de manière à ce que le nez ne se déplace pas dans la direction de la dérive.

Une fonction d'accélération qui augmente temporairement le taux de correction au manche d'accélération / décélération des gaz peut être réglé.

- Sélectionnez [Pitch→Rudder] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

● **Réglage courbe mixage**
(Pour une description de la méthode de réglage, voir la description dans ce manuel.)



Normal, utilisez [Point]

Réglages

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
 - Quand vous voulez régler les mêmes contenus à d'autres conditions, sélectionnez le mode de groupe.
- Lorsque vous souhaitez définir uniquement la condition sélectionnée, sélectionnez le mode simple (réglage initial).
- Une courbe de mixage est réglée.

<Courbe de mixage en condition normale>

Le taux de la courbe de mixage commence à partir d'une petite valeur.

Pour un rotor avec un sens horaire (rotation), lorsqu'il est utilisé du côté positif, de manière que le mixage est dans le sens horaire. Premièrement, faites un stationnaire et ensuite ajuster la position neutre.

1. Ajustement entre lent et stationnaire

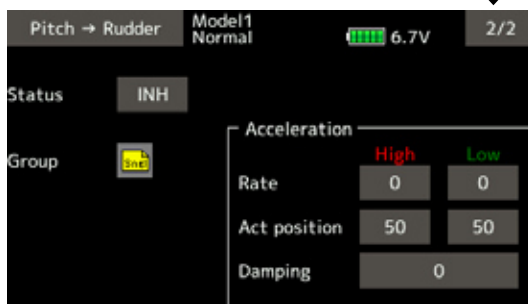
À plusieurs reprises, décoller et atterrir avec un vol stationnaire à une vitesse constante adaptée à votre propre rythme, et ajuster la hauteur de sorte que le nez ne dévie pas lorsque les gaz sont actionnés.

2. Gaz côté haut

Répétez le décollage et l'atterrissage à une vitesse constante adaptée à votre propre rythme et régler la hauteur de sorte que le nez ne dévie pas lorsque les gaz sont actionnés.

Le taux de mixage à l'accélération / décélération peut être réglé.

Cependant, quand un gyroscope Governor avec tenue de cap est utilisé, la correction est effectuée par le gyroscope, ce mixage n'est pas utilisé. Si cette fonction est utilisée lorsque le mode du gyroscope est le mode AVCS, la position neutre va changer.



<Courbe de mixage en condition Idle up>

Réglez le taux de mixage de telle sorte que la direction du gouvernail dans un vol à grande vitesse soit droit. Réglez pour chaque condition utilisée.

<Réglage fonction accélération>

- Une accélération peut être effectuée à la fois pour régler les gaz (haut) et le ralenti (Low).
- fixation des taux d'accélération (Rate)
- Le temps de retour après l'action (amortissement) peut être réglé.
- Un point de fonctionnement à accélération et de décélération peut être réglé indépendamment. Quand un point de fonctionnement a été dépassé, le fonctionnement d'accélération est effectuée.



Gyro [Hélicoptères]

Cette fonction permet de régler la sensibilité du gyroscope. Le mode de sensibilité et de fonctionnement (mode normal / mode AVC) peut être définie pour chaque état.

La sensibilité du gyroscope peut être activée à chaque condition par un interrupteur.

* Compatible avec les gyroscope 3 axes (CGY750).

Note: [Gyro] [Gyro2] [Gyro3] par défaut

[Gyro]: **CH6**(FASSTest12CH) **CH5**(autres types)

[Gyro2] : **CH9**

[Gyro3] : **CH10**

Toujours régler sur [-] (contrôle) et (trim) pour la fonction [Gyro] dans le menu de fonction du menu de Liaison.

- Sélectionnez [Gyro] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous..
- Retour au menu modèle

Le mode de fonctionnement (AVCS / NOR) et la sensibilité du gyroscope 3 axes / Gyro2 / Gyro3 peut être réglé.

Gyro (DIR) Réglage **Gyro2 (AIL) Réglage** **Gyro3 (PRO) Réglage**

	Gyro (DIR)	Gyro2 (AIL)	Gyro3 (PRO)
Rate 1	Normal 80 ON (80)	Normal 50 ON (50)	Normal 50 ON (50)
Rate 2	Normal 80 INH (80)	Normal 50 INH (50)	Normal 50 INH (50)
Rate 3	Normal 80 INH (80)	Normal 50 INH (50)	Normal 50 INH (50)

- sélection détaillé pour chaque condition.
- Taux 1 type et gain gyro
- Taux 2 type et gain gyro
- Taux 3 type et gain gyro

Quand vous utilisez Taux2/Taux3, mettre INH → ON ou OFF.

Utilisez cette option lorsque vous souhaitez régler la sensibilité via un VR, etc., et non pas sur l'écran de saisie. Appuyez sur "-", sélectionnez le «VR», etc., puis appuyez sur la valeur à régler. (Ne fonctionne pas lorsque la valeur est "0".)

	Gyro(RUD)	Gyro2(AIL)	Gyro3(ELE)
Rate 1	ON [Tap]	INH [Tap]	INH [Tap]
Rate 2	GY --	GY --	GY --
Rate 3	Normal 80 (80)	Normal 80 (80)	Normal 80 (80)
Fine tuning	-- +0 (+0)	-- +0 (+0)	-- +0 (+0)

- Condition group/simple (mode selection)
- L'inter ON/OFF du gyro est choisi.
- Réglage des 3 taux (gain)

Réglages

- Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)
 - Quand vous voulez régler les mêmes contenus à d'autres conditions, sélectionnez le mode de groupe.
- Lorsque vous souhaitez définir uniquement la condition sélectionnée, sélectionnez le mode simple (réglage initial).
- Trois taux peuvent être activés pour chaque condition.
 - Un réglage VR peut être réglé.



Exemple # 1: Utilisation gyro pour seulement la dérive et ajuster la sensibilité pour chaque condition

* Voie gain gyro

Gyro : voie5

Pour le FASSTest12CH, Gyro/DIR est voie 6. La sensibilité du gyroscope se connecte à voie 6.

- Sélectionnez [Gyro] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

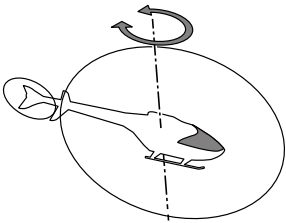
Tapez ici vous permettra de sélectionner Normal ou AVCS.

Ceci est tout ce qui est nécessaire pour une utilisation dans ce cas.

Réglage gain dérive

Gyro	Model Normal	6.7V				
Gyro(RUD)	Gyro2(AIL)	Gyro3(ELE)				
Rate 1	Normal 80	Normal 50	Normal 50			
	ON (80)	ON (50)	ON (50)			
	80	Normal 50	Normal 50			
	(80)	INH (50)	INH (50)			
Rate 3	Normal 80	Normal 50	Normal 50			
	INH (80)	INH (50)	INH (50)			

Parce que la sensibilité est activée (Sngl) , les taux 2 et 3 ne sont pas utilisés.



Parce que la sensibilité change pour le vol stationnaire et idleup, effectuez un passage pour chaque état et ajuster la sensibilité.

Exemple # 2: Utilisation de 3 axes CGY750 et en ajustant la sensibilité pour chaque condition

* Voie gain du gyro

Gyro DIR : CH5 pour le FASSTest12CH, Gyro/DIR est la voie 6.

Gyro2 AIL : CH9

Gyro3 PRO : CH10 pour le CGY750, connectez le S.BUS; la fonction n'a pas besoin d'être réglée.
(pour le FASSTest12CH, Changez pour gyro/DIR à voie 6.)

- Sélectionnez [Gyro] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

Tapez ici vous permettra de sélectionner Normal ou AVCS pour chacun des trois axes.

Ceci est tout ce qui est nécessaire pour une utilisation dans ce cas.

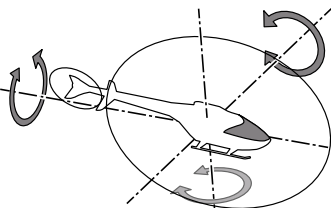
Réglage gain dérive

Réglage gain aileron

Réglage gain profondeur

Gyro	Model1 Normal	6.7V			
Gyro(RUD)	Gyro2(AIL)	Gyro3(ELE)			
Rate 1	Normal 80	Normal 50	Normal 50		
	ON (80)	ON (50)	ON (50)		
	80	Normal 50	Normal 50		
	(80)	INH (50)	INH (50)		
Rate 3	Normal 80	Normal 50	Normal 50		
	INH (80)	INH (50)	INH (50)		

Parce que la sensibilité est activée (Sngl) , les taux 2 et 3 ne sont pas utilisés.



Parce que la sensibilité change pour le vol stationnaire et idleup, effectuez un passage pour chaque état et ajuster la sensibilité.



Governor

Lorsque vous utilisez un gouverneur Futaba, cette fonction est utilisée pour changer le régime du rotor. Jusqu'à 3 taux peuvent être définis pour chaque condition.

- * Le gouverneur est utilisé en le connectant sur la voie 7 (réglage initial).
- * Lorsque vous utilisez un gouverneur indépendant [ON] / interrupteur [OFF], connectez-le sur la voie 8 (réglage initial) et réglez le commutateur à voie 8 (Governor2) dans le menu de fonction du menu liaison
- * Lorsque vous utilisez la fonction de mixage de carburant,

- Sélectionnez [Governor] dans le menu de modèle et appeler l'écran de configuration ci-dessous.

- Retour au menu modèle

Réglage des trs/mn

Réglage fin du VR

le servo de mixage est contrôlé par le gouverneur. Lors de la transmission des données de la courbe de mixage entre l'émetteur et le gouverneur, le gouverneur AUX (m.trm) doit être connecté à la voie 8 (réglage initial). Voir le manuel d'instructions de gouverneur.

Note: Toujours régler sur [-] (contrôle) et (trim) pour la fonction [Gyro] dans le menu de fonction du menu de Liaison..

Réglages

•Activez le mixage

Lorsque vous utilisez cette fonction, appuyez sur [INH]. (ON est affiché.)

- * Lorsque la fonction est réglée sur ON / OFF à l'écran de configuration du gouverneur, le réglage de la butée de course du servo et de point limite sont maintenant initialisés.
- * Lorsque s'est changé de INH à ACT (ON), la course du servo est initialisée à 100 et le point limite est initialisée à 155.
- * Lorsque l'opération est modifiée sur INH dans toutes les conditions, la course du servo est initialisée à 100 et le point limite est initialisée à 135.

•Réglage Trs/mn

Appuyez sur l'élément de taux. Régler la vitesse de rotation par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
Valeur initiale: 50% (1500rpm)
Plage de réglage: OFF, 0 ~ 110% (OFF, 700 ~ 3500rpm)

- * Lorsque la valeur est appuyée une remise à la valeur initiale est appliquée

•Sélection affichage de l'unité

Pressez sur l'unité [%] [rpm]. Sélectionnez l'unité.



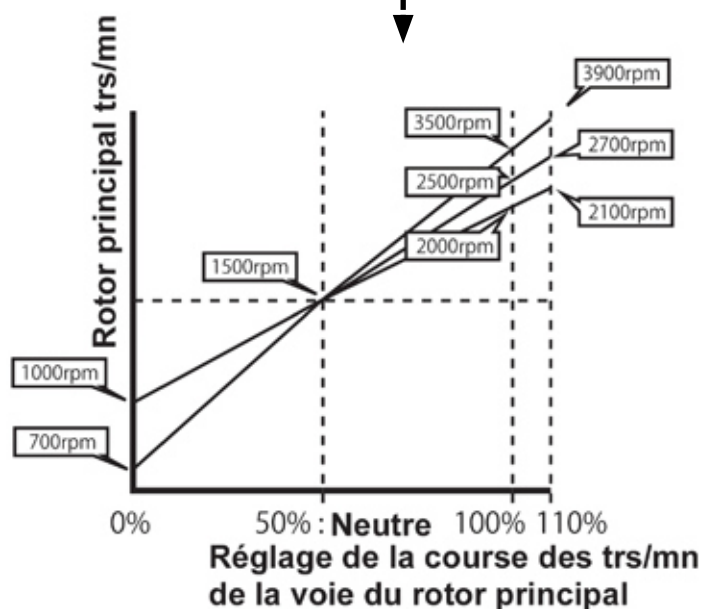
●Affichage du mode sélection

- * Lorsque le mode [rpm] est sélectionné, le mode d'affichage peut être sélectionnée.
- * Il n'y a aucun changement dans la sortie de l'émetteur, même lorsque le «Mode» est changé. Un étalonnage doit être effectué par l'intermédiaire du gouvernor.
- * Pour utiliser la fonction gouvernor de la T18SZ, il est nécessaire de modifier les paramètres sur le gouvernor pour le mode à bas régime côté 700 trs/mn.

Lorsque l'écran du menu modèle du gouvernor est modifiée, le changement est également indiqué sur l'écran.

Governor		Model1 Normal		6.7V	
Rate 1		Rate 2		Rate 3	
INH	50.0	INH	50.0	INH	50.0
Rate	(50.0)	Rate	(50.0)	Rate	(50.0)
Tuning	+0	Tuning	+0	Tuning	+0
	(+0)		(+0)		(+0)
Unit	%	Mode	1000	2000	rpm

Le tableau ci-dessous indique le pourcentage de mode correspondant et les Trs/mn .



●Réglage fin du VR

Appuyez sur[-] et touchez l'écran pour accéder à l'écran de sélection. Sélectionnez le contrôle.

Appuyez sur l'élément de taux.

Réglez le taux des trims par "▼▼▼" "▲▲▲".

Valeur initiale: 0% (0rpm)

Plage de réglage: -20 ~ + 20%

* Lorsque l'écran est pressez pendant une seconde, la sensibilité est remis à la valeur initiale.

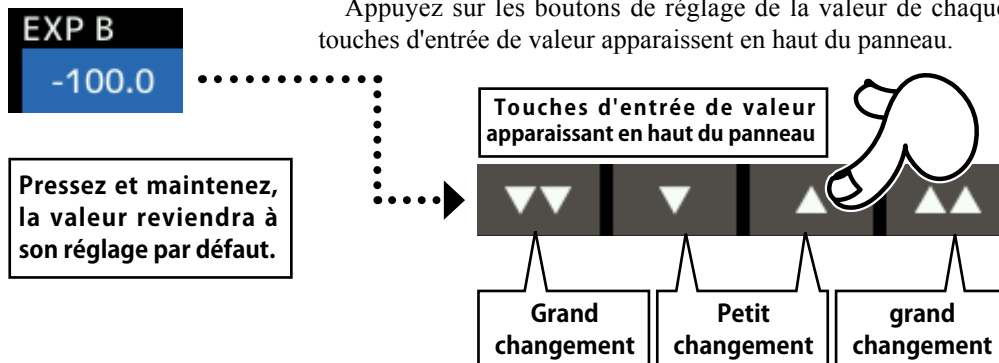
Touchez l'écran pour revenir au mode de curseur.

Opérations communes utilisées sur l'écran de réglage des fonctions

Cette section décrit les fonctions souvent utilisées à l'écran de configuration. Reportez-vous à la mise action en chaque fonction.

Réglage de la valeur de l'opération

Appuyez sur les boutons de réglage de la valeur de chaque écran, les touches d'entrée de valeur apparaissent en haut du panneau.

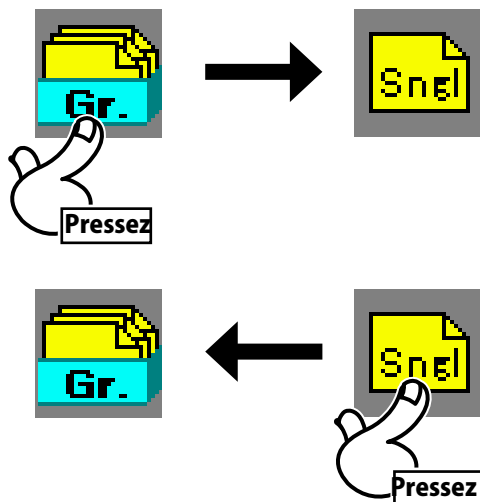


Opérations en relation avec les conditions de vol

Inter mode Groupe/unique (Gr/Singl)

Le réglage de multiples conditions de vol, reliant les contenus de réglage à toutes les conditions (mode groupe) ou de réglage indépendamment (mode unique) peut être sélectionné. Le mode peut être modifié [Gr] sur chaque écran de configuration.

[Inter mode groupe/unique]



- Mode groupe (Gr)

Les mêmes contenus de réglage sont mis à toutes les conditions de vol.

- Mode unique (Singl)

Régler ce mode lorsque les contenus de réglage ne sont pas liés à d'autres conditions.

Réglage condition de retard

Les mouvements du fuselage inutiles générés lors de changements soudains de la position des servos et des variations dans le temps de fonctionnement entre les voies, peut être supprimés en utilisant la fonction état de retard

[Sélection de la condition].

Lorsque la fonction de retard est fixée à la condition de destination de commutation, un retard correspondant à ce montant est appliqué et les fonctions liées au changement en douceur. [Réglage]



1. Passer à la condition que vous voulez régler et appuyez sur [0 (valeur)].
2. Réglez le reatrdr par "▼▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

valeur initiale: 0

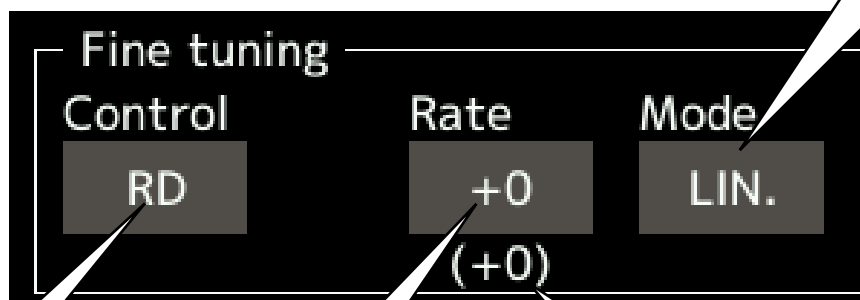
Plage: 0~27 (retard maxi)

(Lorsque la valeur est pressez, le retard est remis à la valeur initiale.)

Opérations en relation avec le réglage fin du VR

Sélection du mode

* Les modes de fonctionnement pouvant être sélectionnés dépendent de la fonction.



Sélection VR

Réglage taux

Réglage fin du VR

[Réglages]

1. Sélection du contrôle

Pressez [Control] "--" pour appeler <Hardware select>, puis sélectionnez l'interrupteur et sa direction ON.

2. Mode de sélection

Pressez [Mode] puis sélectionnez le mode ([LIN.], [ATL+], [ATL-], ou [SYM.]).

3. Réglage du taux

Pressez [Rate] "valeur".

réglez le taux avec "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Valeur initiale: 0%

Plage: -100%~+100%

(Lorsque la valeur est pressée, le retard est remis à la valeur initiale.)

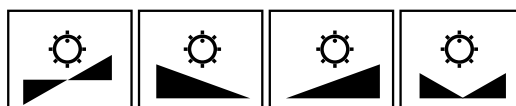
[Mode de fonctionnement du VR réglage fin]

[LIN.] Taux de 0% au centre du mixage du VR. Lorsque le VR est tournée dans le sens antihoraire et dans le sens horaire, le taux de mixage augmente et diminue, respectivement.

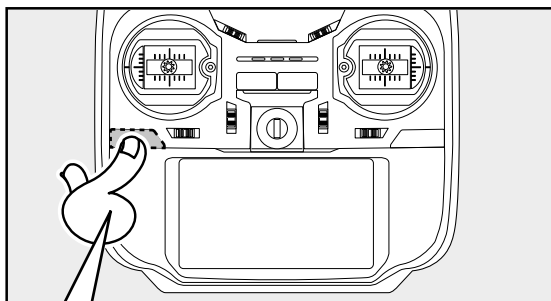
[ATL+] Mixage taux de 0% à l'extrémité gauche du VR. Lorsque le VR est activée, le mixage augmente de taux.

[ATL-] Mixage taux de 0% à l'extrémité droite du VR. Lorsque le VR est activée, le mixage augmente de taux..

[SYM.] Lorsque le VR est tourné à gauche ou à droite de la position neutre, les taux de mixage augmentent.

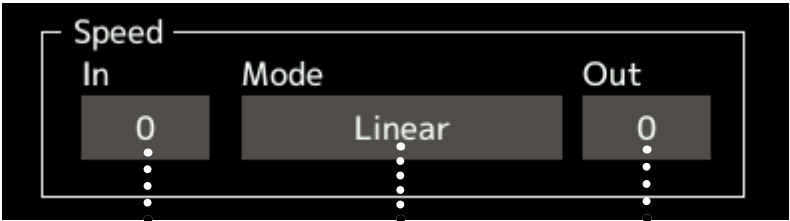


LIN. ATL+ ATL- SYM.



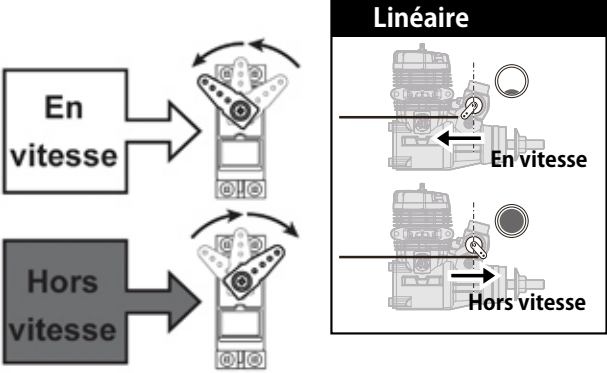
Après le réglage, pressez HOME/EXIT

Vitesse du servo

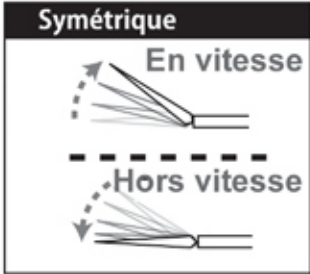
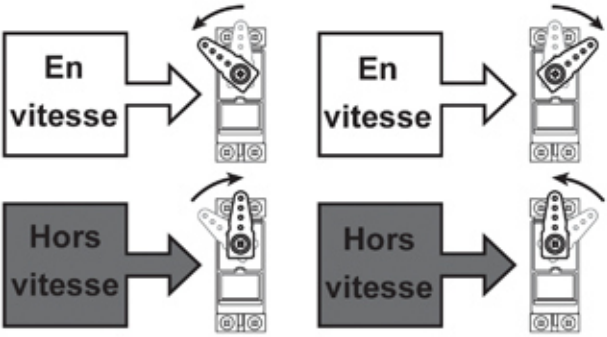


(début) 0 ~ 27 (doux)

Linéaire



Symétrique



Réglage vitesse servo

La vitesse des servos à chaque opération (y compris état de commutation de vol) peut être ajustée. Les servos fonctionnent en douceur à une vitesse fixe correspondant à la vitesse de consigne. La vitesse de fonctionnement et la vitesse de retour peuvent être réglés individuellement.

Mode "Symétrie" : Utilisé avec ailerons et d'autres fonctions neutre.
 "Mode linéaire: Utilisé avec les fonctions qui maintiennent la position de fonctionnement de l'accélérateur et de commutation des voies, etc..

[Réglage]

1. Sélectionnez le mode ([Linear] ou [Symmetry]). Chaque fois que le bouton est appuyé, il permet de basculer entre [Linear] et [Symmetry].

2. Pressez In ou Out et réglez la vitesse du servo.

Valeur initiale: 0

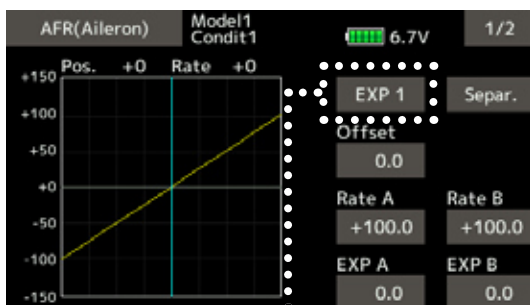
Plage: 0~27

Réglage des courbes

Cette section décrit la procédure de réglage des courbes qui sont utilisées avec la fonction AFR et chaque fonction de mixage.

Sélection du type de courbe

Trois types de courbe (EXP1, EXP2 et point) peuvent être sélectionnées

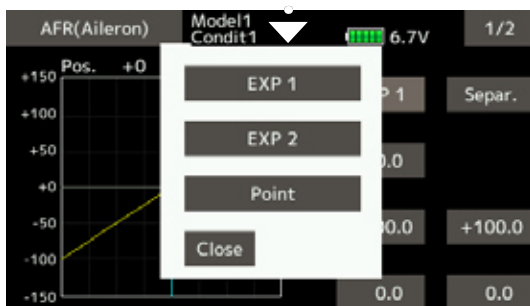


Sélection type de courbe

1. Appuyez sur le bouton du type de courbe que vous souhaitez utiliser.

*Les changements de type de courbe et l'affichage revient à l'écran d'origine.

[EXP1]: EXP1 courbe
[EXP2]: EXP2 courbe
[Point]: point courbe

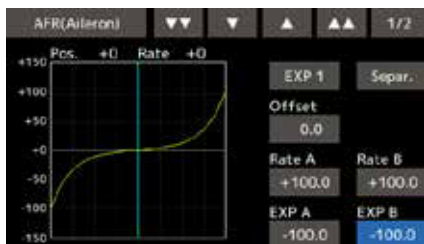


Réglage de type de courbes

Lorsque le type de courbe est sélectionné comme décrit ci-dessus, les éléments de réglage correspondant au type de courbe apparaissent sur l'écran. Réglez chaque courbe comme décrit ci-dessous.

Réglage courbe EXP1/EXP2

(courbe EXP1)



Utilisation de la courbe EXP1 est efficace dans le lissage du départ des ailerons, profondeur, direction, etc.

(courbe EXP2)



Utilisation de la courbe EXP2 est efficace dans la montée en régime du moteur et autres commandes moteur.

Le taux de la courbe gauche et droite ([Taux A], [Note B]) et le taux de la courbe EXP ([EXP A], [B EXP]) peut être réglé individuellement. ([EXP] pour EXP2)

La courbe peut être décalée horizontalement ([Décalage]) dans la direction verticale.

[Réglage]

1. Pressez [Rate A], [Rate B], [EXP A], ou [EXP B].
2. Réglez le taux avec "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".
Valeur initiale: +100.0% (taux)/+0.0% (EXP taux)

*Valeur initiale varie selon la fonction.

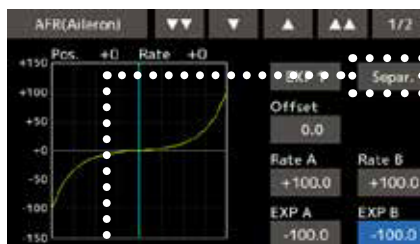
Plage: -200.0~+200.0% (taux)/-100.0~+100.0% (EXP taux)

(Lorsque la valeur est pressez, le retard est remis à la valeur initiale.)[La compensation de la courbe horizontale dans la direction verticale]

1. Pressez [Offset].
2. Déplacer la courbe dans la direction verticale par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Valeur initiale: +0.0%

(Lorsque la valeur est pressez, le retard est remis à la valeur initiale.)



*[Separ.] mode: Réglage normal

*[Comb.] mode: Créez une courbe symétrique à droite à gauche.

Réglage courbe de points

(Point)



Une courbe jusqu'à 11 ou 17 points peut être utilisée. (diffère avec la fonction)

Numéro de point de départ: 9 points (17 points courbe), 11 points (11 points courbe)

*Les points de consigne peuvent être librement augmentés, diminués, et compensés.

[Réglage du taux de chaque point]

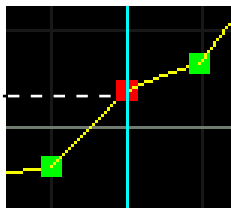
1. pressez [Point] ou [Rate].

*Dans ce mode, appuyez sur l'écran pour passer du [point] à [Rate] en alternance.

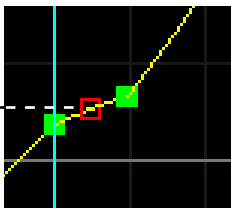
2. Pressez [Point].

3. Pressez "▼▼" "▼" "▲" "▲▲" et sélectionnez le point et les taux que vous souhaitez définir.

*La marque □ sur la courbe montre le point sélectionné



*La marque □ sur la courbe montre le point supprimé



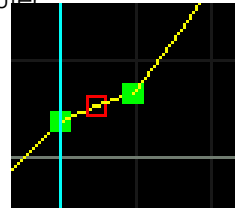
4. Pressez [Rate]. et réglez le taux avec "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Répétez les étapes 2 à 4 et ajuster la courbe.

[Ajout de points]

1. Pressez [Point].

2. Appuyez sur "▼▼" "▼" "▲" "▲▲" et sélectionnez la position (marque) que vous souhaitez ajouter

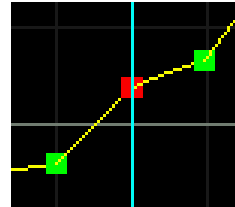


3. Lorsque "Ajouter / Supprimer" est touché, le point est ajouté.

Suppression de points

1. Pressez [Point].

2. Pressez "▼▼" "▼" "▲" "▲▲" et sélectionnez la position (marque) que vous souhaitez supprimer.



3. Lorsque "Ajouter / Supprimer" est pressé, le point est supprimé.

[Compensation de la courbe horizontal dans la direction verticale]

1. Appuyez sur [Décalage].

2. Déplacer la courbe dans le sens vertical par "▼▼" "▼" "▲" "▲▲".

Valeur initiale: + 0,0%

(Lorsque la valeur est pressée, la courbe est remis à la valeur initiale.)



*[Separ.] mode: Réglage normal

*[Comb.] mode: Crée une courbe symétrique gauche et droite.

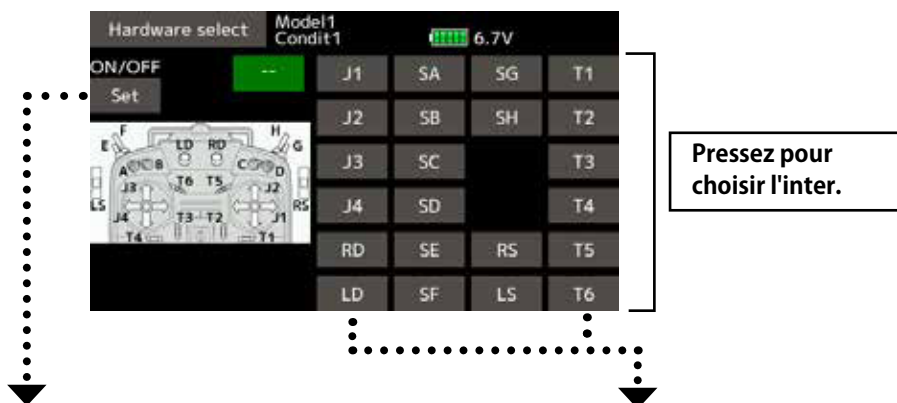
Sélection inter

Les différentes fonctions utilisées dans la T18SZ peuvent être sélectionnées par un inter. Le commutateur (y compris le manche, trim, ou VR sont utilisés comme inter) la méthode de réglage est commune à toutes les fonctions.

Sélection inter

Quand un commutateur est sélectionné à la fonction de mixage, etc., l'écran de sélection ci-dessous est appelé.

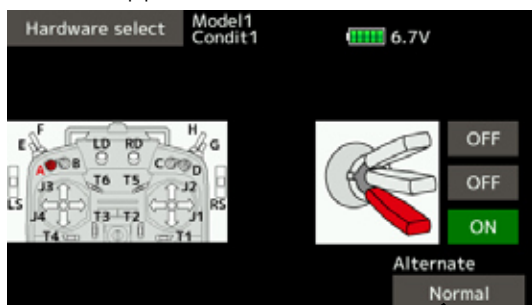
(exemple écran sélection inter)



Quand l'inter est sélectionné

Le réglage du commutateur OFF / ON est possible à chaque position.

1. Lorsque le réglage ON/ OFF est actionné après la sélection de l'interrupteur, l'écran ci-dessous apparaît.



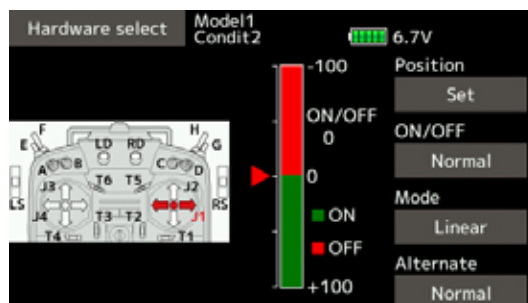
Normal ou suppléant: Le mode de commutation suppléant est disponible selon la fonction de mixage.

Quand le manche, le trim, le VR sont sélectionnés.

Quand un manche, trim, ou VR est utilisé comme un interrupteur, les 2 modes suivants peuvent être sélectionnés.

●**Mode:** Linéaire/Symétrique

1. Lorsque le bouton de position ON est actionné par le manche, etc. qui a été sélectionné, l'écran suivant apparaît.



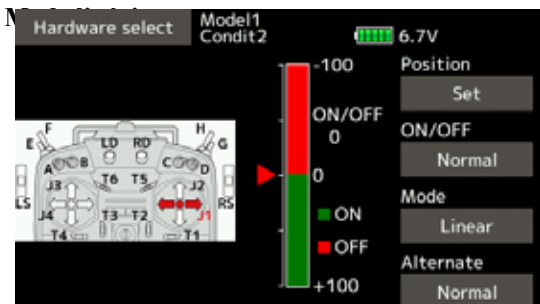
2. Sélectionnez le mode que vous souhaitez utiliser, et le définir comme décrit ci-dessous.
3. Fermez l'écran en appuyant sur [Hardware].

*Lorsque le bouton de chaque position est engagée, elle alterne entre ON et OFF.

2. Appuyez sur le bouton et régler sur la position ON.
3. Fermez l'écran en appuyant sur [Hardware].

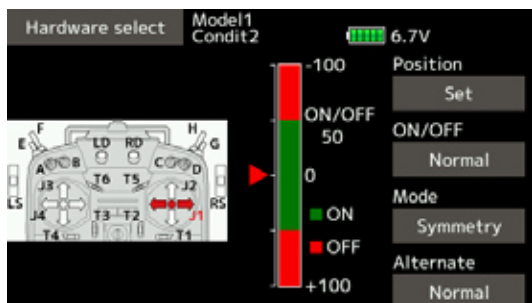
Modes opération

Les modes de fonctionnement quand un manche, trim, ou un bouton a été sélectionnés sont décrits ci-dessous.



Ce mode règle ON / OFF à gauche ou à droite (haut ou bas) avec le point réglée.

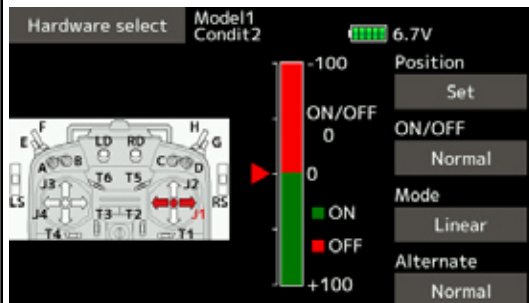
Mode symétrique



Opérations gauches et droites (haut et bas) sont symétriques par rapport à la position neutre. Par exemple, lorsque vous voulez passer DR1 avec le manche des ailerons, lorsque le manche est déplacé vers la gauche ou la droite, DR1 peut être activée à la même position à gauche et à droite.

Déplacement du point ON / OFF

Le point ON / OFF peut être décalée. ON / OFF sur une position libre peuvent être modifiés.



- Plage verte: Plage OFF
- Plage rouge: Plage ON

[Réglage]

1. Déplacez le manche, etc., au point que vous souhaitez et appuyez sur le bouton [Set]. Les points changent de limite.

Inter logique (Fonction sélection de condition seulement)

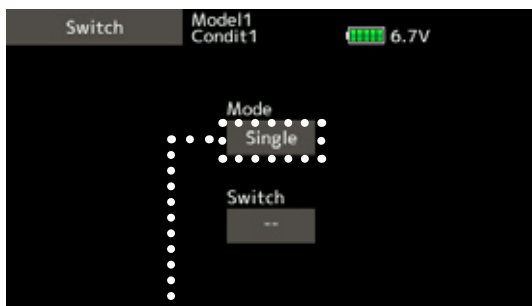
La fonction de commutateur logique vous permet de transformer le fonctionnement ON/OFF en combinant deux interrupteurs. Par exemple, la condition 2 est activé lorsque les commutateurs sont allumés.

Mode logique

AND: Lorsque les deux commutateurs sont activés, la condition est ON.

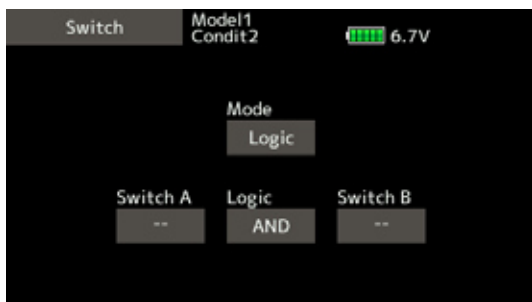
OR: Lorsqu'un inter est sur ON, l'état est ON.

EX-OR: Lorsque les deux commutateurs sont dans des états différents, l'état est ON.



Inter mode sélection

1. Pressez [Mode].
(Ecran de réglage de l'inter logique)



Sélection de l'inter

1. Sélectionnez les inter A et B.

Sélection mode logique

1. Pressez [Logic].
2. Sélectionnez le mode logique.

Mise à jour

La programmation de votre émetteur Futaba T18SZ peut être facilement mise à jour en ligne. Quand des fonctions sont ajoutées ou améliorées, le fichier de mise à jour peut être téléchargé à partir de notre site Web. Copiez les fichiers de mise à jour dans la carte SD et ensuite utiliser la procédure suivante pour mettre à jour le programme.

Procédure de mise à jour

Note: Si la batterie se décharge entièrement durant le programme de mise à jour, la mise à jour va échouer. Lorsque la capacité restante de la batterie est de 50% ou moins, rechargez toujours la batterie avant la mise à jour.

Note: Les données de modèle dans l'émetteur peuvent être utilisées inchangées après la mise à jour, mais pour être sûr, sauvegarder les données du modèle avant d'actualiser.

1. Télécharger le fichier zip des données de mise à jour de notre site web

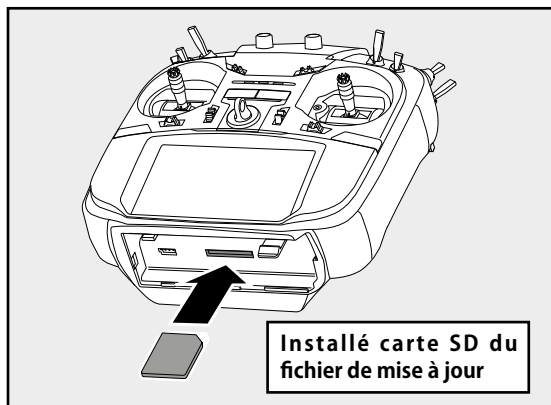


2. Extrêre le fichier ZIP sur votre ordinateur.
3. Le dossier "FUTABA" sera créé sur votre ordinateur.
4. Copiez le dossier "FUTABA" dans la carte SD.

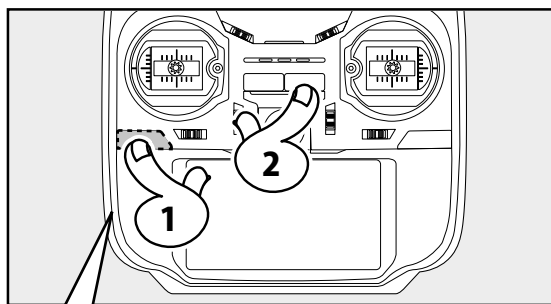


Note: Si la carte SD a déjà eu dossier "another FUTABA" avant de faire une copie, le dossier "FUTABA" est écrasé.

5. Insérez la carte SD avec le dossier "FUTABA" qui contenait le logiciel de mise à jour dans la fente de la carte SD de votre émetteur radio T18SZ.



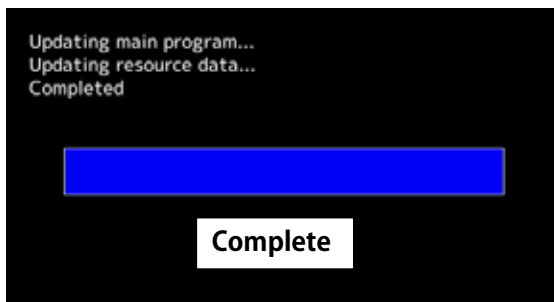
6. Allumez l'émetteur tout en appuyant sur la touche "HOME/EXIT". L'écran de mise à jour apparaît sur l'écran LCD de votre T18SZ et la mise à jour de logicielle démarre.



Pressez HOME/EXIT et allumez



7. Lorsque la mise à jour du logiciel est terminée, "Completed" s'affiche sur l'écran LCD de votre T18SZ. (Voir image ci-dessous.)



8. Éteignez l'émetteur de votre T18SZ et retirez la carte SD.

Problèmes possibles

Lorsque l'un des messages d'erreur ci-dessous apparaît sur l'écran LCD de votre T18SZ, la mise à jour du logiciel ne sera pas terminée..

"Low battery."

Le mise à jour est reportée en raison de batterie faible. Relancez la mise à jour du logiciel après avoir rechargé.

"Update file not found."

La T18SZ ne peut pas trouver le fichier de mise à jour sur la carte SD. Vérifiez que tous les fichiers de mise à jour ont été copiés sur la carte SD.

"Broken file."

La T18SZ détecte l'erreur de fichier de mise à jour. Le fichier de mise à jour peut être détruit ou pour un autre émetteur.

"Write error."

La procédure de mise à jour est arrêté pour une raison inconnue. Contactez votre centre de service local lorsque ce message d'erreur apparaît.



Ne retirez pas la batterie et la carte SD de l'émetteur pendant la mise à jour.

Il est possible que l'émetteur soit endommagé.

La récupération d'une mise à jour a échoué

Si vous ne parvenez pas à mettre à jour pour une raison quelconque, il se peut que l'émetteur ne démarre pas.

Dans ce cas, veuillez mettre à jour à nouveau l'émetteur dans la procédure suivante.

1. Retirez la batterie de l'émetteur.
2. Insérez la carte SD qui contient les fichiers de mise à jour dans l'émetteur.
3. Rebranchez la batterie à l'émetteur tout en appuyant sur la touche "HOME/EXIT".
4. La mise à jour va commencer.

Même après les étapes ci-dessus, si l'émetteur ne parvient pas à mettre à jour ou ne démarre pas, veuillez la retourner au SAV.